

M1 ENJMIN - MJV102

Conception et développement informatique

20-23 septembre 2021

Pierre Cubaud cubaud @ cnam.fr

Viviane Gal gal @ cnam.fr

Support de cours disponible sur :

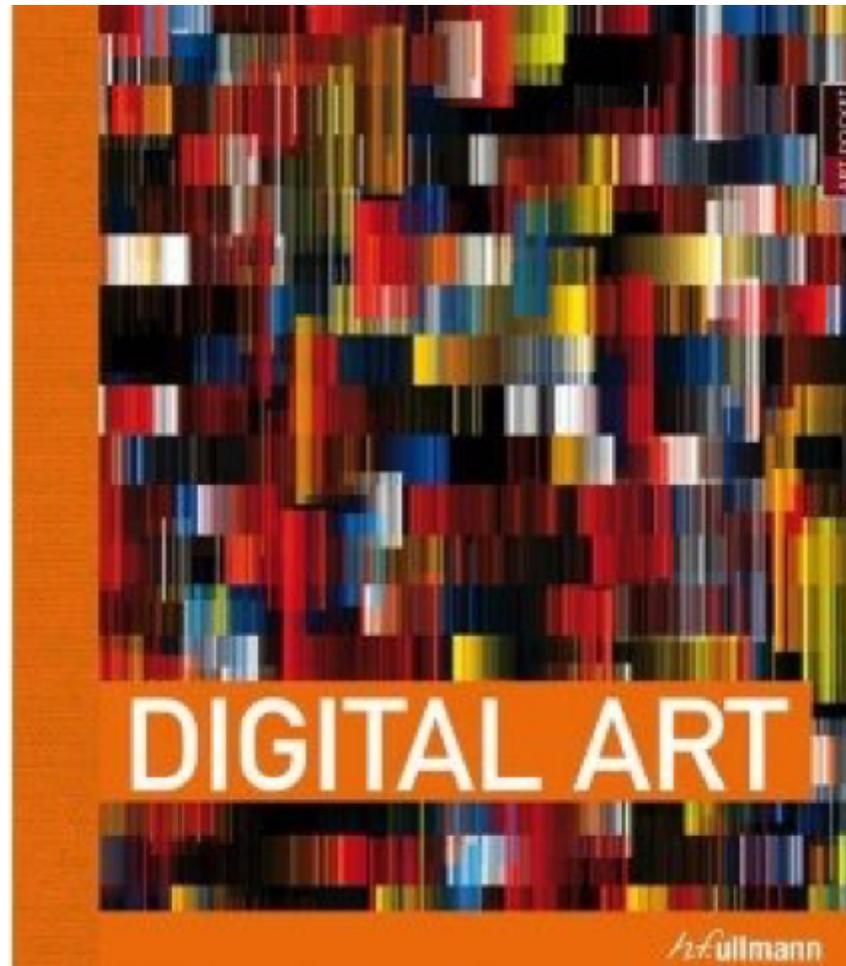
<http://cedric.cnam.fr/~cubaud/mjv102.pdf>

1. Programmer pour libérer sa créativité et conquérir le monde

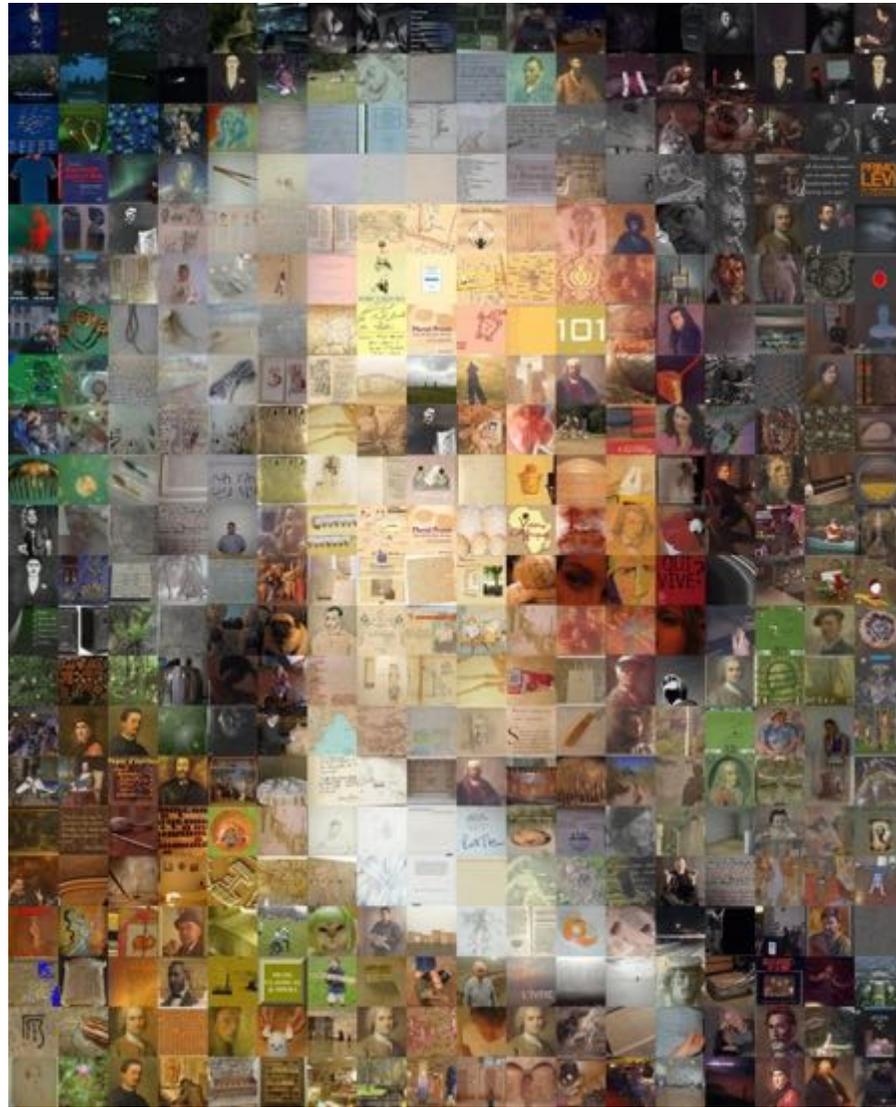


**Soyez un de ces hommes nouveaux
qui savent parler aux ordinateurs.**

Pour "parler" à un calculateur électronique, il faut un langage spécial. Les programmeurs le connaissent. Voilà pourquoi le programmeur est un spécialiste hautement qualifié : il est le seul à pouvoir préparer



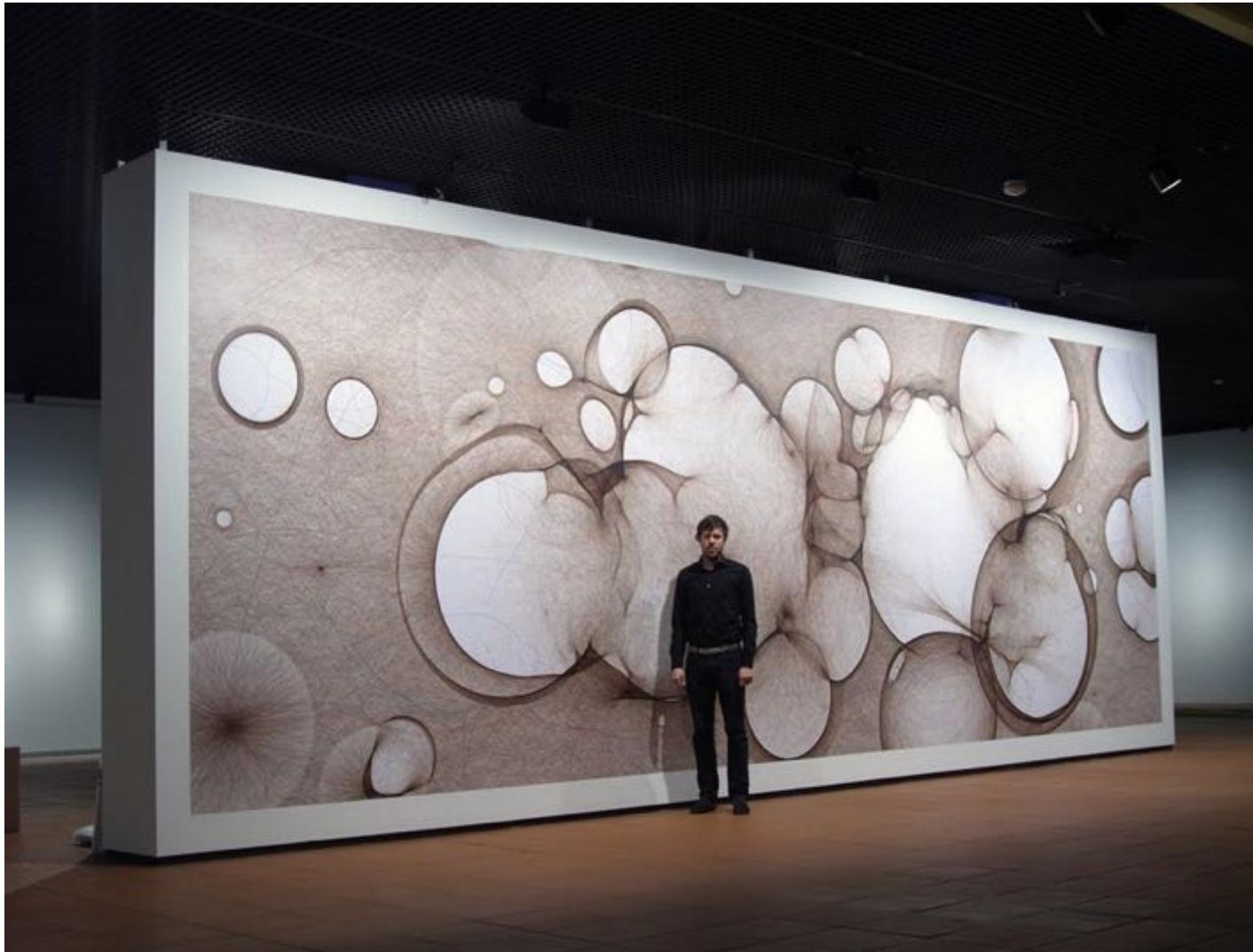
2009 editions h.f. ullmann
<10€



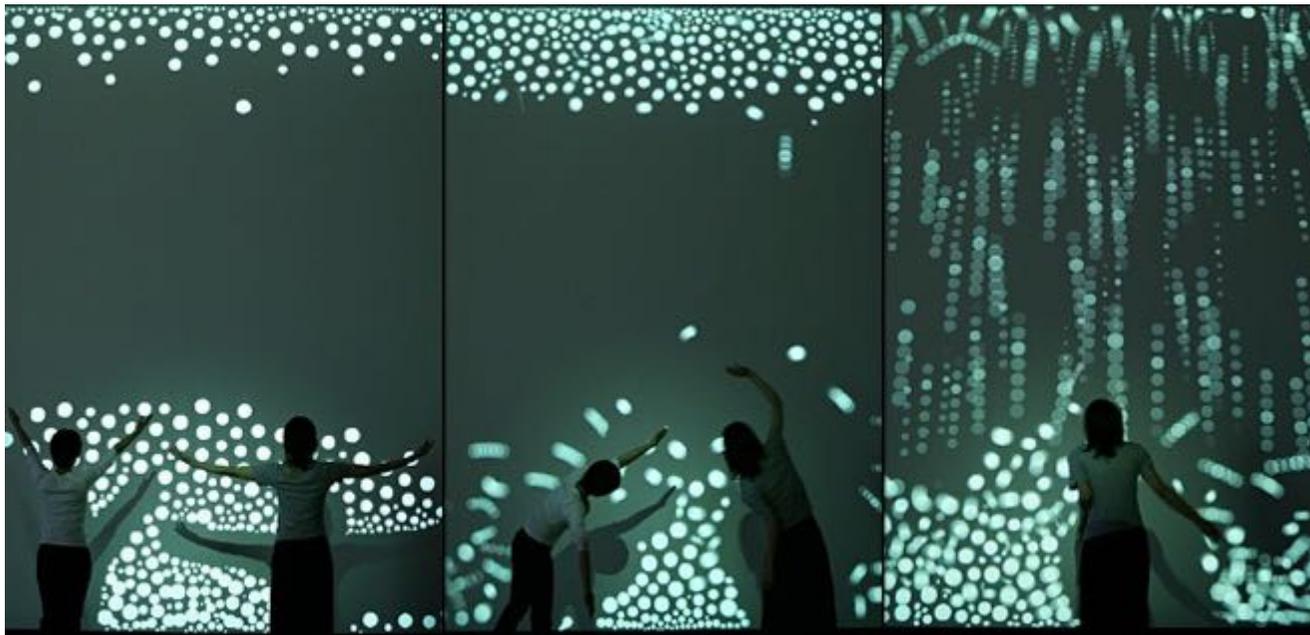
Robert SILVERS, Photomosaic, 1995



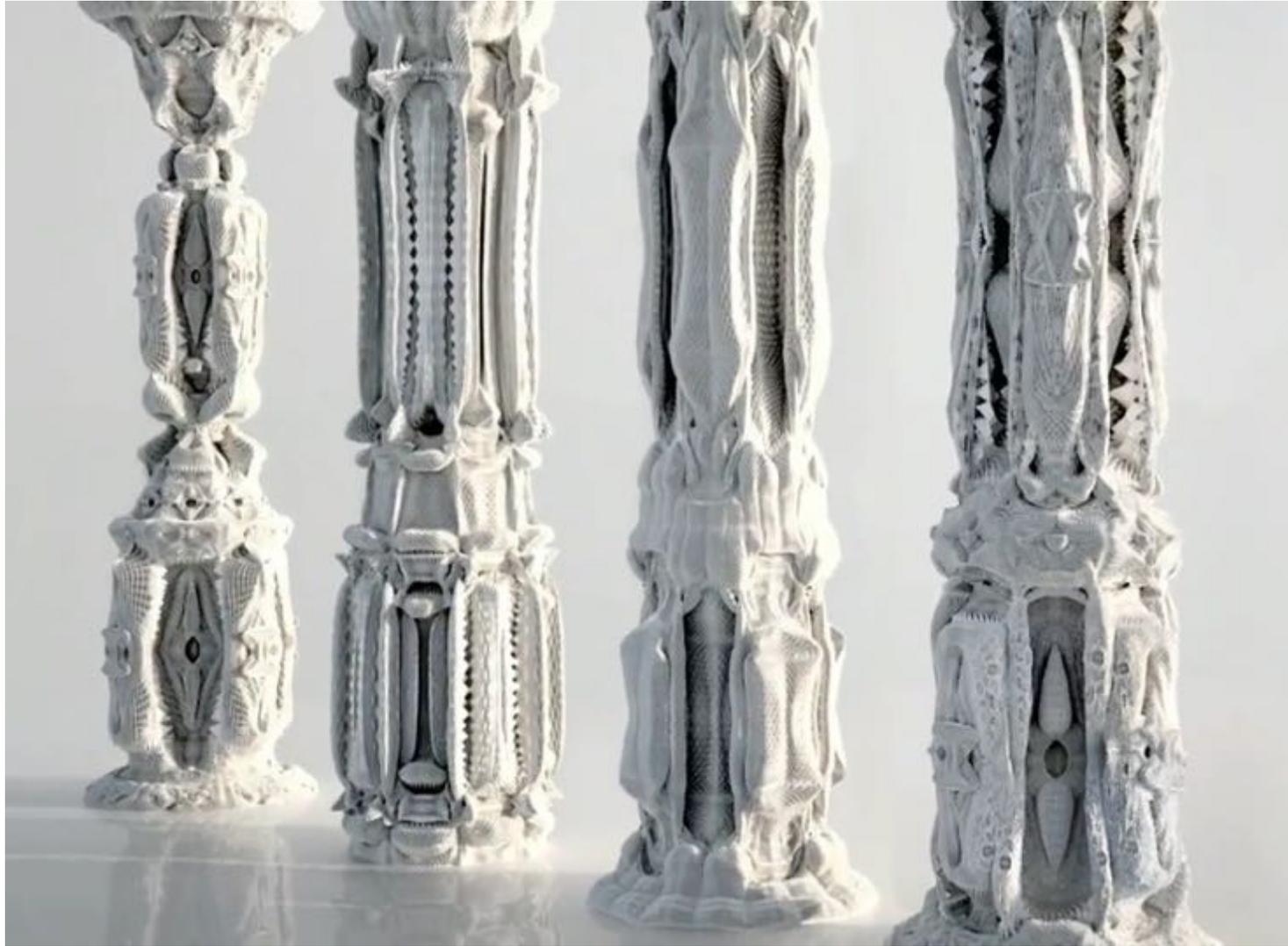
Jonathan PUCKEY
"Delaunay raster" 2008



Eno HENZE
<http://enohenze.de/>

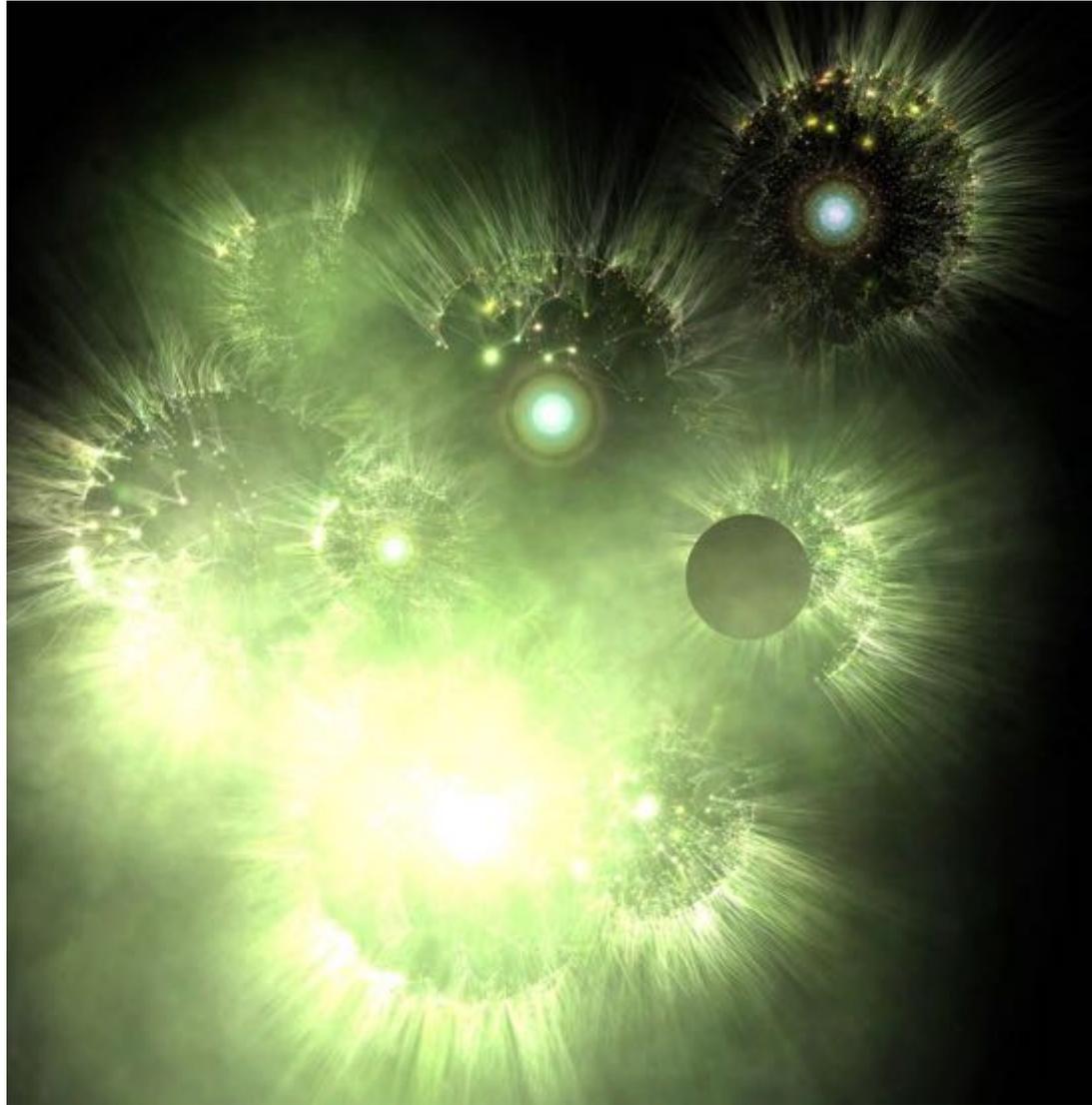


Golan LEVIN "reface" & "footfalls"
<http://www.flong.com/>

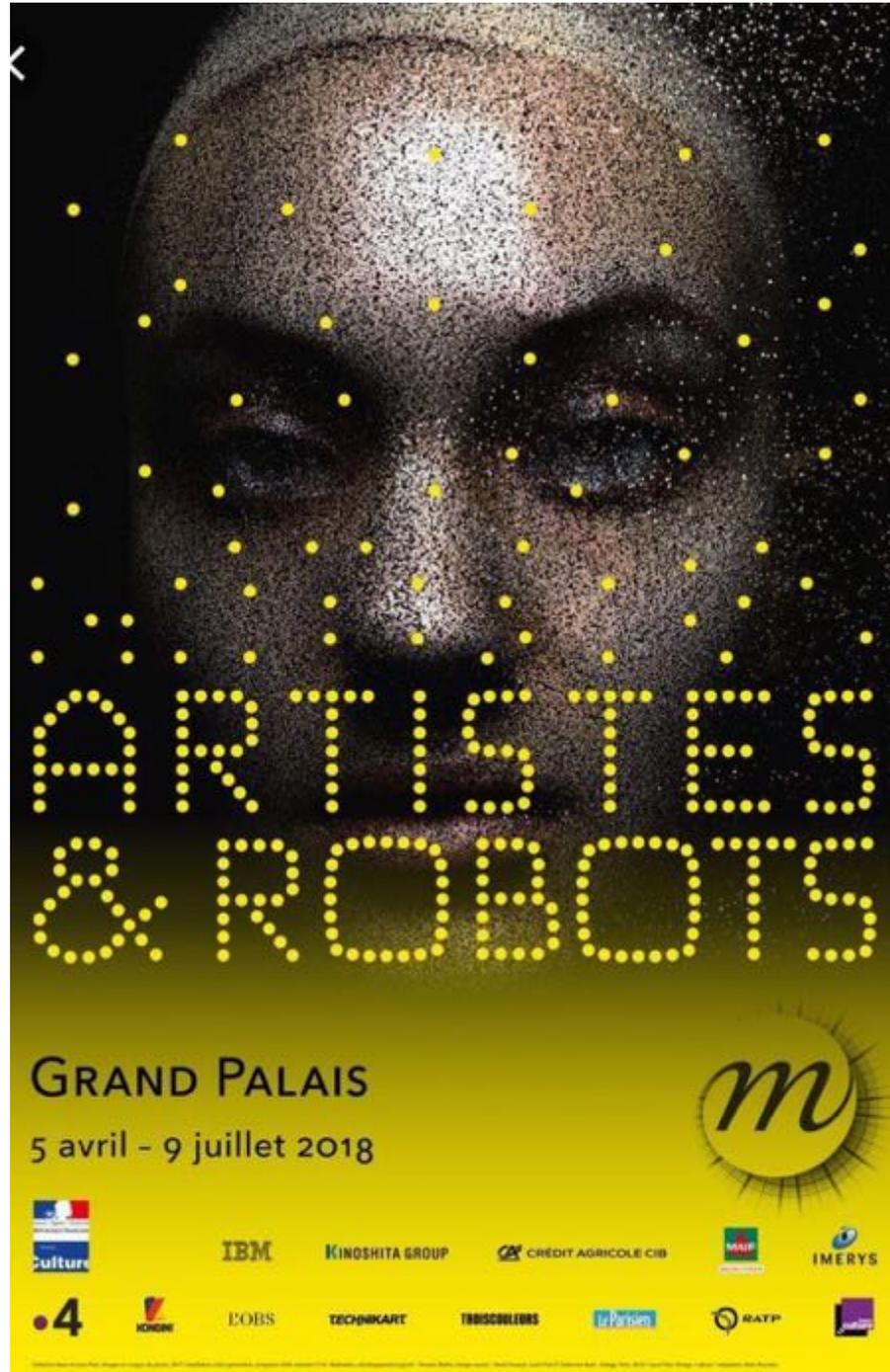


Michael HANSMEYER

<http://www.michael-hansmeyer.com/>



<http://roberthodgin.com/>

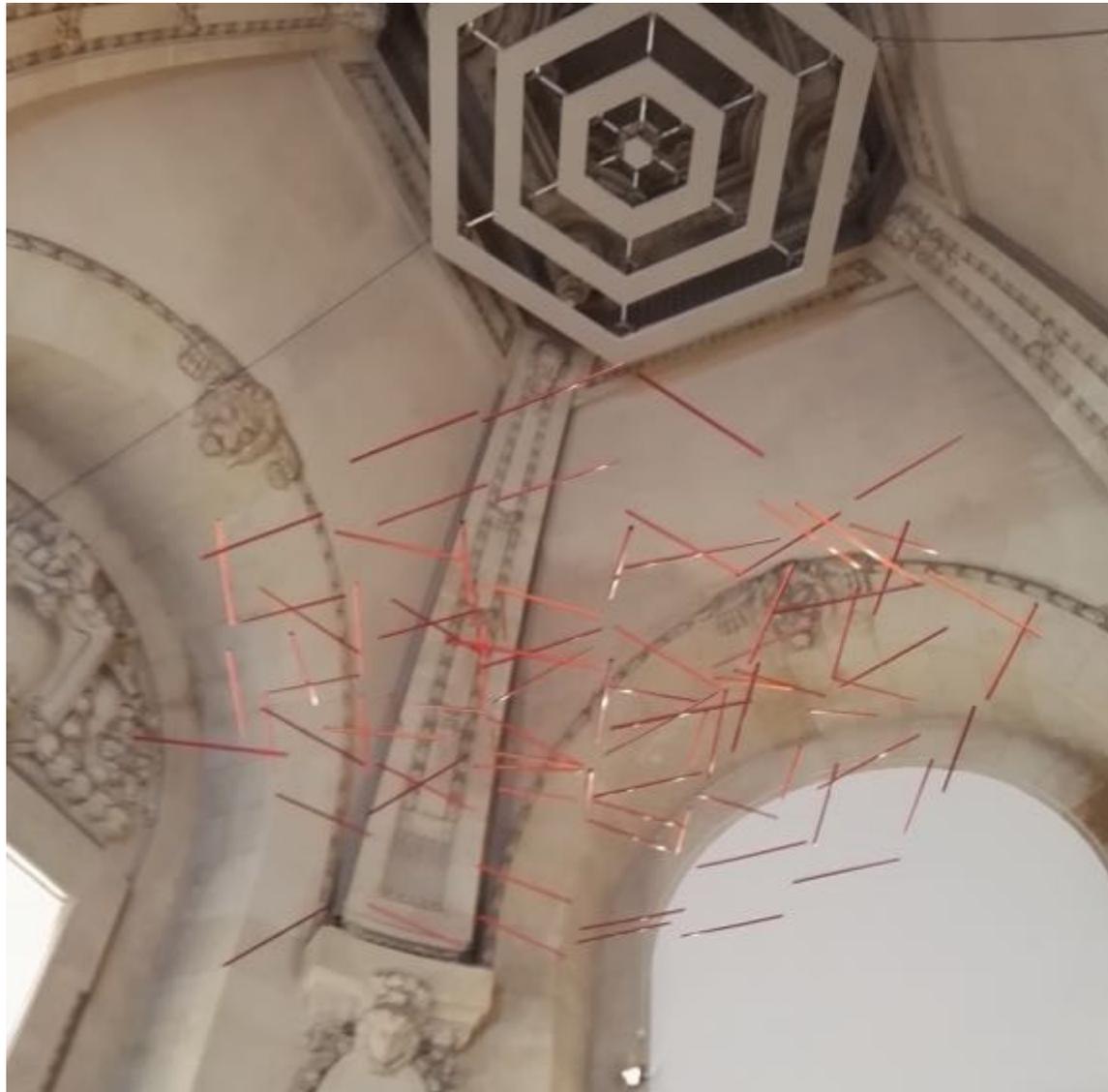


ARTISTES & ROBOTS

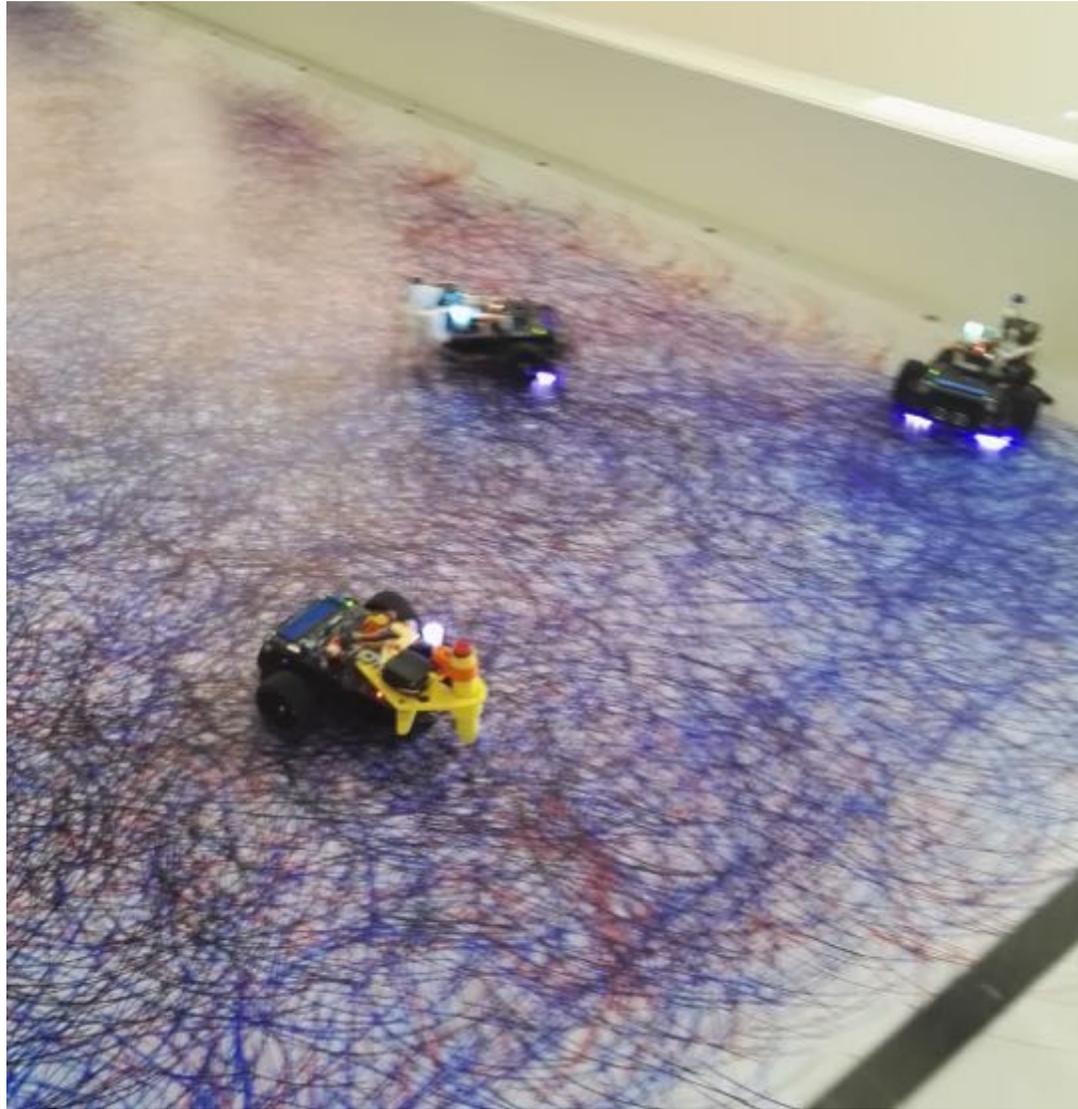
GRAND PALAIS
5 avril - 9 juillet 2018



-
-
-
-
-
-
-
-
-
-
-
-
-
-
-



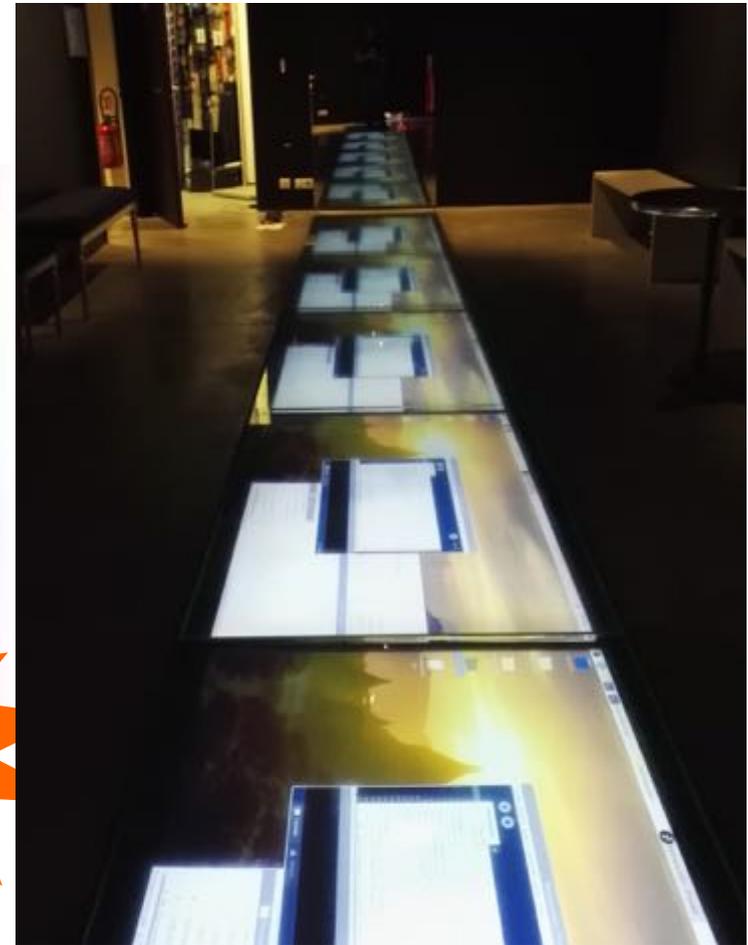
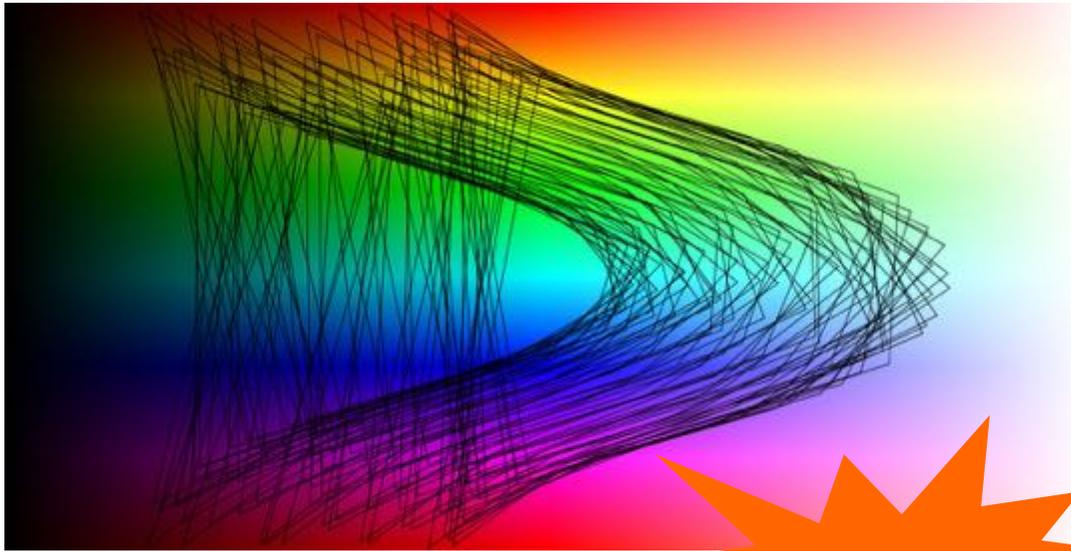
Elias Crespin – Grand HexaNet



Leonel Moura – Robot Art

Plus modestement :

installation P. Cubaud pour le photographe
Thomas Paquet (sept-nov 2021)

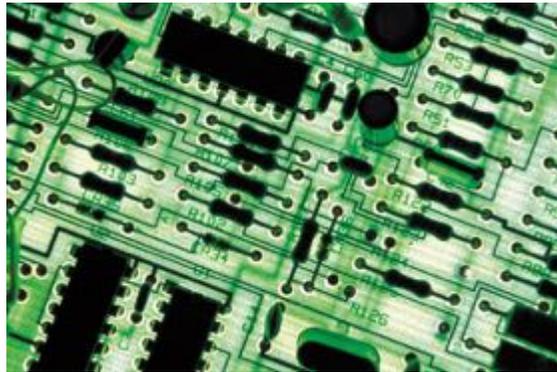


<https://bigaignon.fr/thomas-paquet>

Programmer c'est dur ?



le programmeur



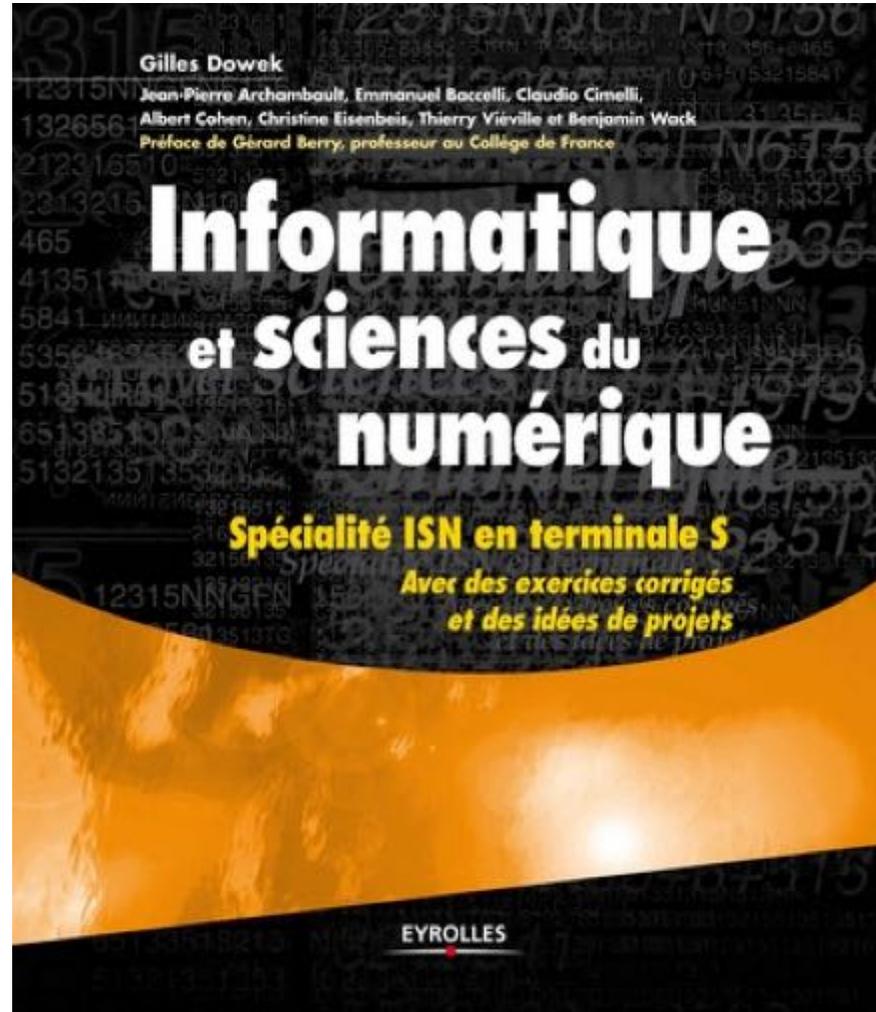
l'ordinateur :

- fonctionnement ?
- potentiel ?
- contraintes ?

*52·602. $\vdash :: \exists (\phi z) \in 1. \supset : \psi (ix) (\phi x). \equiv .$
*52·61. $\vdash :: \alpha \in 1. \supset : \checkmark \alpha \in \beta. \equiv . \alpha \subset \beta. \equiv$
*52·62. $\vdash :: \alpha, \beta \in 1. \supset : \alpha = \beta. \equiv . \checkmark \alpha = \checkmark \beta.$
Dem.
 $\vdash . *52·601. \supset \vdash :: Hp. \supset : \checkmark \alpha =$
[*52·6]
[*52·46]
*52·63. $\vdash : \alpha, \beta \in 1. \alpha \neq \beta. \supset . \alpha \cap \beta = \Lambda$
*52·64. $\vdash : \alpha \in 1. \supset . \alpha \cap \beta \in 1 \vee \iota' \Lambda$
Dem.
 $\vdash . *52·43. \supset \vdash : Hp. \supset ! \alpha \cap \beta.$
[*5·6.*24·54] $\supset \vdash :: Hp. \supset : \alpha \cap \beta$
[*51·236] $\supset : \alpha \cap \beta \in 1 \vee \iota' \Lambda ::$

l'application :

- spécifications ?
- codage ?
- vérification ?



2012 Eyrolles 19€
pdf en ligne gratuit à l'INRIA

COMPUTER SCIENCE
Unplugged

L'informatique sans ordinateur

Programme d'activités d'éveil
pour les élèves à partir de l'école primaire



Créé par
Tim Bell, Ian H. Witten et Mike Fellows



Adapté à l'utilisation en classe par
Robyn Adams et Jane McKenzie

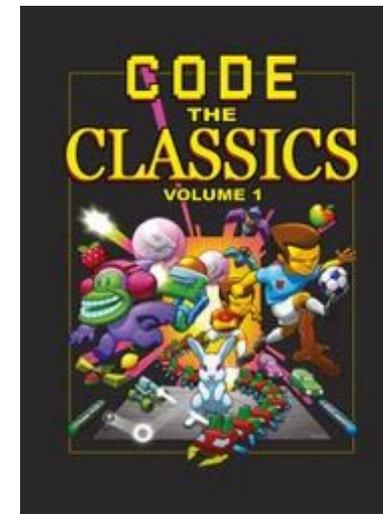
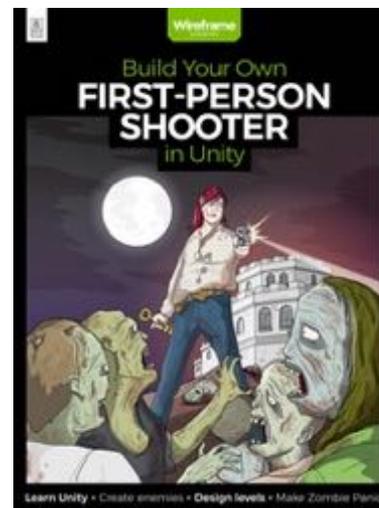
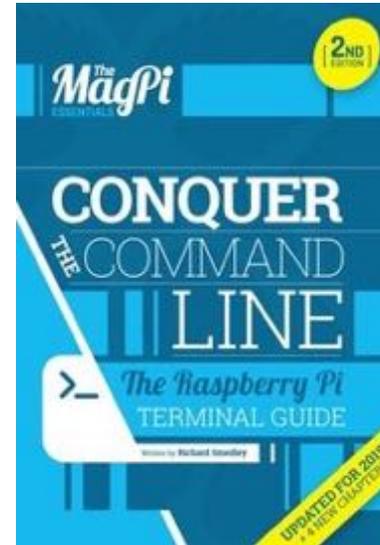
Illustré par Matt Powell

Version française coordonnée par l'équipe d'Interstices
(<http://interstices.info>)

pdf
en ligne

+ la communauté Raspberry Pi

<https://www.raspberrypi.org>



(au passage)

Sir Clive Sinclair, 1940-2021



17th Sep 2021 Liz Upton 22 comments

It's an incredibly sad day for the British computing industry.

We're always going to be very grateful to Sir Clive for being one of the founding fathers of the UK home computing boom that helped so many of us at Raspberry Pi get hooked on programming as kids.

He was someone from whom the business behind Raspberry Pi has drawn great inspiration. He'll be very sadly missed.



et les cours en ligne !



MOOC médias interactifs (2014-19)
<https://www.fun-mooc.fr>
+20K inscrits au total

Suite du cours :

- l'ordinateur
- l'environnement Processing

- l'itération

- l'interaction

- les objets

du TP en 2 groupes
(débutants ≠ initiés)

+ des exos libres plus
durs



- conclusion de l'atelier (+ evaluation)

2. L'ordinateur



1. ORDINATEUR, TRICE [ɔʁdinatœʁ, tris] adj. et n. m. — 1491 : lat. *ordinator, trix* **1.** DIDACT. Qui ordonne, met en ordre. *Cause ordinatrice.* **2.** N. m. RELIG. Celui qui confère un ordre ecclésiastique. ⇒ **ordinant.**

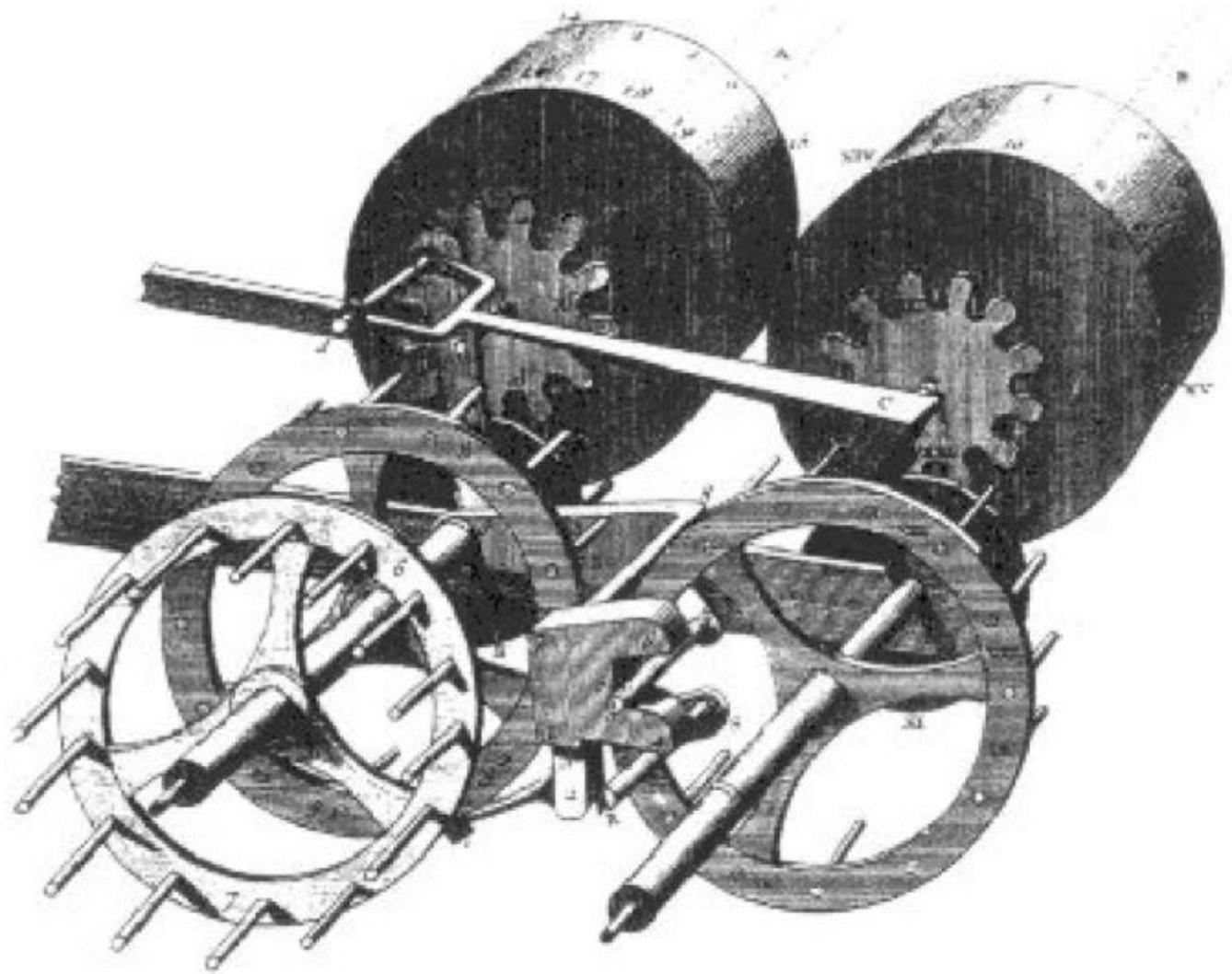
2. ORDINATEUR [ɔʁdinatœʁ] n. m. — 1951 : du lat. *ordo, ordinis* → ordre* (encadré) : remplaçant l'anglic. *computer* → compter* (encadré) ♦ INFORM. Machine électronique de traitement numérique de l'information, exécutant à grande vitesse les instructions d'un programme enregistré. *Le clavier, la souris, l'écran, la console, la mémoire, l'unité de traitement d'un ordinateur.* ⇒ **matériel.** *Le compilateur, le langage, le progiciel, le système d'exploitation d'un ordinateur.* ⇒ **logiciel.** *Ordinateur frontal.* *Vitesse d'un ordinateur* (⇒ **inférence**). *Ordinateur spécialisé* (⇒ 2. **calculateur, supercalculateur**), *individuel, de bureau* (⇒ **micro-ordinateur, 2. P. C.** ; aussi **mini-ordinateur**). *Ordinateur portable. Travailler sur ordinateur. Conception, enseignement assisté* par ordinateur.* ⇒ **informatique.** — ABRÉV. FAM. ORDI. *Brancher des ordis en réseau.*

ORDINATION [ɔʁdinasjɔ̃] n. f. — 1190 : lat. chrét. *ordinatio* → ordre* (encadré) **1.** LITURG. CATHOL. Acte par lequel es



Machine de Pascal (ca 1645) – musée des arts et métiers

$$999999 + 1 = 000000$$



Pascaline "nature et découverte"



en ce moment en solde <10€

Charles Babbage (1791-1871)

TABLE I.

	N	Logarith. Hyp.
8042	541	6.29341.92788.46481.52157
0488	542	6.29526.60014.39646.20951
8731	543	6.29710.93199.33635.43823
0696	544	6.29894.92468.55942.62734
9672	545	6.30078.57946.63244.07498
6639	546	6.30261.89757.44905.04197
9073	547	6.30444.88024.21981.20563
7700	548	6.30627.52869.48015.53415
2546	549	6.30809.84415.09530.63154
0423	550	6.30992.80780.05516.60068

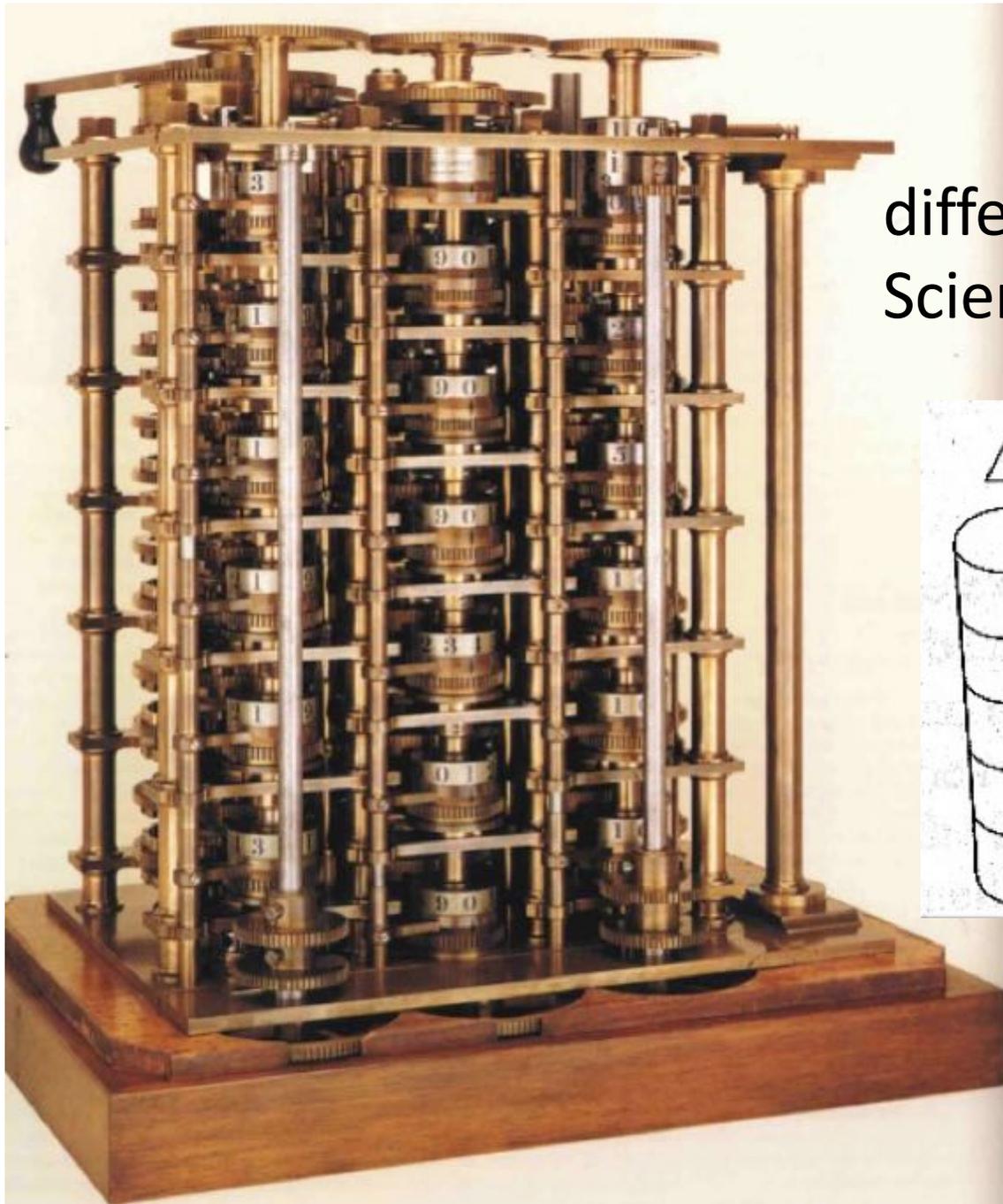
33935.



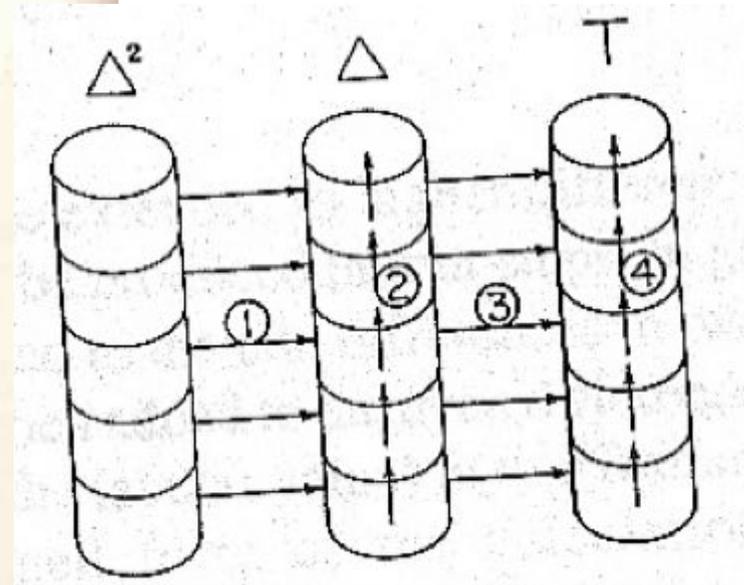
TABLE II.

Nom.	Log. Hyp. 0,0	Difference. I.	I I.	III.
101000	0995.03208.53168.08286	99009.41084.53096	98027.66380	194110
01	0996.02317.94252.61382	99008.43056.86716	98025.72270	194104
02	0997.01326.37909.48098	99007.45031.14446	98023.78166	194098
03	0998.00333.82340.62544	99006.47007.36280	98021.84068	194091
04	0998.99340.29347.98824	99005.48985.52212	98019.89977	194087

"I wish to God these calculations had been executed by steam" (1820)



difference engine n°1 (1832)
Science Museum, Londres



The Analytical Engine

1833 : "The engine eating its own tail"

1834 - 36 :

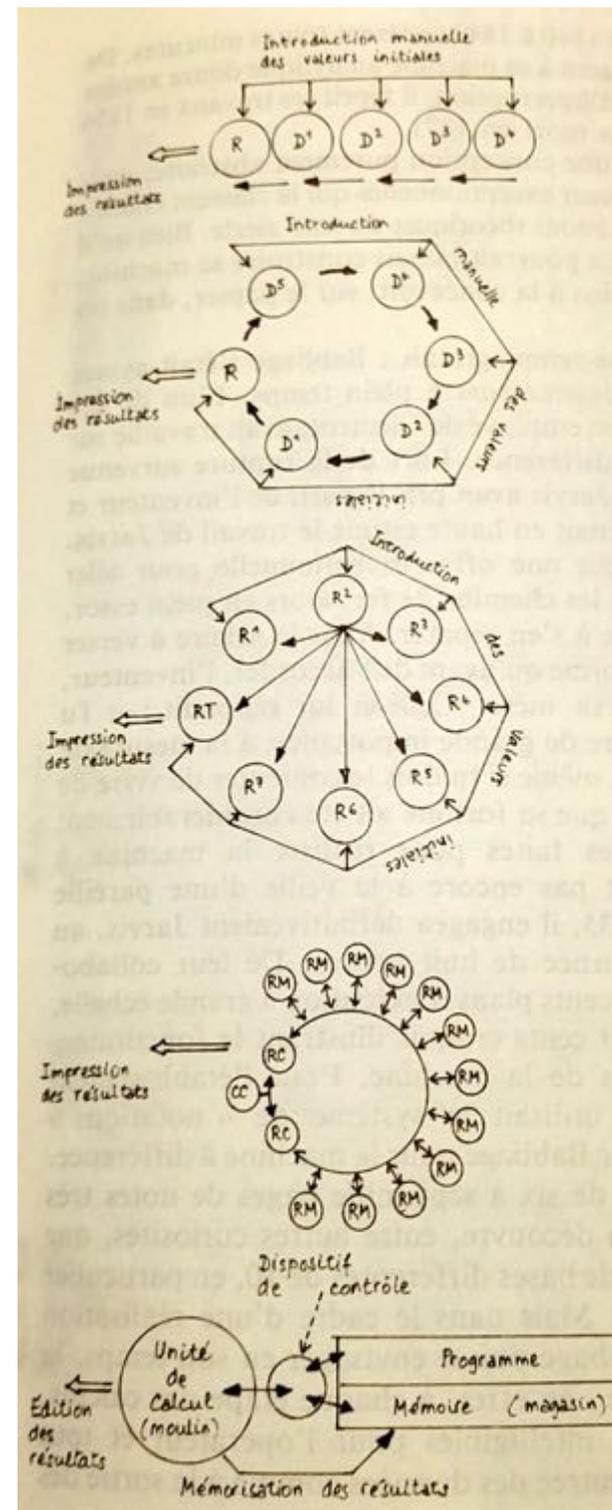
Séparation entre le "store" (magasin des nombres) et le "mill" (moulin, pour le calcul)

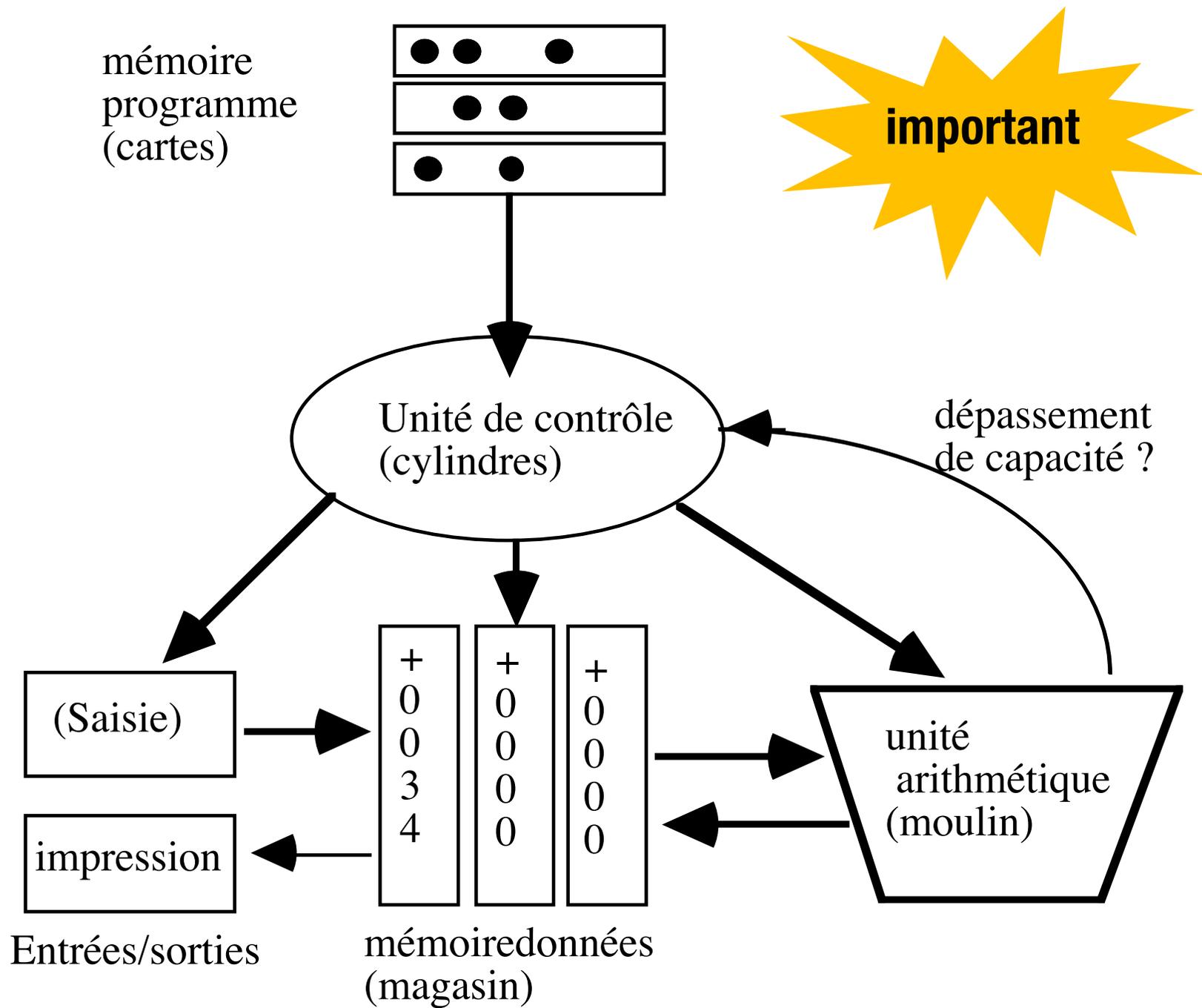
La circulation de l'information et la répétition des calculs est contrôlée par des "barrels" (cylindres à picot)

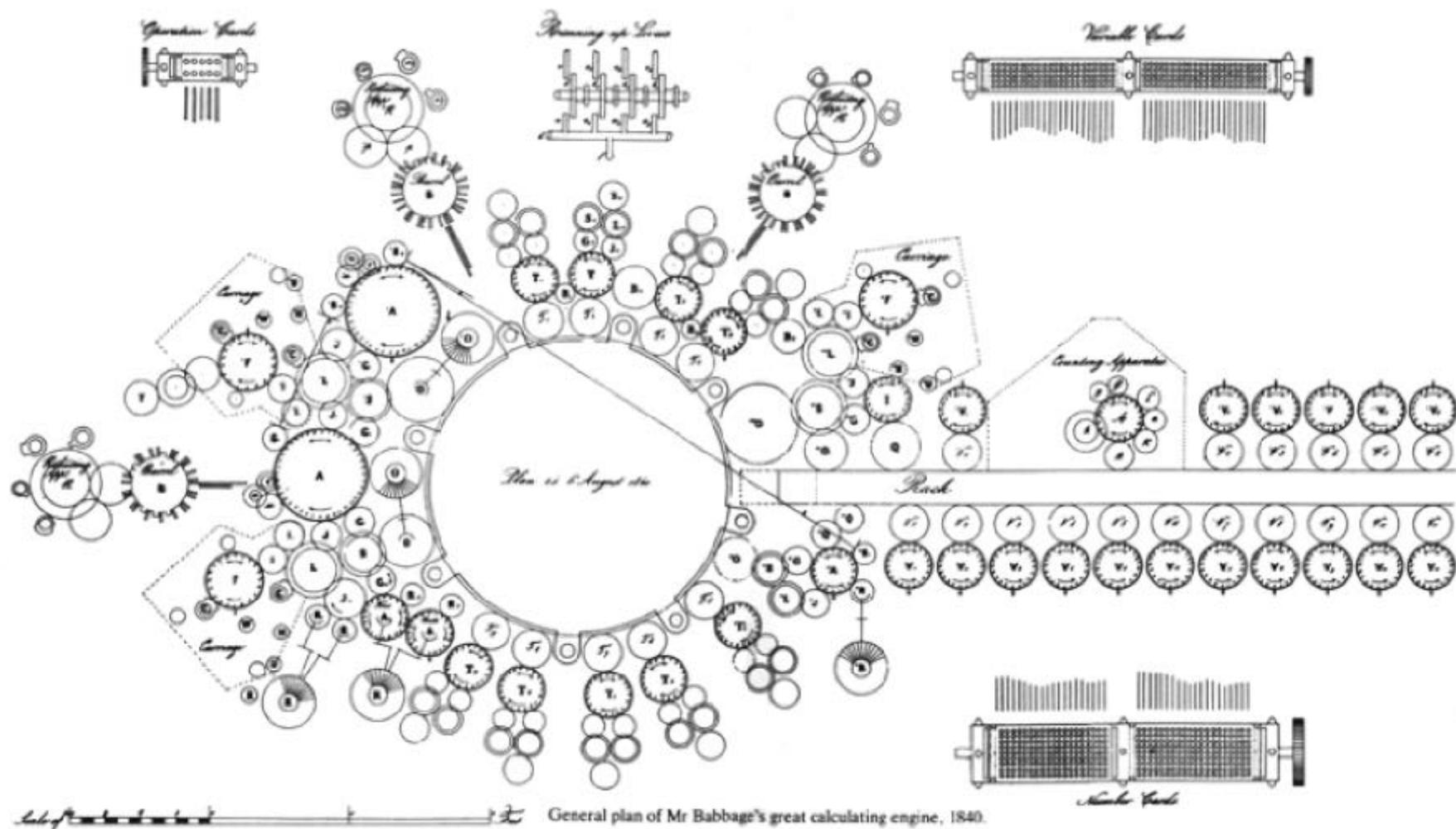
Contrôle de l'exécution (programme) par des cartes perforées (Jacquard)

1838 : Design général finalisé

(R. Ligonnière. Préhistoire et histoire des ordinateurs. Robert Laffont, 1987)





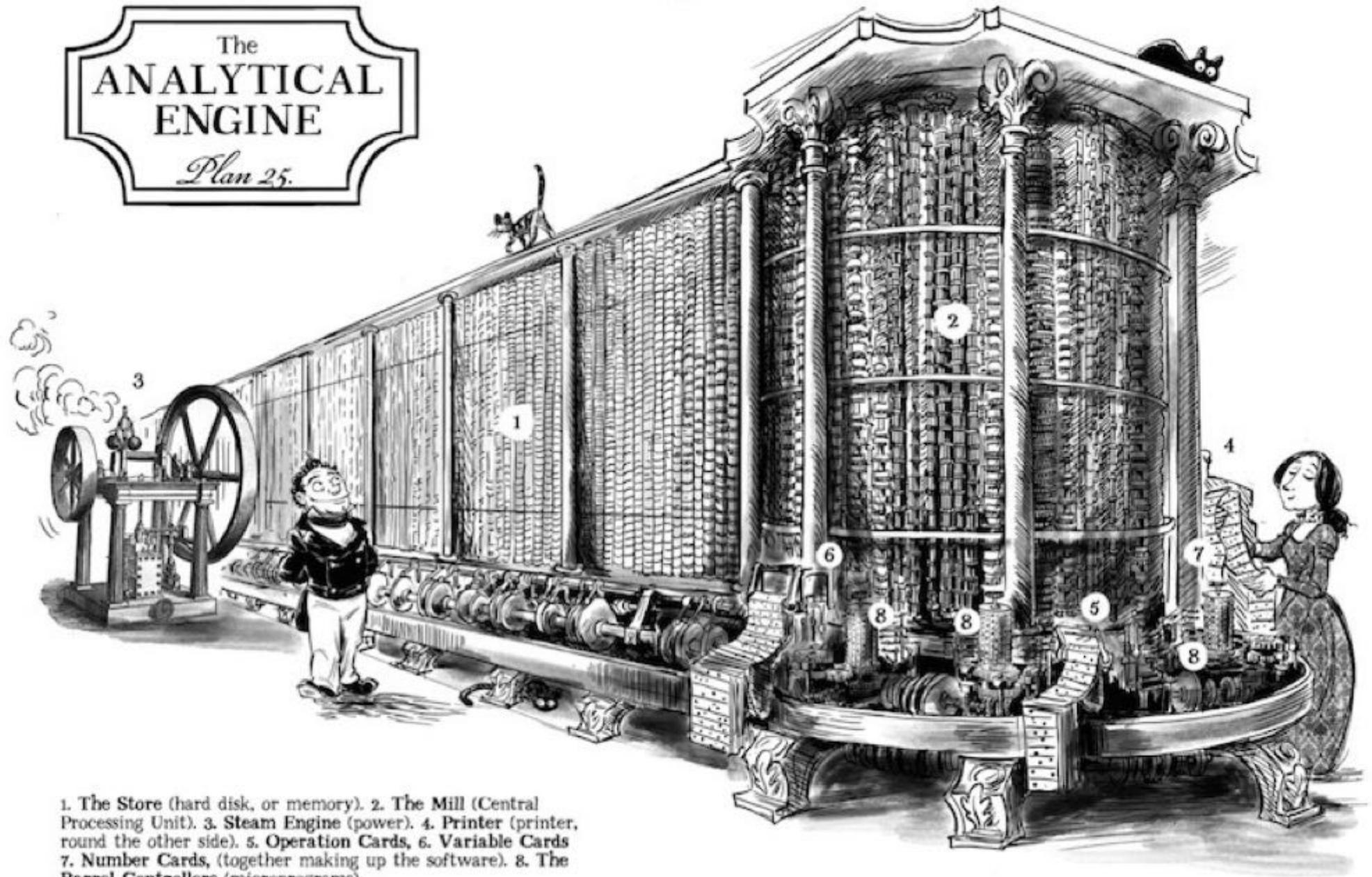


A.G. BROMLEY, IEEE Annals of the history of comp. 20(4), 1998, pp. 29-45.

Hauteur 4.60 m Longueur 7.65 m Diamètre moulin 1.85m
 200 colonnes (40 chiffres+signe) dans le magasin
 200 colonnes de rouages dans le moulin

The ANALYTICAL ENGINE

Plan 25.



1. The Store (hard disk, or memory). 2. The Mill (Central Processing Unit). 3. Steam Engine (power). 4. Printer (printer, round the other side). 5. Operation Cards, 6. Variable Cards
7. Number Cards, (together making up the software). 8. The Barrel Controllers (microprograms).

<https://sydneypadua.com/2dgoggles/the-marvellous-analytical-engine-how-it-works/>

Une autre piste ? Panizzi et le British Museum



Salle de lecture circulaire

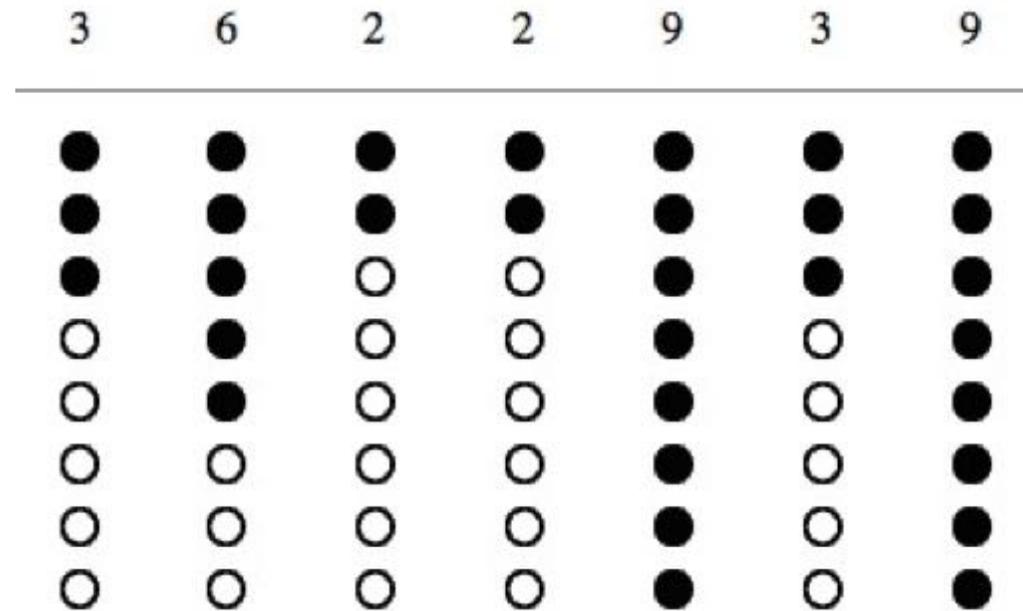


Magasins de stockage rectilignes

Métier à tisser de Jacquard

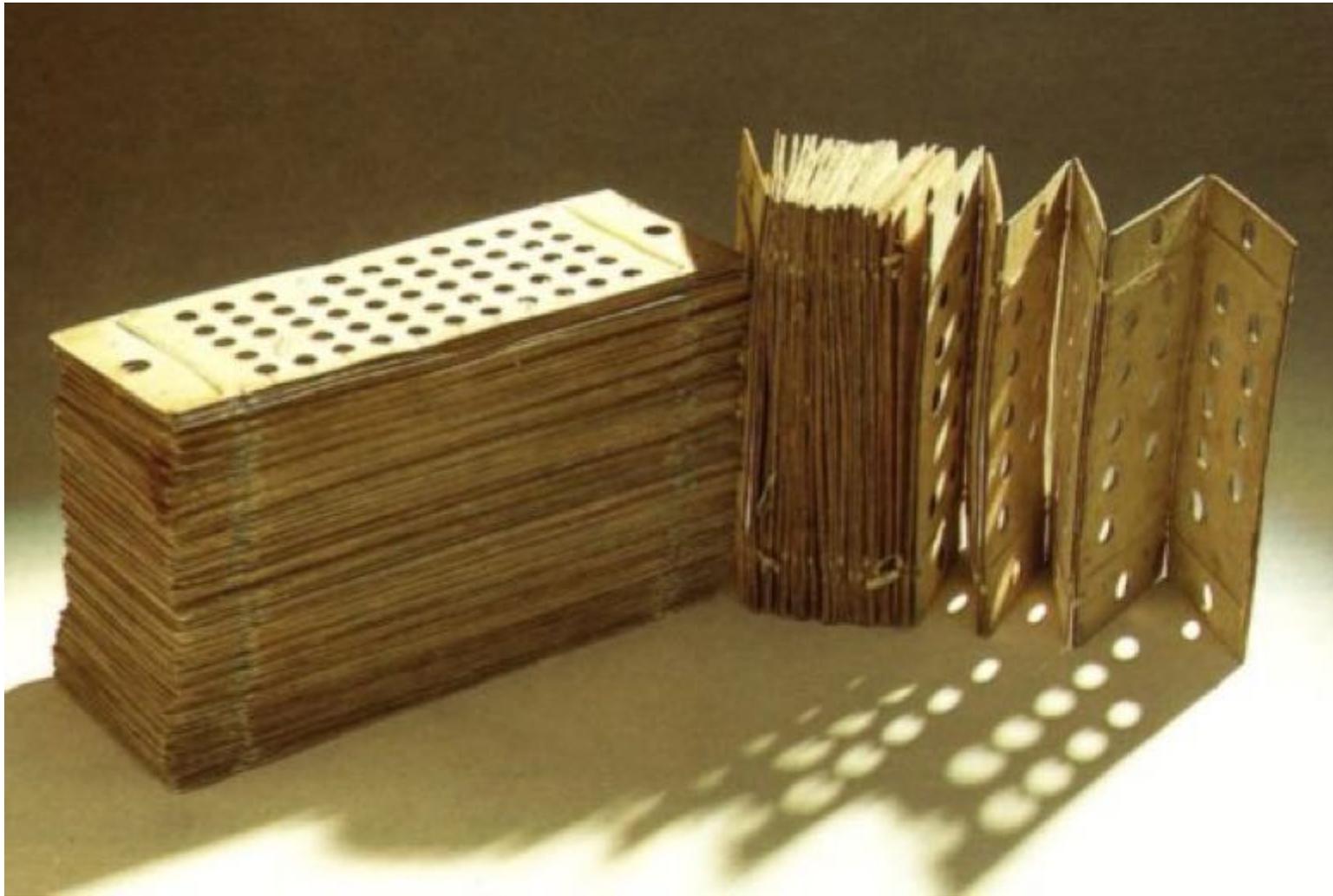


Cartes pour représenter des nombres ?



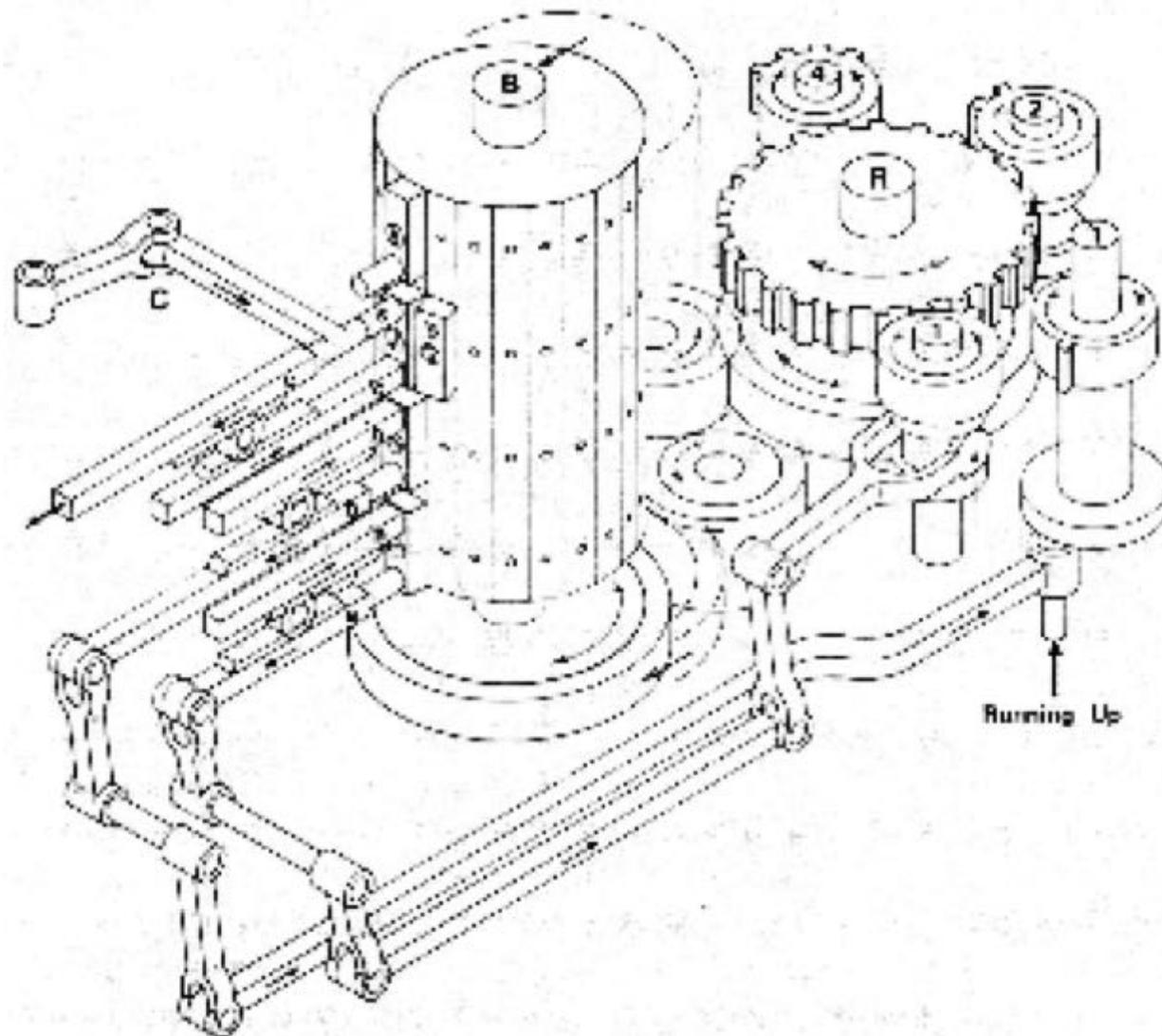
Cartes pour représenter des opérations ?





Science Museum - Londres

Unité de contrôle : les cylindres à picot



le premier programme

NOMBRE des OPÉRATIONS.	CARTONS des OPÉRATIONS. — Signes indiquant la nature des opérations.	CARTONS DES VARIABLES.		MARCHE des OPÉRATIONS.
		Colonne soumise aux opérations.	Colonne recevant le résultat des opérations.	
1	×	$V_2 \times V_4 =$	$V_8 \dots\dots = dn'$	
2	×	$V_5 \times V_1 =$	$V_9 \dots\dots = d'n$	
3	×	$V_4 \times V_0 =$	$V_{10} \dots\dots = n'm$	
4	×	$V_1 \times V_3 =$	$V_{11} \dots\dots = nm'$	
5	—	$V_8 - V_9 =$	$V_{12} \dots\dots = dn' - d'n$	
6	—	$V_{10} - V_{11} =$	$V_{13} \dots\dots = n'm - n'm'$	
7	⋮	$\frac{V_{12}}{V_{13}} =$	$V_{14} \dots\dots = x = \frac{dn' - d'n}{mn' - m'n}$	



BIBLIOTHÈQUE
UNIVERSELLE
DE GENÈVE

40-41



NOTIONS SUR LA MACHINE ANALYTIQUE DE M. CHARLES
BABBAGE, par Mr. L.-F. MENABREA, capitaine du génie
militaire.

Les travaux qui appartiennent à plusieurs branches des sciences mathématiques, quoique paraissant, au premier abord, être uniquement du ressort de l'esprit, peuvent néanmoins se diviser en deux parties distinctes : l'une qu'on peut appeler mé-

...ces numériques leur usage ne s'est pas propagé, c'est qu'elles ne résolvaient point le double problème que présente la question, celui d'obtenir l'exactitude des résultats unie à l'économie du temps.

Frappé de ces réflexions, Mr. Charles Babbage a consacré plusieurs années à réaliser une pensée gigantesque. Il ne s'est proposé rien moins que de construire une machine capable d'exécuter, non-seulement les calculs arithmétiques ; mais encore les calculs analytiques, dont les lois seraient connues. L'imagination est d'abord effrayée d'une telle entreprise, mais à mesure que l'on réfléchit avec plus de calme, le succès en paraît moins impossible, et l'on sent qu'il peut dépendre de la

machine les ordres nécessaires pour agir. Une fois que la machine sera construite, la difficulté se reportera donc sur la confection des cartons ; mais comme ceux-ci ne sont que la traduction de formules algébriques, par le moyen de simples notations il sera facile d'en confier l'exécution à un ouvrier. Ainsi tout le travail intellectuel se bornera à la préparation des formules, qui devront être aptes à être calculées par la machine.

l'annexe G de la version anglaise

$$\left| 12 \right| - \left| {}^1V_{10} - {}^1V_1 \right| {}^2V_{10}$$



comtesse Ada Lovelace, née Byron (1815-52)

Number of Operation	Nature of Operation	Variables acted upon	Variables receiving results	Indication of change in the value on any Variable	Statement of Results
1	×	${}^1V_2 \times {}^1V_2$	${}^1V_4, {}^1V_6, {}^1V_8$	$\left\{ \begin{array}{l} {}^1V_2 = {}^1V_2 \\ {}^1V_4 = {}^1V_4 \\ {}^1V_6 = {}^1V_6 \\ {}^1V_8 = {}^1V_8 \end{array} \right\}$	$= 2n \dots\dots\dots$
2	-	${}^1V_4 - {}^1V_1$	${}^2V_4 \dots\dots$	$\left\{ \begin{array}{l} {}^1V_4 = {}^1V_4 \\ {}^1V_1 = {}^1V_1 \end{array} \right\}$	$= 2n-1 \dots\dots\dots$
3	+	${}^1V_6 + {}^1V_1$	${}^2V_6 \dots\dots$	$\left\{ \begin{array}{l} {}^1V_6 = {}^1V_6 \\ {}^1V_1 = {}^1V_1 \end{array} \right\}$	$= 2n+1 \dots\dots\dots$
4	+	${}^2V_6 + {}^2V_4$	${}^1V_{11} \dots\dots$	$\left\{ \begin{array}{l} {}^2V_6 = {}^2V_6 \\ {}^2V_4 = {}^2V_4 \end{array} \right\}$	$= \frac{2n-1}{2n+1} \dots\dots\dots$
5	÷	${}^1V_{11} \div {}^1V_2$	${}^2V_{11} \dots\dots$	$\left\{ \begin{array}{l} {}^1V_{11} = {}^1V_{11} \\ {}^1V_2 = {}^1V_2 \end{array} \right\}$	$= \frac{1}{2} \frac{2n-1}{2n+1} \dots\dots\dots$
6	-	${}^2V_{11} - {}^2V_{11}$	${}^1V_{13} \dots\dots$	$\left\{ \begin{array}{l} {}^2V_{11} = {}^2V_{11} \\ {}^2V_{13} = {}^2V_{13} \end{array} \right\}$	$= -\frac{1}{2} \frac{2n-1}{2n+1} = A_0 \dots\dots\dots$
7	-	${}^1V_2 - {}^1V_1$	${}^1V_{10} \dots\dots$	$\left\{ \begin{array}{l} {}^1V_2 = {}^1V_2 \\ {}^1V_1 = {}^1V_1 \end{array} \right\}$	$= n-1 (= 3) \dots\dots\dots$
8	+	${}^1V_2 + {}^2V_7$	${}^1V_7 \dots\dots$	$\left\{ \begin{array}{l} {}^1V_2 = {}^1V_2 \\ {}^2V_7 = {}^2V_7 \end{array} \right\}$	$= 2+0 = 2 \dots\dots\dots$
9	+	${}^1V_6 + {}^1V_7$	${}^2V_{11} \dots\dots$	$\left\{ \begin{array}{l} {}^1V_6 = {}^1V_6 \\ {}^2V_{11} = {}^2V_{11} \end{array} \right\}$	$= \frac{2n}{2} = A_1 \dots\dots\dots$
10	×	${}^1V_{11} \times {}^2V_{11}$	${}^1V_{13} \dots\dots$	$\left\{ \begin{array}{l} {}^1V_{11} = {}^1V_{11} \\ {}^2V_{11} = {}^2V_{11} \end{array} \right\}$	$= B_1 \cdot \frac{2n}{2} = B_1 A_1 \dots\dots\dots$
11	+	${}^1V_{13} + {}^1V_{13}$	${}^2V_{13} \dots\dots$	$\left\{ \begin{array}{l} {}^1V_{13} = {}^1V_{13} \\ {}^1V_{13} = {}^1V_{13} \end{array} \right\}$	$= -\frac{1}{2} \frac{2n-1}{2n+1} + B_1 \cdot \frac{2n}{2} \dots\dots\dots$
12	-	${}^1V_{10} - {}^1V_1$	${}^2V_{10} \dots\dots$	$\left\{ \begin{array}{l} {}^1V_{10} = {}^1V_{10} \\ {}^1V_1 = {}^1V_1 \end{array} \right\}$	$= n-2 (= 2) \dots\dots\dots$
13	+	${}^1V_6 - {}^1V_1$	${}^2V_6 \dots\dots$	$\left\{ \begin{array}{l} {}^1V_6 = {}^1V_6 \\ {}^1V_1 = {}^1V_1 \end{array} \right\}$	$= 2n-1 \dots\dots\dots$
14		${}^1V_1 + {}^1V_7$	${}^2V_7 \dots\dots$	$\left\{ \begin{array}{l} {}^1V_1 = {}^1V_1 \\ {}^1V_7 = {}^1V_7 \end{array} \right\}$	$= 2+1 = 3 \dots\dots\dots$
15		${}^2V_6 + {}^2V_7$	${}^1V_8 \dots\dots$	$\left\{ \begin{array}{l} {}^2V_6 = {}^2V_6 \\ {}^2V_7 = {}^2V_7 \end{array} \right\}$	$= \frac{2n-1}{3} \dots\dots\dots$
16	×	${}^2V_6 \times {}^2V_{11}$	${}^4V_{11} \dots\dots$	$\left\{ \begin{array}{l} {}^2V_6 = {}^2V_6 \\ {}^2V_{11} = {}^2V_{11} \end{array} \right\}$	$= \frac{2n}{2} \cdot \frac{2n-1}{3} \dots\dots\dots$
17	+	${}^2V_6 - {}^1V_1$	${}^2V_6 \dots\dots$	$\left\{ \begin{array}{l} {}^2V_6 = {}^2V_6 \\ {}^1V_1 = {}^1V_1 \end{array} \right\}$	$= 2n-2 \dots\dots\dots$
18		${}^1V_1 + {}^2V_7$	${}^2V_7 \dots\dots$	$\left\{ \begin{array}{l} {}^1V_1 = {}^1V_1 \\ {}^2V_7 = {}^2V_7 \end{array} \right\}$	$= 3+1 = 4 \dots\dots\dots$
19		${}^2V_6 + {}^2V_7$	${}^1V_8 \dots\dots$	$\left\{ \begin{array}{l} {}^2V_6 = {}^2V_6 \\ {}^2V_7 = {}^2V_7 \end{array} \right\}$	$= \frac{2n-2}{4} \dots\dots\dots$
20	×	${}^2V_6 \times {}^4V_{11}$	${}^8V_{11} \dots\dots$	$\left\{ \begin{array}{l} {}^2V_6 = {}^2V_6 \\ {}^4V_{11} = {}^4V_{11} \end{array} \right\}$	$= \frac{2n}{2} \cdot \frac{2n-1}{3} \cdot \frac{2n-2}{4} = A_3 \dots\dots\dots$
21	×	${}^1V_{13} \times {}^4V_{11}$	${}^8V_{13} \dots\dots$	$\left\{ \begin{array}{l} {}^1V_{13} = {}^1V_{13} \\ {}^4V_{11} = {}^4V_{11} \end{array} \right\}$	$= B_3 \cdot \frac{2n}{2} \cdot \frac{2n-1}{3} \cdot \frac{2n-2}{4} = B_3 A_3 \dots\dots\dots$
22	+	${}^2V_{13} + {}^2V_{13}$	${}^2V_{13} \dots\dots$	$\left\{ \begin{array}{l} {}^2V_{13} = {}^2V_{13} \\ {}^2V_{13} = {}^2V_{13} \end{array} \right\}$	$= A_0 + B_1 A_1 + B_3 A_3 \dots\dots\dots$
23	-	${}^1V_{10} - {}^1V_1$	${}^2V_{10} \dots\dots$	$\left\{ \begin{array}{l} {}^1V_{10} = {}^1V_{10} \\ {}^1V_1 = {}^1V_1 \end{array} \right\}$	$= n-3 (= 1) \dots\dots\dots$
24	+	${}^4V_{13} + {}^8V_{24}$	${}^1V_{24} \dots\dots$	$\left\{ \begin{array}{l} {}^4V_{13} = {}^4V_{13} \\ {}^8V_{24} = {}^8V_{24} \end{array} \right\}$	$= B_7 \dots\dots\dots$
25	+	${}^1V_1 + {}^1V_2$	${}^1V_3 \dots\dots$	$\left\{ \begin{array}{l} {}^1V_1 = {}^1V_1 \\ {}^1V_2 = {}^1V_2 \\ {}^2V_3 = {}^2V_3 \\ {}^2V_7 = {}^2V_7 \end{array} \right\}$	$= n+1 = 4+1 = 5 \dots\dots\dots$ by a Variable-card. by a Variable-card.

William Gibson
Bruce Sterling

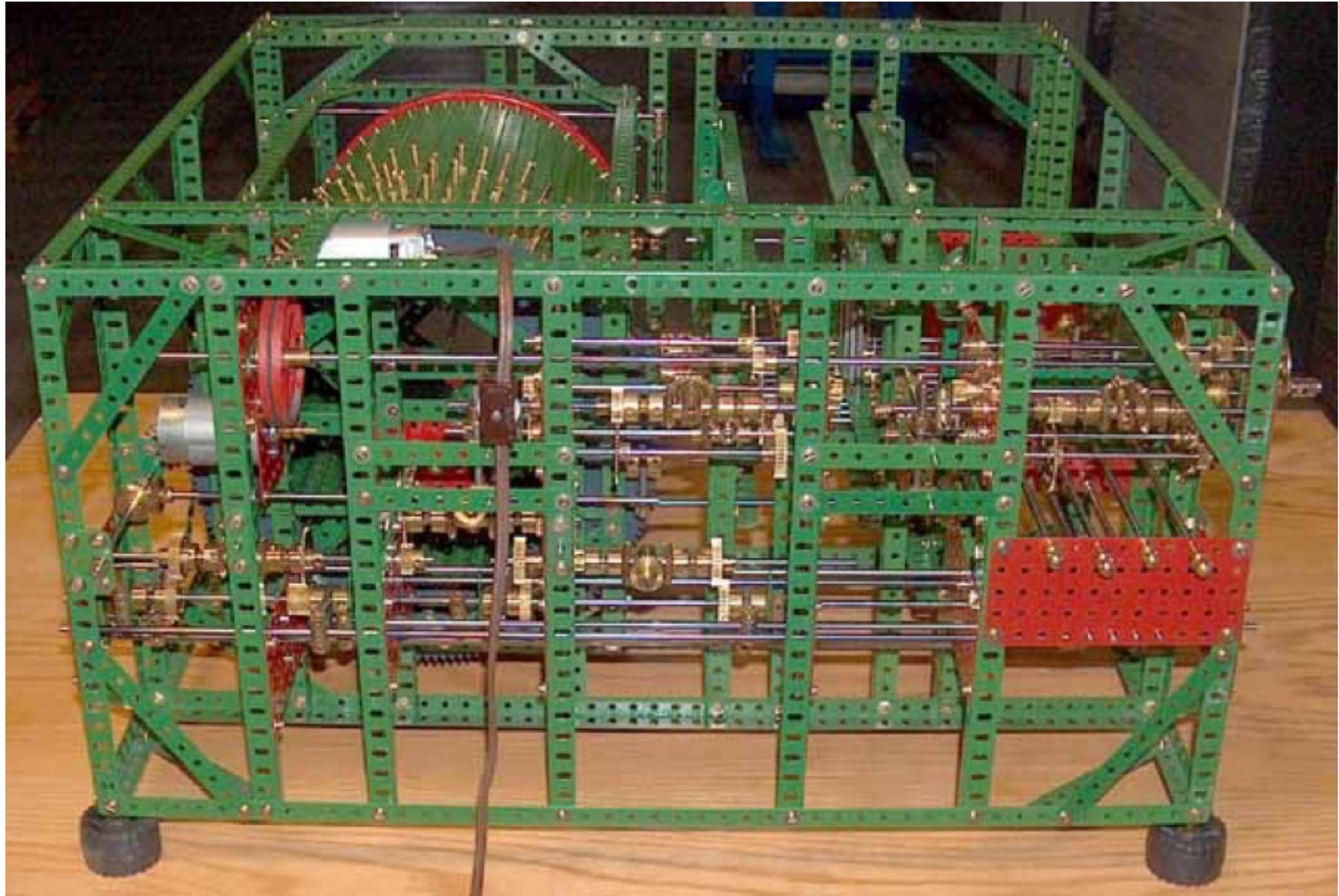
La Machine
à
Différences

AILLEURS  ET DEMAIN

robert laffont

Tim Robinson

<http://www.meccano.us/>



Calcul binaire : c'est beaucoup plus simple !

$$0 + 0 = 0$$

$$0 + 1 = 1$$

$$1 + 0 = 1$$

$$1 + 1 = 10$$

$$\text{faux ET faux} = \text{faux}$$

$$\text{faux ET vrai} =$$

$$\text{vrai ET faux} =$$

$$\text{vrai ET vrai} =$$

$$\text{faux OU faux} = \text{faux}$$

$$\text{faux OU vrai} =$$

$$\text{vrai OU faux} =$$

$$\text{vrai OU vrai} =$$

$$\text{faux OU-EX faux} = \text{faux}$$

$$\text{faux OU-EX vrai} =$$

$$\text{vrai OU-EX faux} =$$

$$\text{vrai OU-EX vrai} =$$

$$\text{lois de Morgan : } \text{non}(A \text{ ET } B) = \text{non}(A) \text{ OU } \text{non}(B)$$

$$\text{non}(A \text{ OU } B) = \text{non}(A) \text{ ET } \text{non}(B)$$

Avec des billes



<http://woodgears.ca/marbleadd/>





Digi-Comp II: First Edition

Rolling-Ball Binary Digital Mechanical Computer

In stock

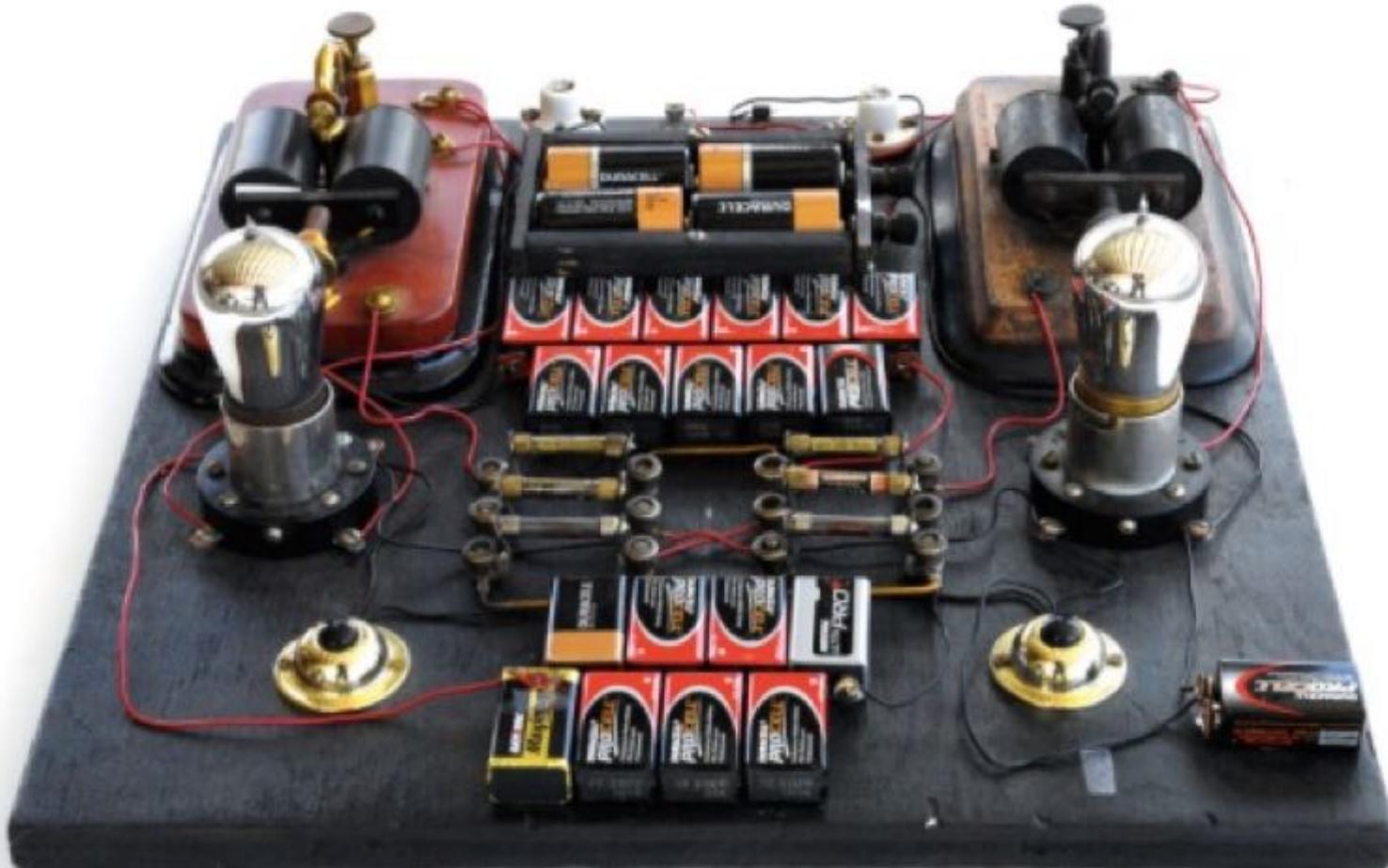
\$349, with free shipping to US addresses

[Add to Cart](#)

SKU: 970

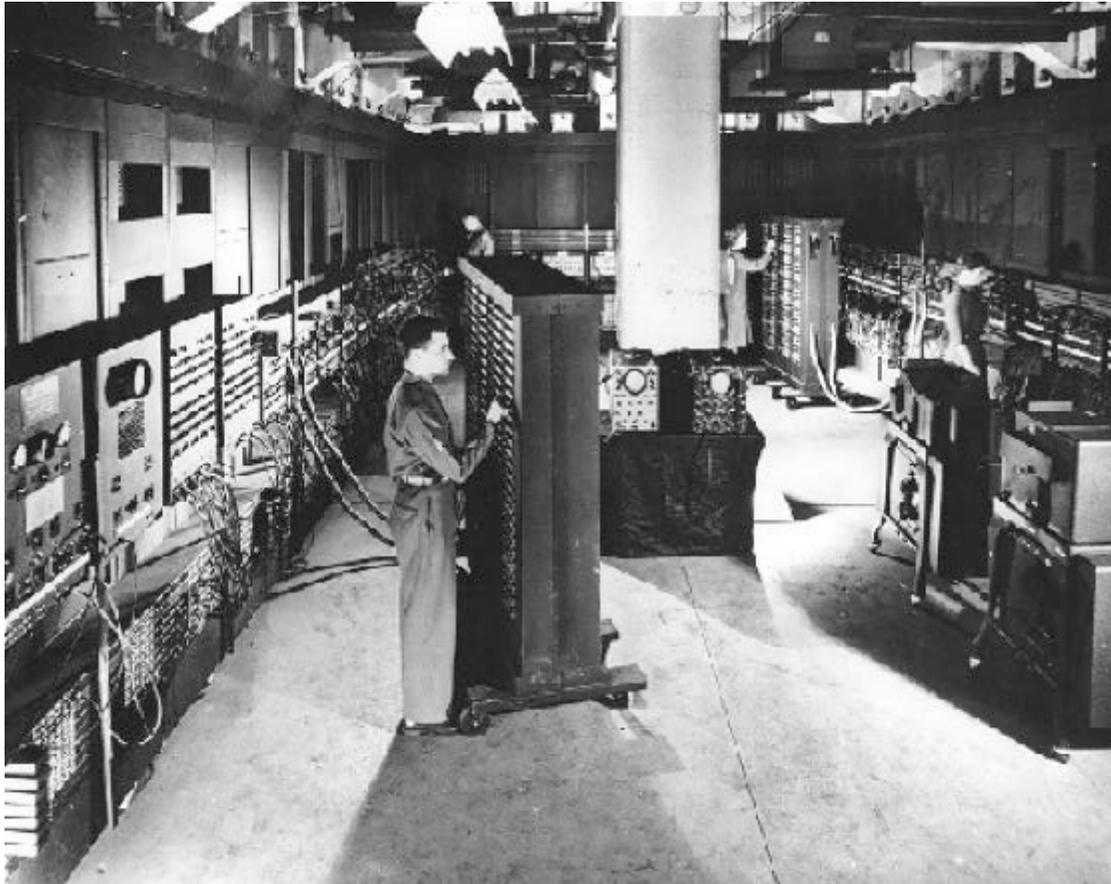


Mieux : avec l'électricité



<https://spectrum.ieee.org/geek-life/hands-on/recreating-the-first-flipflop>

(2018 : les 100 ans du flip-flop)



ENIAC : electronic numerical integrator and computer (Eckert & Mauchly, etc.)

Cadencé par une horloge à 0.1 MHz

Addition : 0.2 ms

Multiplication : 3 ms

Division : 30 ms

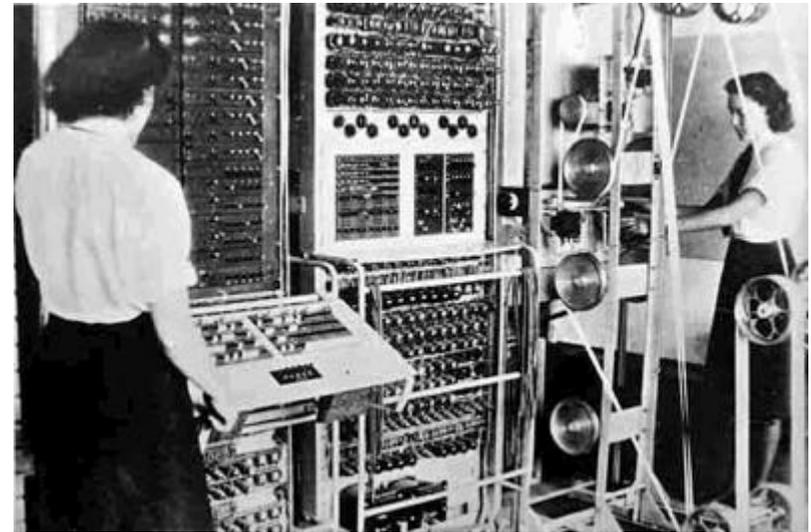
20 cases mémoires de 10 chiffres

18000 tubes

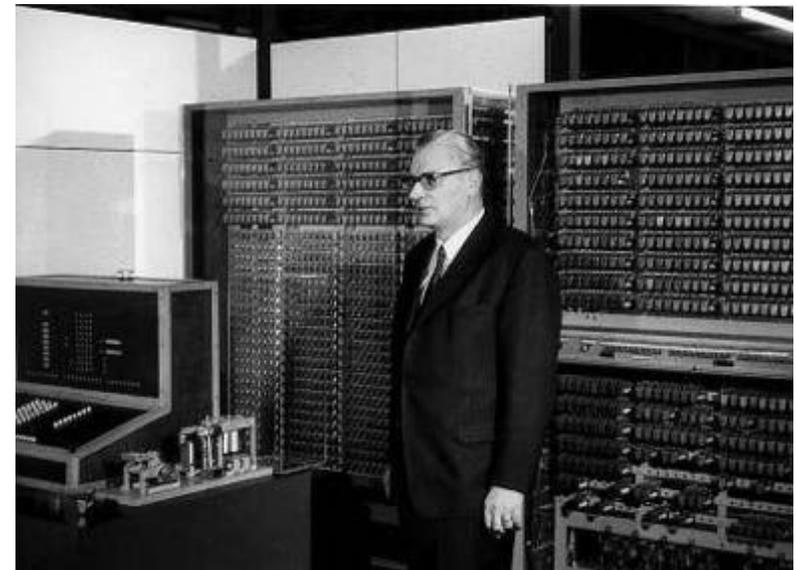
70000 résistances, 10000 condensateurs, 6000 interupteurs

Consommation de 140 KW

35 m de long, 3 m de haut, 12 cm de profondeur, 30 tonnes



Colossus (A. Turing etc.)



Z3 de K. Zuse

EDVAC

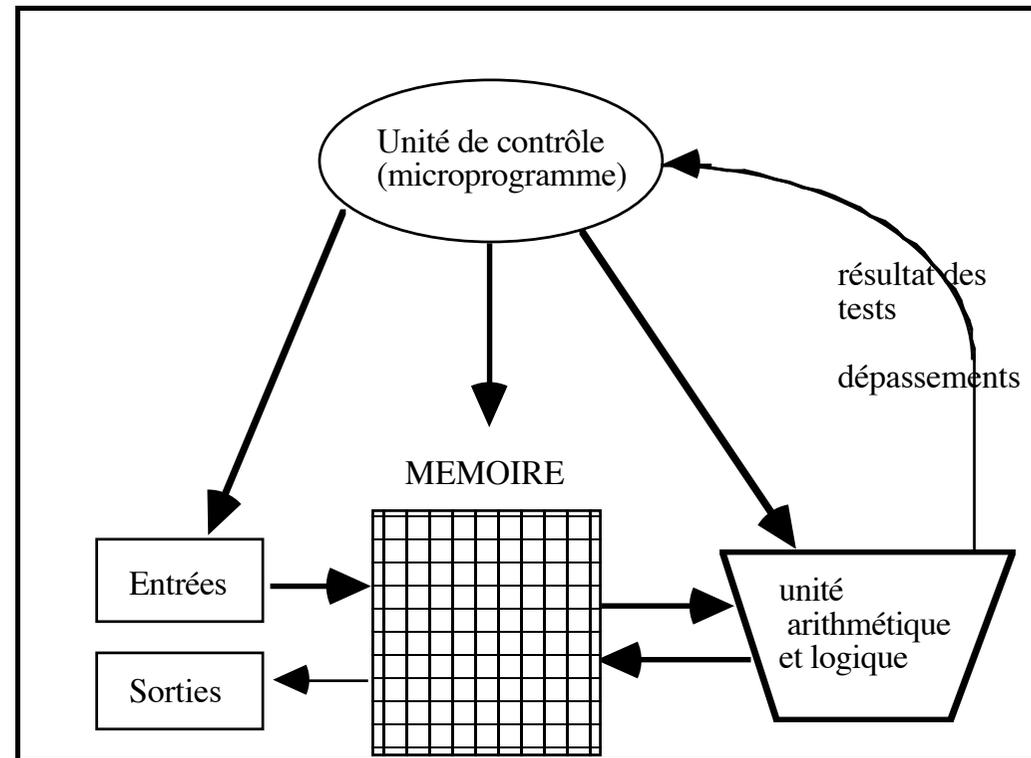
" if the machine can in some fashion distinguish a number from an order, the memory organ can be used to store both numbers and orders. "

Preliminary discussion of the logical design of an electronic computing instrument
A.W. Burks, H.H. Goldstine, J. von Neumann



J. von Neumann (1903-57)

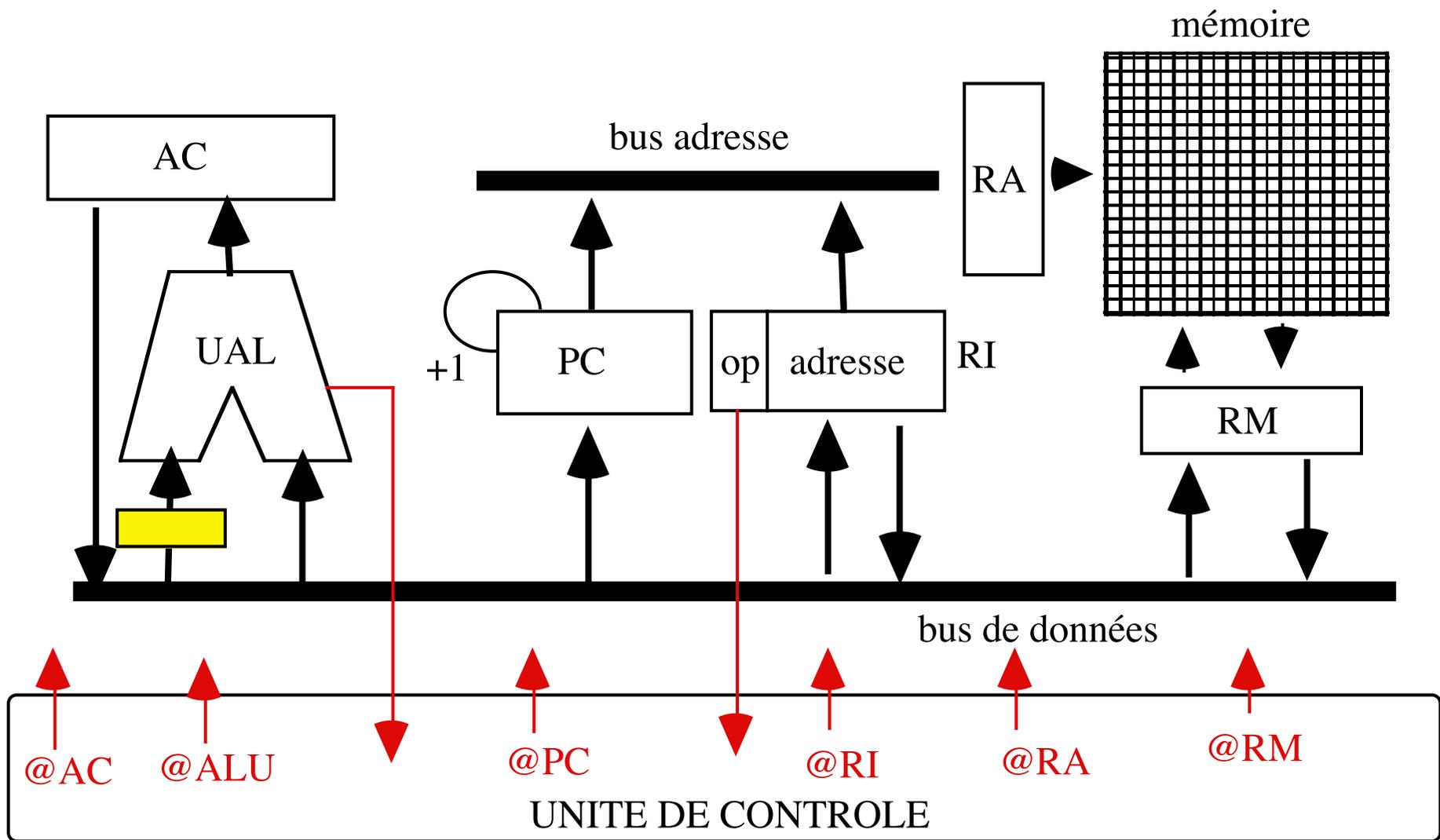
If people do not believe that mathematics is simple, it is only because they do not realize how complicated life is



Le programme enregistré !

Pouvoir assimiler des instructions à des données permet d'écrire :

- des programmes qui produisent d'autres programmes (compilateurs)
- des programmes qui lancent/arrêtent/gèrent d'autres programmes (systèmes d'exploitation, débogueurs, ...)



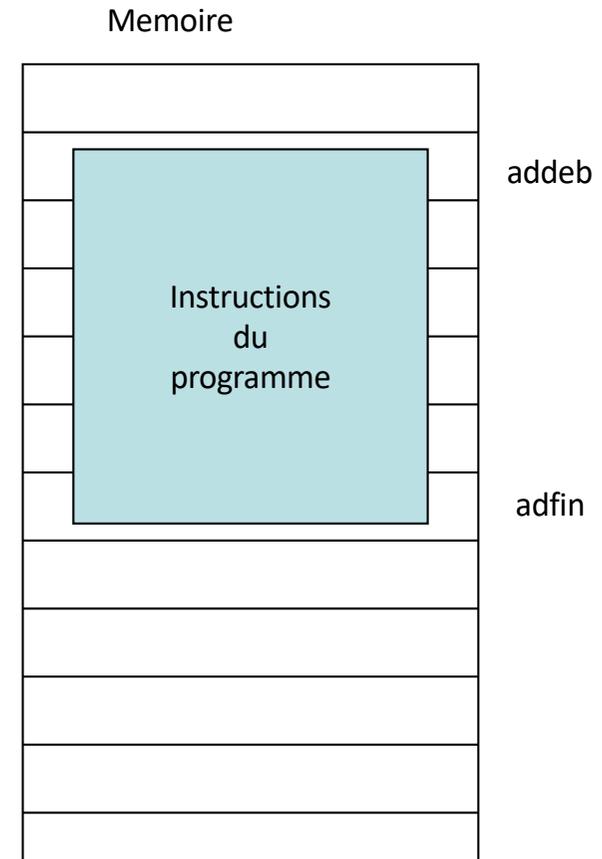
important

- AC : registre accumulateur
- UAL / ALU : unité arithmétique et logique
- PC : Compteur de programme
- RI : registre d'instruction
- RA : registre d'adresse
- RM : registre de mot

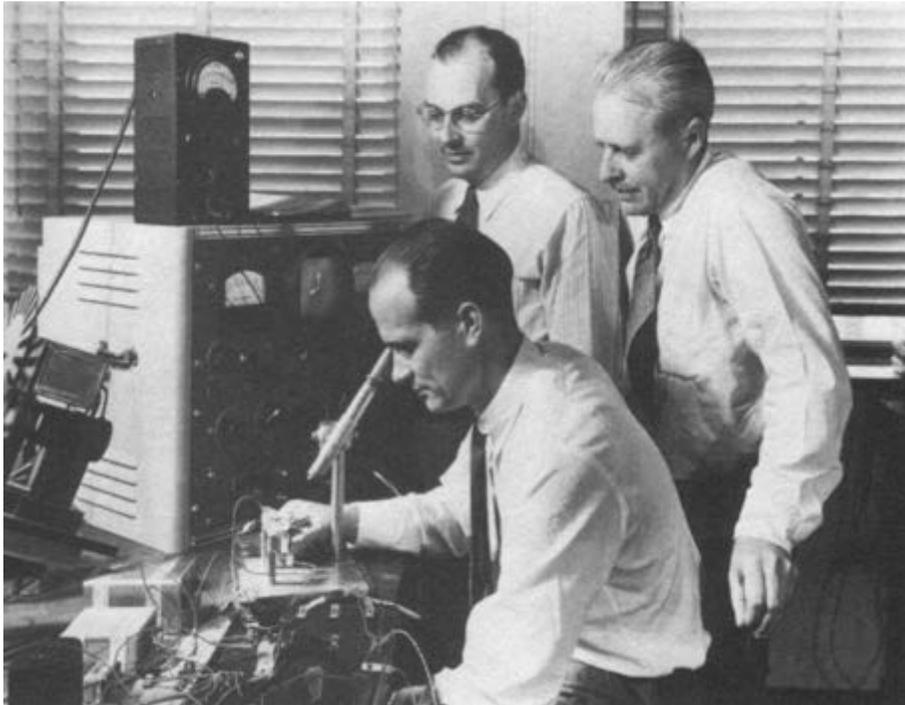
Un programme type : le "virus"

On veut écrire un programme dont la seule fonction est de se dupliquer dans la mémoire, par saut de 1000 cases. On supposera que la position en mémoire de la première instruction est connue. Le programme s'arrête quand toute la mémoire est parcourue.

```
for k := addeb to adfin loop
    Mem(k+1000) := Mem(k)
end loop
addeb := addeb + 1000
adfin := adfin + 1000
if adfin < Mem'size then goto addeb
```



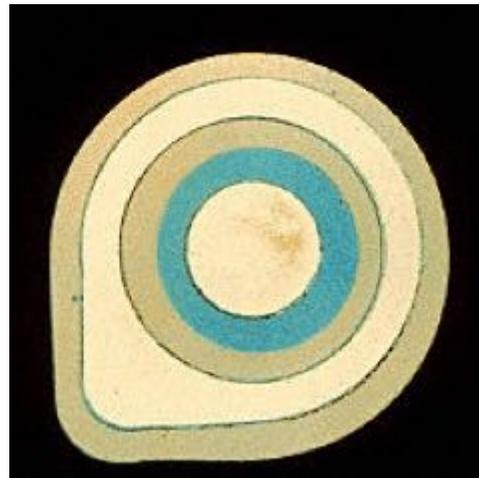
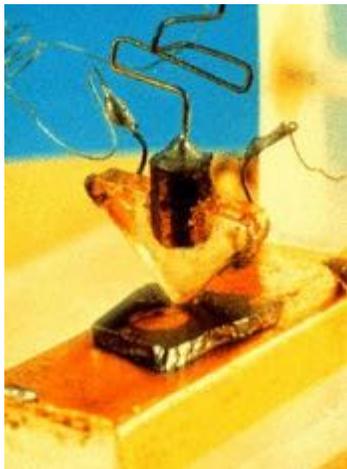
Le transistor et les circuits intégrés



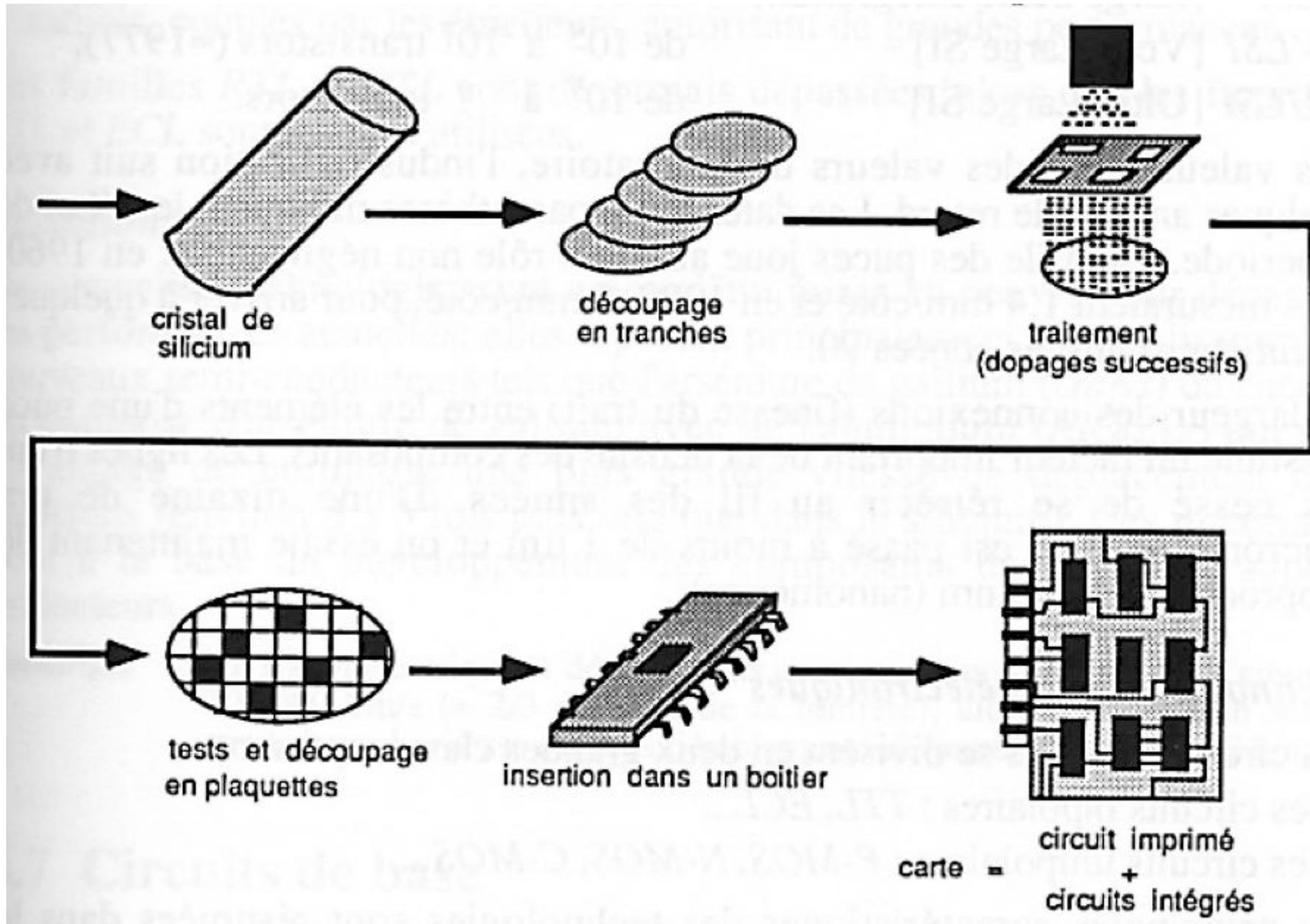
Shockley (assis), Bardeen (gauche) et Brattain (droite)
- Bell Labs, Murray Hill, , New Jersey (1947)

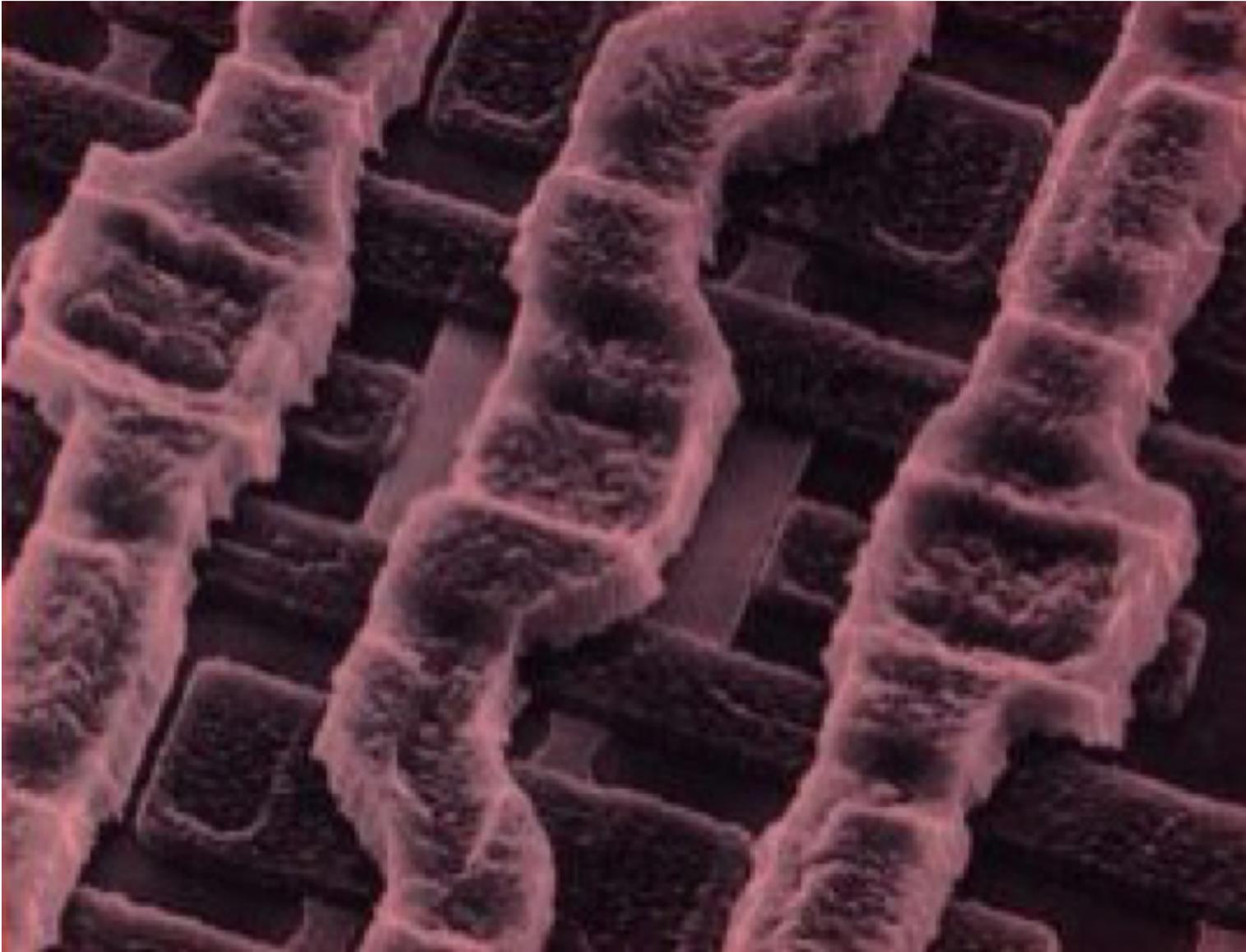


Shocley (assis en bout de table) au moment
du prix Nobel (1956)
Robert Noyce debout au centre. Moore ?



Progrès de l'intégration

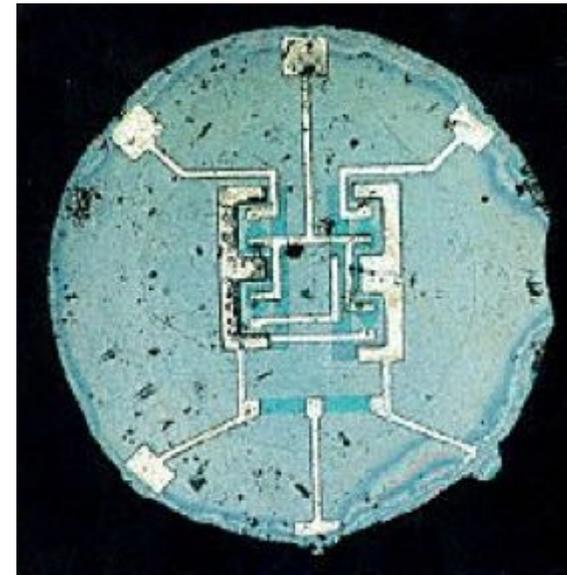
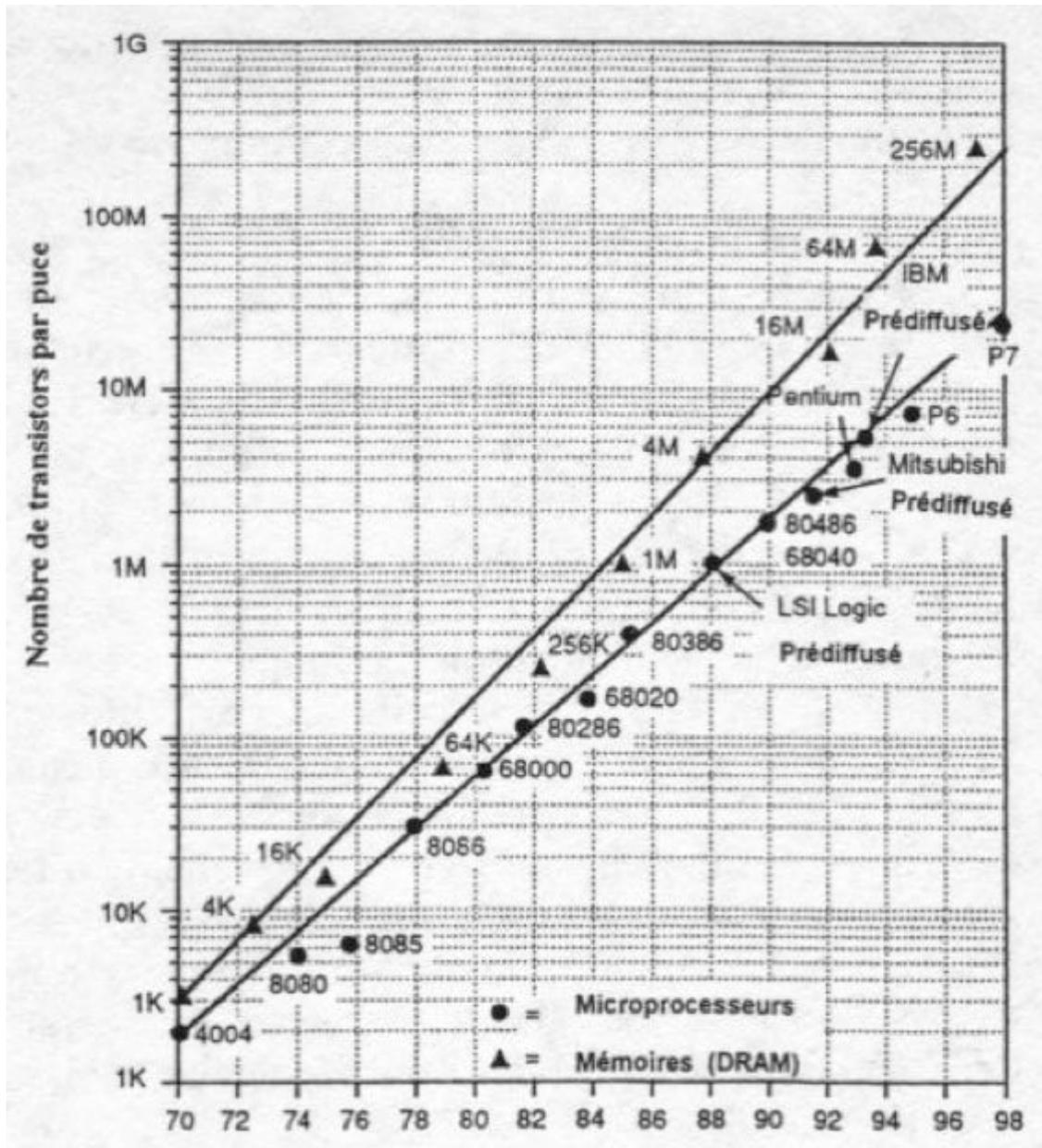




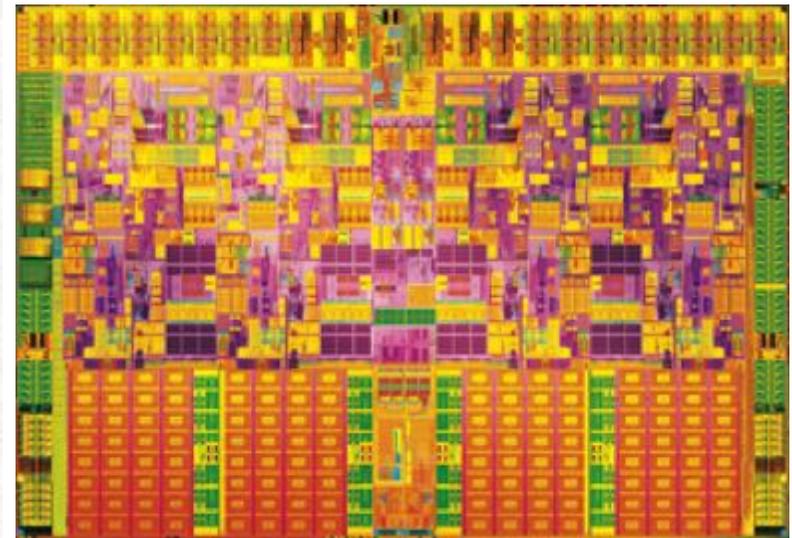
La « loi » de Gordon Moore

Densité mémoire : x 1.5 / an

Densité microprocesseur : x 1.35 / an



1962



2008

1000^m	10^n	Préfixe français	Symbole	Depuis <small>note 1</small>	Nombre décimal	Désignation <small>note 2</small>
1000^8	10^{24}	yotta	Y	1991	1 000 000 000 000 000 000 000 000	Quadrillion
1000^7	10^{21}	zetta	Z	1991	1 000 000 000 000 000 000 000	Trilliard
1000^6	10^{18}	exa	E	1975	1 000 000 000 000 000 000	Trillion
1000^5	10^{15}	péta	P	1975	1 000 000 000 000 000	Billiard
1000^4	10^{12}	téra	T	1960	1 000 000 000 000	Billion
1000^3	10^9	giga	G	1960	1 000 000 000	Milliard
1000^2	10^6	méga	M	1960	1 000 000	Million
1000^1	10^3	kilo	k	1795	1 000	Millier
$1000^{2/3}$	10^2	hecto	h	1795	100	Centaine
$1000^{1/3}$	10^1	déca	da	1795	10	Dizaine
1000^0	10^0	(aucun)	—	—	1	Unité
$1000^{-1/3}$	10^{-1}	déci	d	1795	0,1	Dixième
$1000^{-2/3}$	10^{-2}	centi	c	1795	0,01	Centième
1000^{-1}	10^{-3}	milli	m	1795	0,001	Millième
1000^{-2}	10^{-6}	micro	μ	1960 <small>note 3</small>	0,000 001	Millionième
1000^{-3}	10^{-9}	nano	n	1960	0,000 000 001	Milliardième
1000^{-4}	10^{-12}	pico	p	1960	0,000 000 000 001	Billionième
1000^{-5}	10^{-15}	femto	f	1964	0,000 000 000 000 001	Billiardième
1000^{-6}	10^{-18}	atto	a	1964	0,000 000 000 000 000 001	Trillionième
1000^{-7}	10^{-21}	zepto	z	1991	0,000 000 000 000 000 000 001	Trilliardième
1000^{-8}	10^{-24}	yocto	y	1991	0,000 000 000 000 000 000 000 001	Quadrillionième

Quelques ordres de grandeurs

Capacité mémoire : en bits

1 octet = 8 bits = 1 byte (pas toujours)

1 o = 1 caractère (table d'encodage ISO Latin1)

3 o = un pixel sur un écran "million de couleur"

4 o = 1 nombre réel dans la norme IEEE-754

2 Ko (kilo) = 10^3 o = une page de texte

1 Mo (mega) = 10^6 o = Un roman en mode texte

20 Mo = Un roman en fac-similé = Un logiciel

500 Mo = Texte de l'Encyclopedia Universalis (CDROM)

1 Go (giga) = 10^9 o

= Une bibliothèque personnelle en mode texte

10 Go = Un film compressé (DVD)

600 Go = Une librairie en fac-similé (300 Kvol.)

1 To (tera) = 10^{12} o = Une cinémathèque personnelle

20 To = plus grand assemblage de disques en 1996 (LNB)

= la "library of congress" en mode texte (50 Mvol)

1 Po (peta) = 10^{15} o

= Une bibliothèque nationale en mode image

15 Po = production mondiale de disques en 1995

Temps d'accès (\neq tps de cycle) : en secondes

1 ms (milli) = 10^{-3} s

20 ms : tps accès maximum pour un relais

1 μ s (micro) = 10^{-6} s = tps accès maximum pour un tore

1 ns (nano) = 10^{-9} s

100 ns = temps d'accès DRAM

5 ns = temps d'accès bascule élémentaire

1 ps (pico) = 10^{-12} s

temps pour qu'un signal lumineux ds le vide parcoure 3 cm



```
{
printf("Is there a simple way to increase
application performance?\n");
}
```

ADVERTISEMENT

PRESENTED BY
UNIV. OF MANNHEIM
UNIV. OF TENNESSEE
NERSC/LBNL

SUBMIT YOUR SITE

SEARCH FOR:



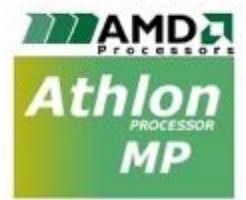
TOP500 List for November 2002

R_{max} and R_{peak} values are in GFlops. For more details about other fields, please click on the button "Explanation of the Fields"

DETAILS

EXPLANATION OF THE FIELDS

Rank	Manufacturer Computer/Procs	R _{max} R _{peak}	Installation Site Country/Year
1	NEC Earth-Simulator/ 5120	35860.00 40960.00	Earth Simulator Center Japan/2002
2	Hewlett-Packard ASCI Q - AlphaServer SC ES45/1.25 GHz/ 4096	7727.00 10240.00	Los Alamos National Laboratory USA/2002
3	Hewlett-Packard ASCI Q - AlphaServer SC ES45/1.25 GHz/ 4096	7727.00 10240.00	Los Alamos National Laboratory USA/2002
4	IBM ASCI White, SP Power3 375 MHz/ 8192	7226.00 12288.00	Lawrence Livermore National Laboratory USA/2000
5	Linux NetworX MCR Linux Cluster Xeon 2.4 GHz - Quadrics/ 2304	5694.00 11060.00	Lawrence Livermore National Laboratory USA/2002
6	Hewlett-Packard AlphaServer SC ES45/1 GHz/ 3016	4463.00 6032.00	Pittsburgh Supercomputing Center USA/2001
7	Hewlett-Packard AlphaServer SC ES45/1 GHz/ 2560	3980.00 5120.00	Commissariat à l'Énergie Atomique (CEA) France/2001
8	HPTi Aspen Systems, Dual Xeon 2.0 GHz - Multi-Access/ 1536	3337.00 6758.00	Forecast Systems Laboratory - NOAA USA/2000



fin 2006 : le 1er est devenu 14ème...

PRESENTED BY
 UNIV. OF MANNHEIM
 UNIV. OF TENNESSEE
 NERSC/LBNL



Design your Custom Cluster Solution!
[Click here](#)



Learn more




1U Compute Nodes Blade Servers

[Home](#) » [Lists](#) » [November 2006](#) » **TOP500 List - November 2006 (1-100)**

TOP500 List - November 2006 (1-100)

R_{max} and R_{peak} values are in GFlops. For more details about other fields, check the [TOP500 description](#).

[next](#)

Rank	Site	Computer	Processors	Year	R _{max}	R _{peak}
1	DOE/NNSA/LLNL United States	BlueGene/L - eServer Blue Gene Solution IBM	131072	2005	280600	367000
2	NNSA/Sandia National Laboratories United States	Red Storm - Sandia/ Cray Red Storm, Opteron 2.4 GHz dual core Cray Inc.	26544	2006	101400	127411
3	IBM Thomas J. Watson Research Center United States	BGW - eServer Blue Gene Solution IBM	40960	2005	91290	114688
4	DOE/NNSA/LLNL United States	ASC Purple - eServer pSeries p5 575 1.9 GHz IBM	12208	2006	75760	92781
5	Barcelona Supercomputing Center Spain	MareNostrum - BladeCenter JS21 Cluster, PPC 970, 2.3 GHz, Myrinet IBM	10240	2006	62630	94208
6	NNSA/Sandia National Laboratories United States	Thunderbird - PowerEdge 1850, 3.6 GHz, Infiniband Dell	9024	2006	53000	64972.8
7	Commissariat à l'Energie Atomique (CEA) France	Tera-10 - NovaScale 5160, Itanium2 1.6 GHz, Quadrics Bull SA	9968	2006	52840	63795.2
8	NASA/Ames Research Center/NAS United States	Columbia - SGI Altix 1.5 GHz, Voltaire Infiniband SGI	10160	2004	51870	60960
9	GSIC Center, Tokyo Institute of Technology Japan	TSUBAME Grid Cluster - Sun Fire x4600 Cluster, Opteron 2.4/2.6 GHz and ClearSpeed Accelerator, Infiniband NEC/Sun	11088	2006	47380	82124.8
10	Oak Ridge National Laboratory United States	Jaguar - Cray XT3, 2.6 GHz dual Core Cray Inc.	10424	2006	43480	54204.8
11	Maui High-Performance Computing Center (MHPCC) United States	Jaws - PowerEdge 1955, 3.0 GHz, Infiniband Dell	5200	2006	42390	62400
12	Texas Advanced Computing Center/Univ. of Texas United States	Lonestar - PowerEdge 1955, 2.66 GHz, Infiniband Dell	5200	2006	41460	55473.6
13	Forschungszentrum Juelich (FZJ) Germany	JUBL - eServer Blue Gene Solution IBM	16394	2006	37330	45875
14	The Earth Simulator Center Japan	Earth-Simulator NEC	5120	2002	35860	40960
15	Atomic Weapons Establishment United Kingdom	Cray XT3, 2.6 GHz dual Core Cray Inc.	7812	2006	32500	40622
16	Cray Inc.	Cray XT4, 2.6 GHz	6696	2006	27980	34819



AMD Opteron™
 Dual Core:
 Leader Architecture
 for CFD, Impact and
 Structure Analysis

Appro XtremeServer™

Ideal for Memory-Intensive Applications

[Learn More >>](#)



IBM@server

MOAB

Increase Cluster Availability

Del.icio.us
[Save This Page](#)

Juin 2018 : du GFlop au TFlop (et KW...)

June 2018 | TOP500 Supercomputer Sites

1-100 101-200 201-300 301-400 401-500

Rank	System	Cores	Rmax (TFlop/s)	Rpeak (TFlop/s)	Power (kW)
1	Summit - IBM Power System AC922, IBM POWER9 22C 3.07GHz, NVIDIA Volta GV100, Dual-rail Mellanox EDR Infiniband , IBM DOE/SC/Dak Ridge National Laboratory United States	2,282,544	122,300.0	187,659.3	8,806
2	Sunway TaihuLight - Sunway MPP, Sunway SW26010 260C 1.45GHz, Sunway , NRCPC National Supercomputing Center in Wuxi China	10,649,600	93,014.6	125,435.9	15,371
3	Sierra - IBM Power System 5922LC, IBM POWER9 22C 3.1GHz, NVIDIA Volta GV100, Dual-rail Mellanox EDR Infiniband , IBM DOE/NNSA/LLNL United States	1,572,480	71,610.0	119,193.6	
4	Tianhe-2A - TH-IVB-FEP Cluster, Intel Xeon E5-2692v2 12C 2.2GHz, TH Express-2, Matrix-2000 , NUOT National Super Computer Center in Guangzhou China	4,981,760	61,444.5	100,678.7	18,482
5	AI Bridging Cloud Infrastructure (ABCI) - PRIMERGY CX2550 M4, Xeon Gold 6148 20C 2.4GHz, NVIDIA Tesla V100 SXM2, infiniband EDR , Fujitsu National Institute of Advanced Industrial Science and Technology (AIST) Japan	391,680	19,880.0	32,576.6	1,649
6	Piz Daint - Cray XC50, Xeon E5-2690v3 12C 2.6GHz, Aries interconnect , NVIDIA Tesla P100 , Cray Inc. Swiss National Supercomputing Centre (CSCS) Switzerland	361,760	19,590.0	25,326.3	2,272
7	Titan - Cray XK7, Opteron 6274 16C 2.200GHz, Cray Gemini interconnect, NVIDIA K20e , Cray Inc. DOE/SC/Dak Ridge National Laboratory United States	560,640	17,590.0	27,112.5	8,209
8	Sequoia - BlueGene/Q, Power BQC 16C 1.60 GHz, Custom , IBM DOE/NNSA/LLNL United States	1,572,864	17,173.2	20,132.7	7,890
9	Trinity - Cray XC40, Intel Xeon Phi 7250 68C 1.4GHz, Aries interconnect , Cray Inc. DOE/NNSA/LANL/SNL United States	979,968	14,137.3	43,902.6	3,844
10	Ceri - Cray XC40, Intel Xeon Phi 7250 68C 1.4GHz, Aries interconnect , Cray Inc. DOE/SC/LBNL/NERSC United States	622,336	14,014.7	27,880.7	3,939

Tweets by 6

TOP500 R



NERSC
@NERSC
RT @HPC_Gi
of Fielding a S
Competition T
Leake (@STE
@top500supe
ws/the-obsta..
@ISChpc



Embed

TOP500 R



Michael
@HPC_J

Embed

J'aime 4,7

ça.
ce t
aim

(à lire, 9€)



PARTIE 3 : l'environnement Processing



<http://processing.org>

Exemples de codes affichant « hello world »

Langage machine

```
10111010 00010000
00000001 10110100
00001001 11001101
00100001 00110000
11100100 11001101
00010110 10111000
00000000 01001100
11001101 00100001
01001000 01100101 (he)
01101100 01101100 (ll)
01101111 00100000 (o )
01010111 01101111 (wo)
01110010 01101100 (rl)
01100100 00100001 (d!)
00100100 (s)
```

Assembleur x86 sous DOS

```
cseg segment
assume cs:cseg, ds:cseg
org 100h

main proc
mov dx, offset Message
mov ah, 9 ; Fonction DOS : afficher une chaîne.
int 21h ; Appel à MS-DOS
ret ; Fin du programme COM

main endp

Message db "Hello world!$"

cseg ends
end main
```

C

```
#include <stdio.h>

int main(void)
{
    printf("hello, world\n");
    return 0;
}
```

C++

```
#include <iostream>

int main()
{
    std::cout << "Hello, new world!" << std::endl;
    return 0;
}
```

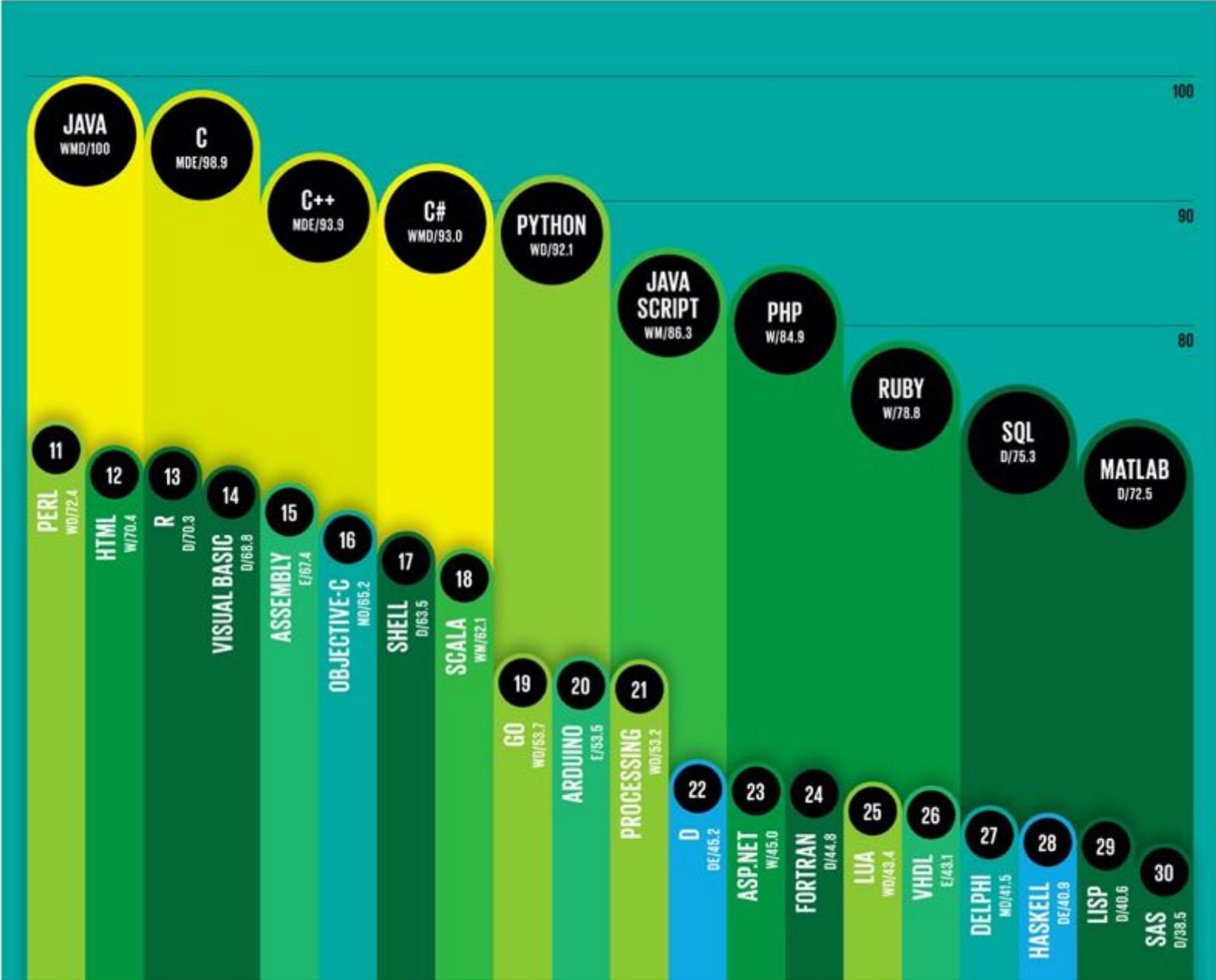
java

```
/* Affichage console */
public class HelloWorld {
    public static void main(String[] args) {
        System.out.println("Hello world!");
    }
}
```

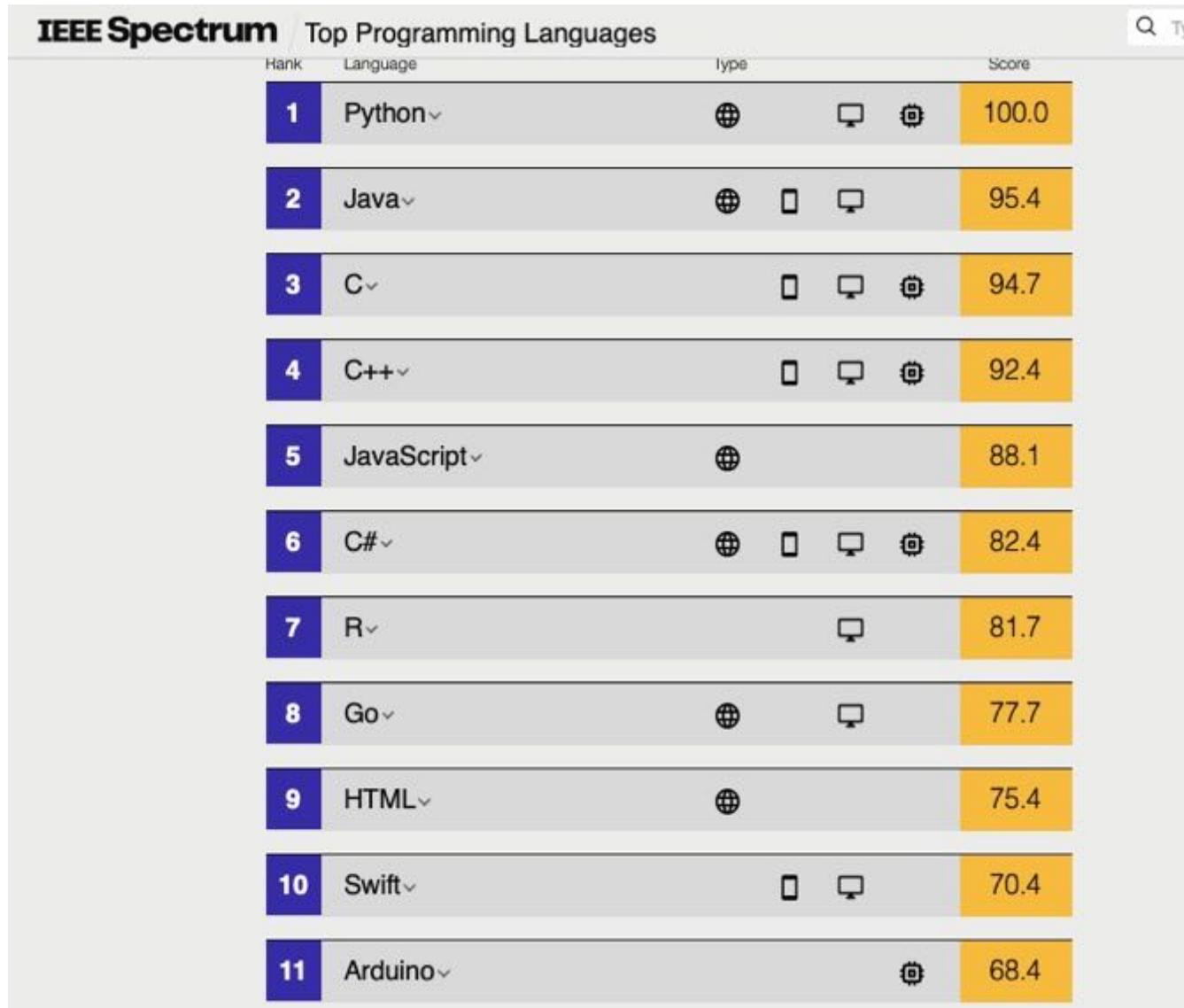
https://fr.wikipedia.org/wiki/Liste_de_programmes_Hello_world

A VOIR : <https://rosettacode.org/>

Popularité des langages (d'après IEEE Spectrum, sept 2014)



Même étude en sept. 2021



Rank	Language	Type	Score
1	Python	Web, Desktop, Embedded	100.0
2	Java	Web, Mobile, Desktop	95.4
3	C	Mobile, Desktop, Embedded	94.7
4	C++	Mobile, Desktop, Embedded	92.4
5	JavaScript	Web	88.1
6	C#	Web, Mobile, Desktop, Embedded	82.4
7	R	Desktop	81.7
8	Go	Web, Desktop	77.7
9	HTML	Web	75.4
10	Swift	Mobile, Desktop	70.4
11	Arduino	Embedded	68.4

<https://spectrum.ieee.org/top-programming-languages/#toggle-gdpr>

Processing : les fondateurs

<http://www.multimedialab.be/cours/logiciels/processing.htm>



<http://reas.com/>
(ucla)

<http://benfry.com/>
(mit medialab)

<https://shiffman.net>
(nyu)

REV 0068 - 2 février 2004

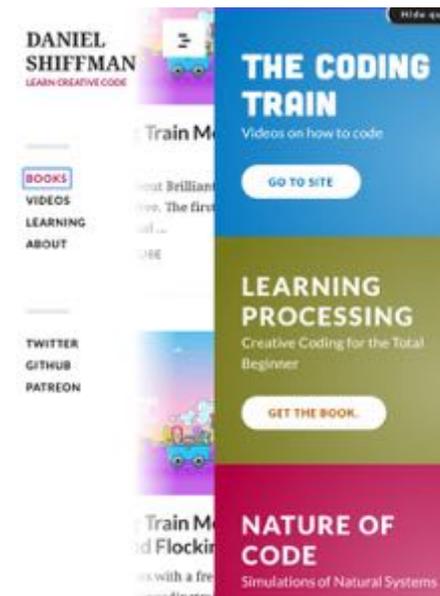
REV 0133 - 26 octobre 2007

La 1.0 en nov. 2008

la 2.0 en été 2013

la 3.0 en automne 2014

la 4.0 en beta août 2021 !!!!



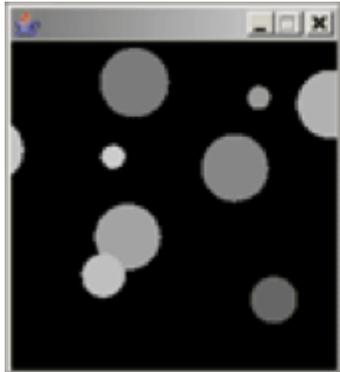
professionals. we stand by our mission statement.

Processing seeks to ruin the careers of talented designers by tempting them away from their usual tools and into the world of programming and computation. Similarly, the project is designed to turn engineers and computer scientists to less gainful employment as artists and designers.

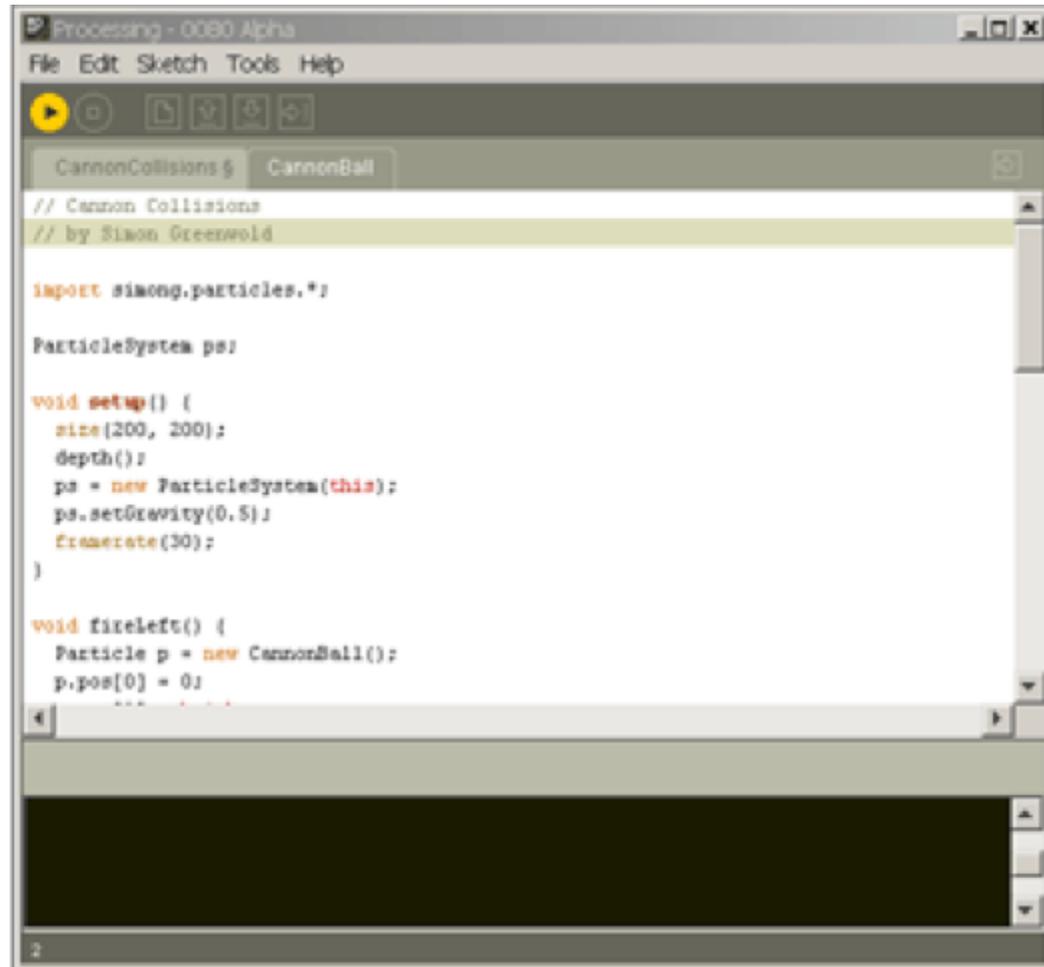
The Processing 2.0 release focuses on faster graphics - new infrastructure for

<http://processing.org/overview/>

Processing Development Environment (PDE)



Display Window



Menu

Toolbar

Tabs

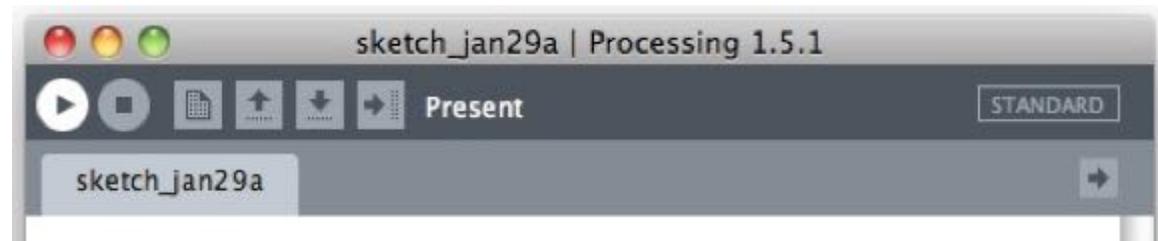
Text Editor

Message Area

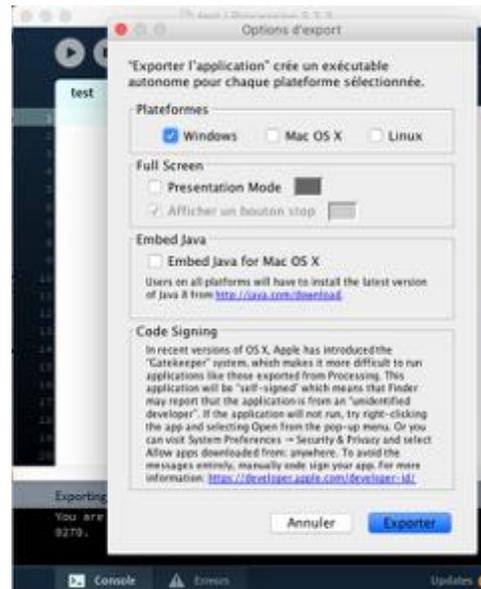
Text Area

Execution du programme : plusieurs possibilités

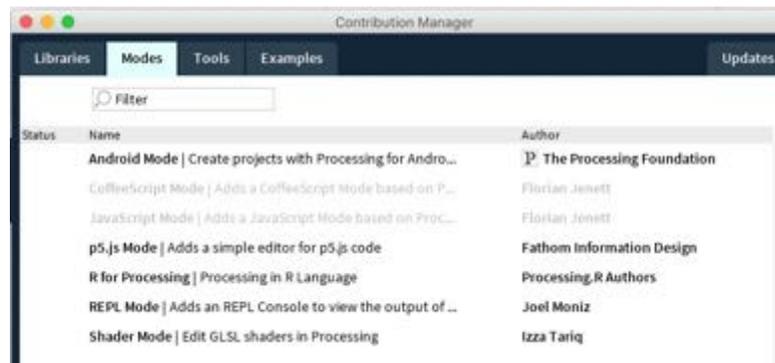
interne
(root ou rootless)



export
(multi-os)



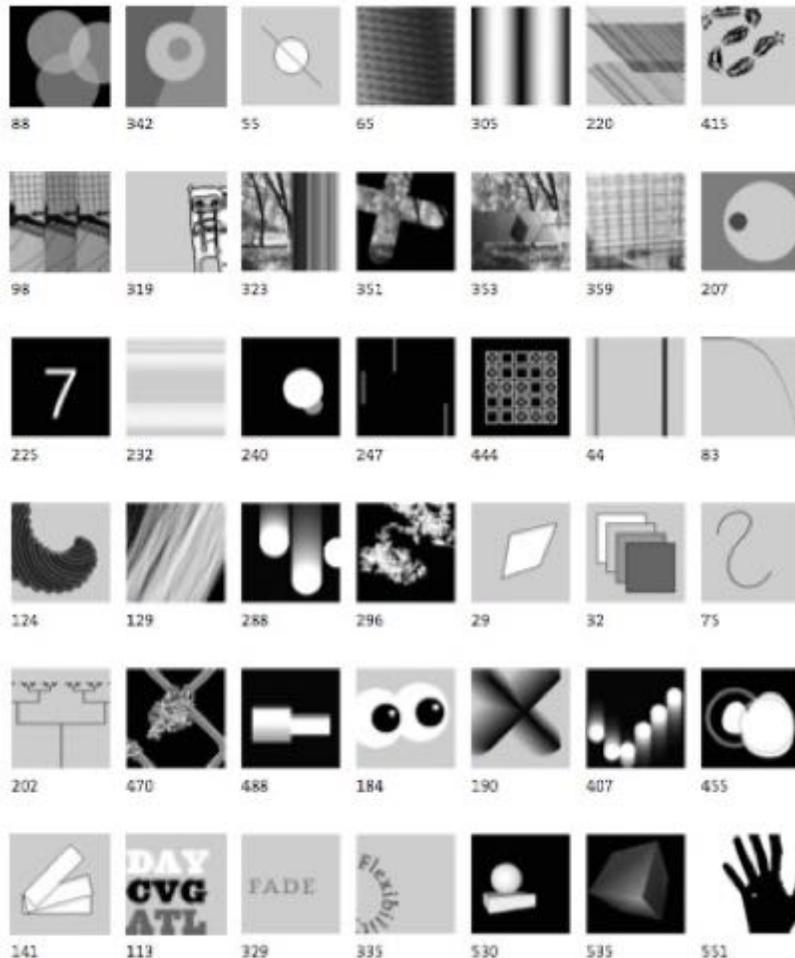
choix du langage
("mode")



Le langage (par l'exemple...)

- manuel de ref.

- dans le livre



Language (API) \ Processing 1.0 (BETA)

file:///Applications/Processing%20124/reference/index.html

routeur webmailCNAM googleBooks AbeBooks Amazon Apple eBay anteres UTILES ▾

API \ Processin...

[keyPressed](#)

Files
[loadStrings\(\)](#)
[loadBytes\(\)](#)

Time & Date
[hour\(\)](#)
[millis\(\)](#)
[year\(\)](#)
[minute\(\)](#)
[month\(\)](#)
[day\(\)](#)
[second\(\)](#)

Output
Text Area
[println\(\)](#)
[print\(\)](#)

Image
[saveFrame\(\)](#)
[save\(\)](#)

Files
[saveStrings\(\)](#)
[saveBytes\(\)](#)
[PrintWriter](#)
[beginRecord\(\)](#)
[endRecord\(\)](#)

Transform
[printMatrix\(\)](#)
[pushMatrix\(\)](#)
[scale\(\)](#)
[popMatrix\(\)](#)
[translate\(\)](#)
[resetMatrix\(\)](#)
[rotate\(\)](#)

Attributes
[textSize\(\)](#)
[textAlign\(\)](#)
[textLeading\(\)](#)
[textWidth\(\)](#)

Math

Operators
[+ \(addition\)](#)
[-= \(subtract assign\)](#)
[- \(minus\)](#)
[% \(modulo\)](#)
[+= \(add assign\)](#)
[/ \(divide\)](#)
[* \(multiply\)](#)
[++ \(increment\)](#)
[-- \(decrement\)](#)

Calculation
[min\(\)](#)
[max\(\)](#)
[round\(\)](#)
[dist\(\)](#)
[pow\(\)](#)
[floor\(\)](#)
[sqrt\(\)](#)
[abs\(\)](#)
[constrain\(\)](#)
[sq\(\)](#)
[ceil\(\)](#)
[norm\(\)](#)
[map\(\)](#)

Trigonometry
[tan\(\)](#)
[sin\(\)](#)
[cos\(\)](#)
[degrees\(\)](#)
[atan2\(\)](#)
[radians\(\)](#)

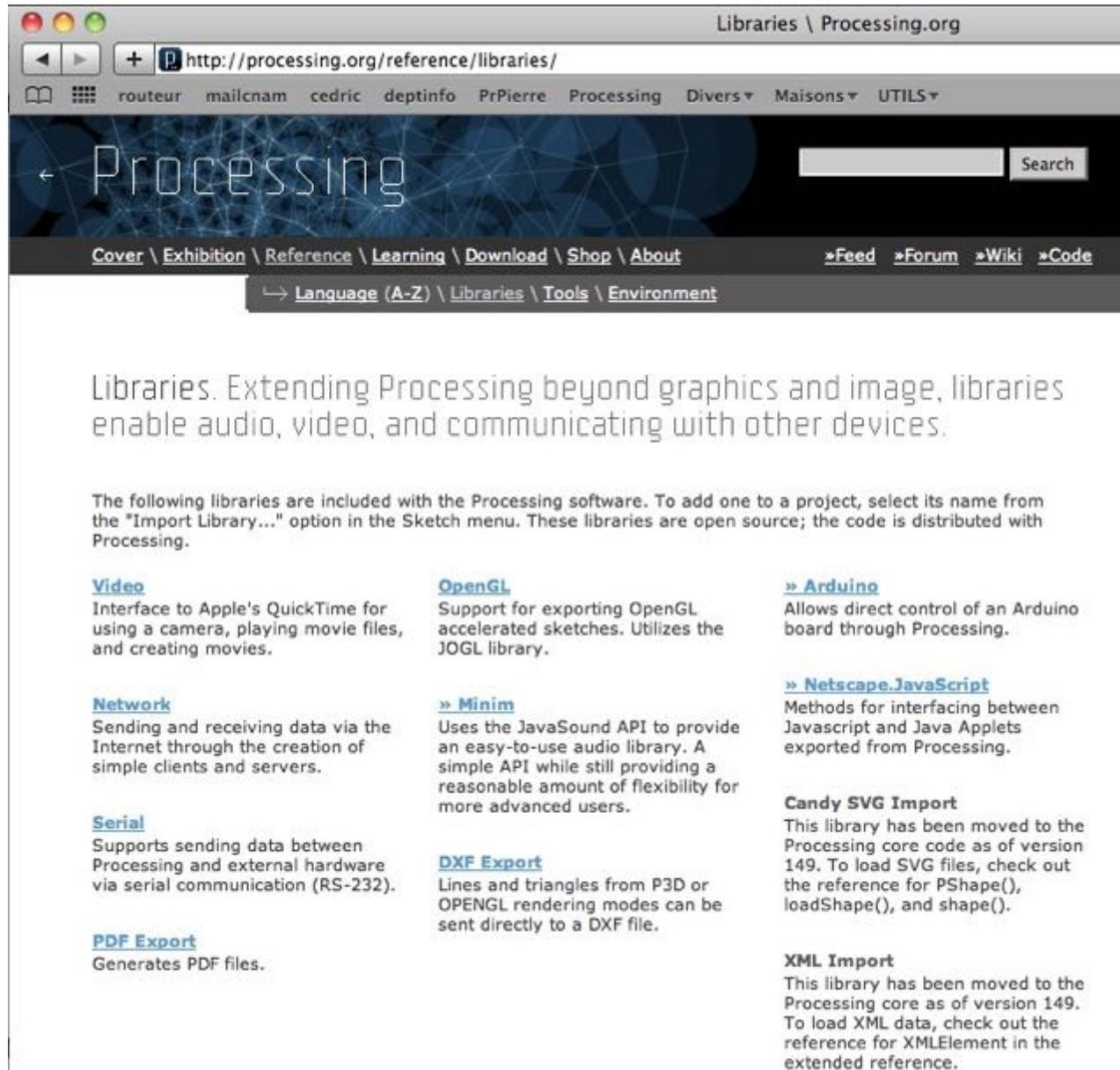
Random

Logical Operators
[|| \(logical OR\)](#)
[&& \(logical AND\)](#)
[! \(logical NOT\)](#)

Additional Operators
[less than](#)
[\(greater than or equal to\)](#)
[\(less than or equal to\)](#)
[\(equality\)](#)
[greater than](#)
[inequality](#)

Control
[if](#)
[else](#)
[switch](#)
[do](#)
[while](#)
[do](#)
[while](#)
[break](#)
[continue](#)
[return](#)

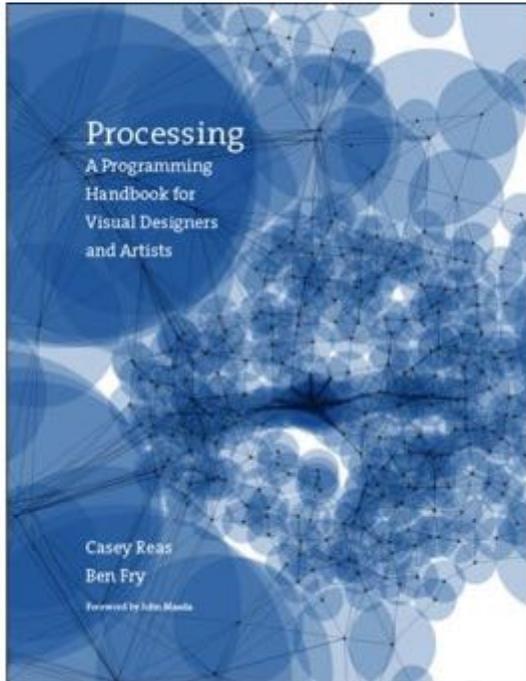
Les bibliothèques : de base (core) ou tierces (contributors)



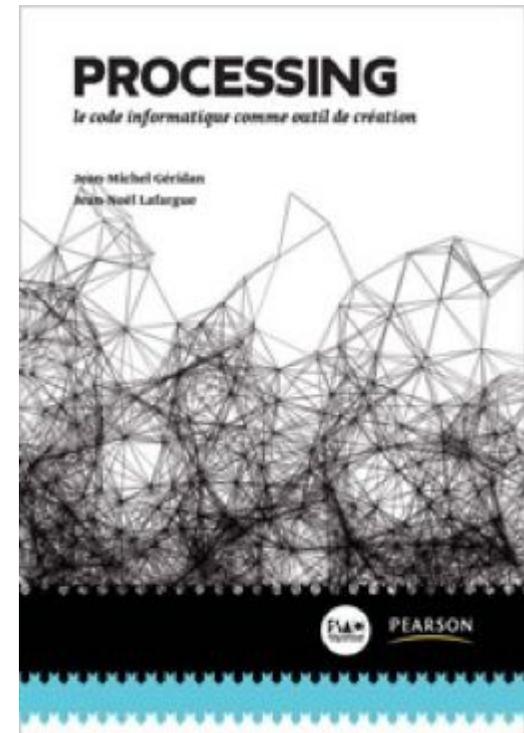
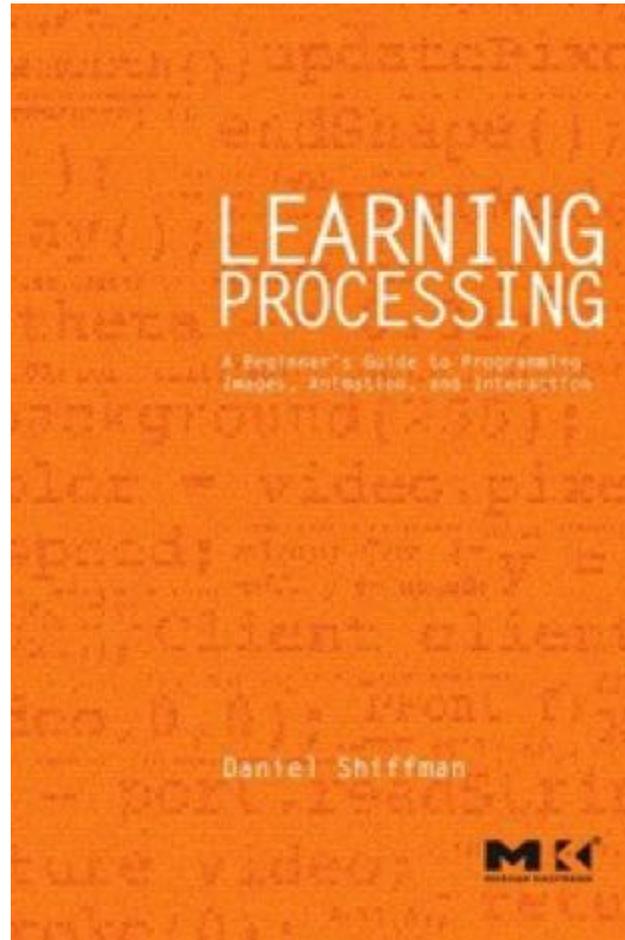
The screenshot shows a web browser window with the address bar displaying `http://processing.org/reference/libraries/`. The page title is "Libraries | Processing.org". The browser's address bar also shows a search bar and a "Search" button. The page content includes a navigation menu with links like "Cover", "Exhibition", "Reference", "Learning", "Download", "Shop", "About", "Feed", "Forum", "Wiki", and "Code". The main heading is "Libraries. Extending Processing beyond graphics and image, libraries enable audio, video, and communicating with other devices." Below this, there is a paragraph explaining that the following libraries are included with the Processing software and can be added to a project via the "Import Library..." option in the Sketch menu. The page lists several libraries with their descriptions:

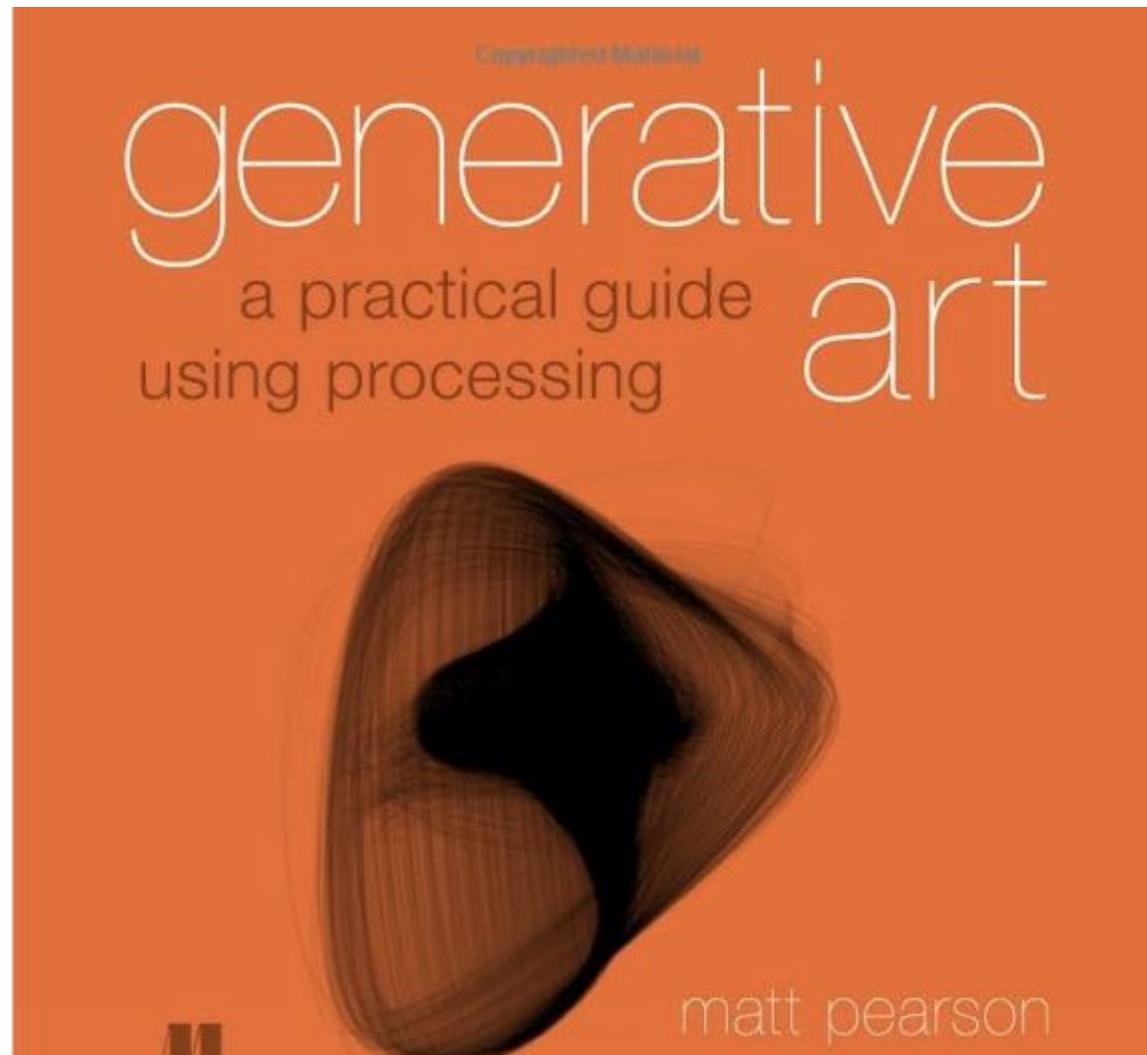
- Video**: Interface to Apple's QuickTime for using a camera, playing movie files, and creating movies.
- OpenGL**: Support for exporting OpenGL accelerated sketches. Utilizes the JOGL library.
- » Arduino**: Allows direct control of an Arduino board through Processing.
- Network**: Sending and receiving data via the Internet through the creation of simple clients and servers.
- » Minim**: Uses the JavaSound API to provide an easy-to-use audio library. A simple API while still providing a reasonable amount of flexibility for more advanced users.
- » Netscape.JavaScript**: Methods for interfacing between Javascript and Java Applets exported from Processing.
- Serial**: Supports sending data between Processing and external hardware via serial communication (RS-232).
- DXF Export**: Lines and triangles from P3D or OPENGL rendering modes can be sent directly to a DXF file.
- PDF Export**: Generates PDF files.
- Candy SVG Import**: This library has been moved to the Processing core code as of version 149. To load SVG files, check out the reference for `PShape()`, `loadShape()`, and `shape()`.
- XML Import**: This library has been moved to the Processing core as of version 149. To load XML data, check out the reference for `XMLElement` in the extended reference.

Bibliographie :



736 p.
MIT Press (35 euros)





300 p. 28€

www.art-generatif.com

http://www.art-generatif.com/

HYPERPLANNING intracnam webmail CNUMDEV [Cedric] deptinfo Divers campagne

GENERATIVE GESTALTUNG

English version of the book is coming soon. Sign up now!

Buy now at Hermann Schmidt Mainz
Buy now at Amazon

About Codes Links Gallery Contact

About EN / DE / FR

NEWS RSS

2011-10-12 interesting article of the patch/code aesthetics of visual programming languages: [\[Link\]](#) @MrPrudence

2011-08-30 One of us is moving to LDN ... *@bndktgrs: Looking for a flat in London for my girl and myself, best case around here [\[Link\]](#)

2011-08-12 Another #followfriday : @creativeapps , @creativecoding , @victamin , @mariuswatz

2011-07-29 its #followfriday again. you should check out @zachlieberman @ahmattox @onformative @lennyjog

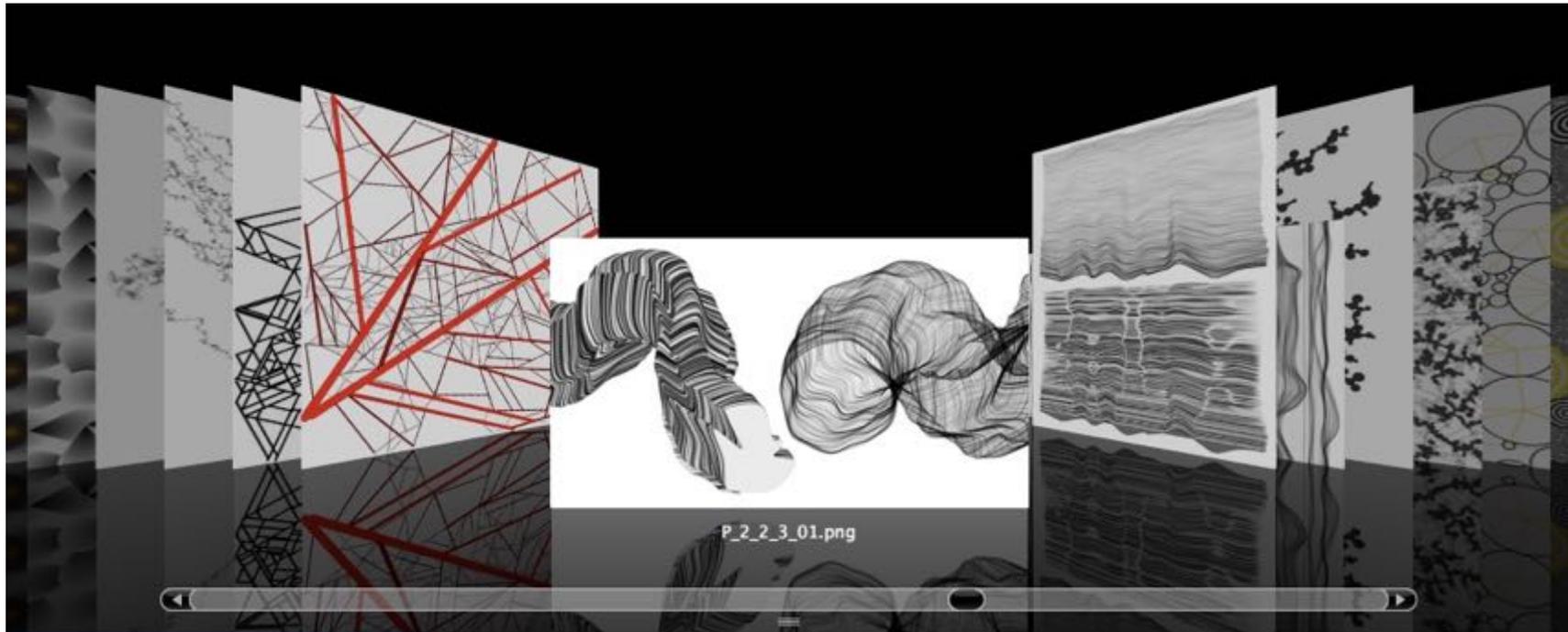
2011-07-25 Cinemetrics makes it possible to compare action and color moods of movies. bit.ly/nf6vIU

News Archive on Twitter
Follow us on Twitter
Follow us on Facebook

embed / vimeo link

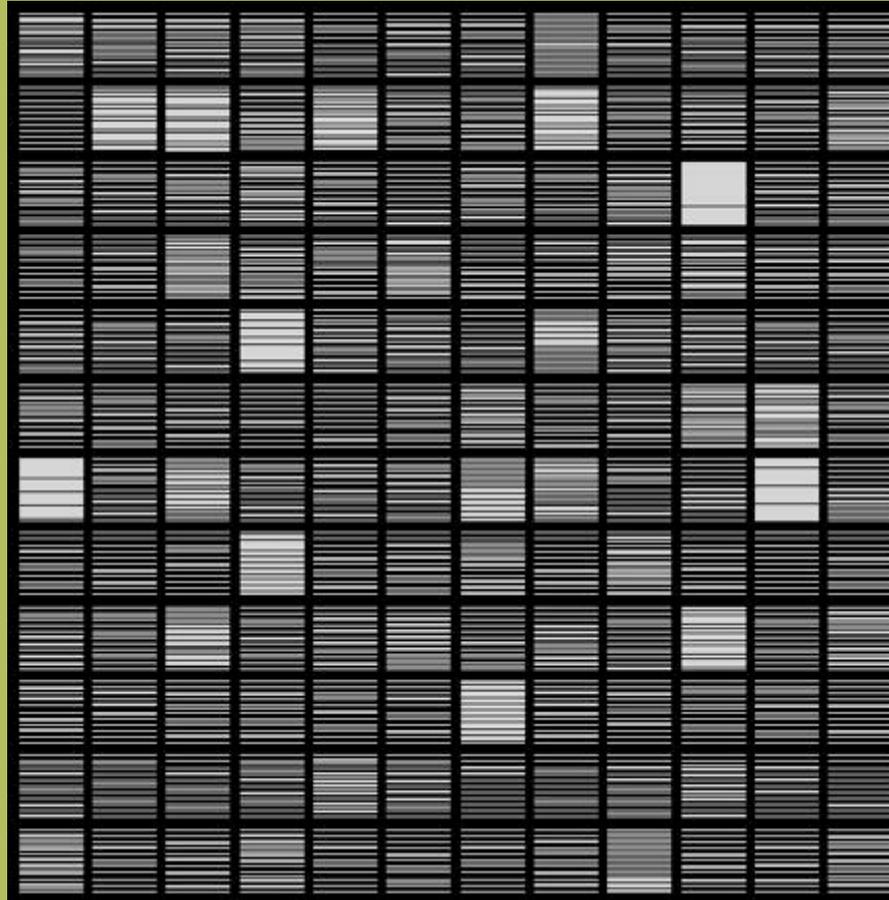
Diese Website ergänzt das Buch »Generative Gestaltung« (erschienen im Verlag Hermann Schmidt Mainz, 2009) und bietet direkten Zugriff auf alle Processing-Quellcodes der im Buch beschriebenen Programme.

en français : Design génératif, Pyramid, 2011, 75€



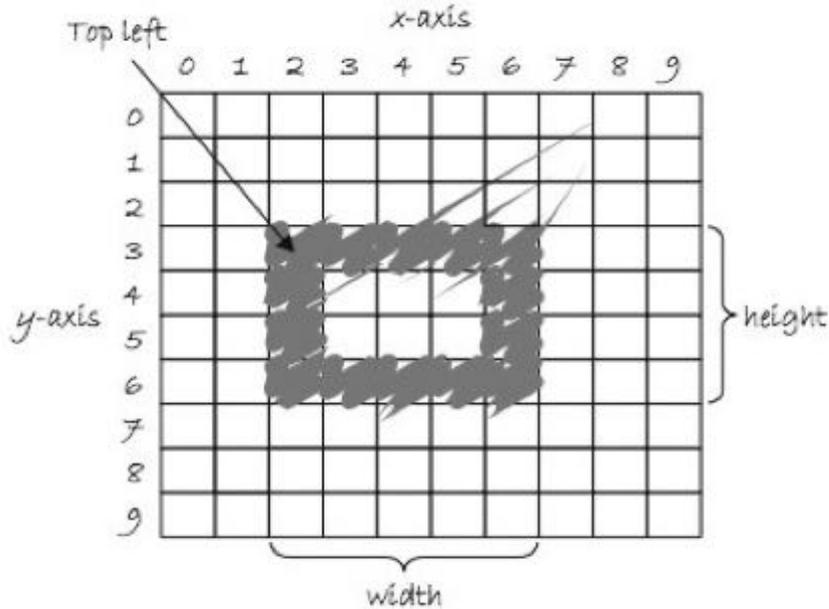
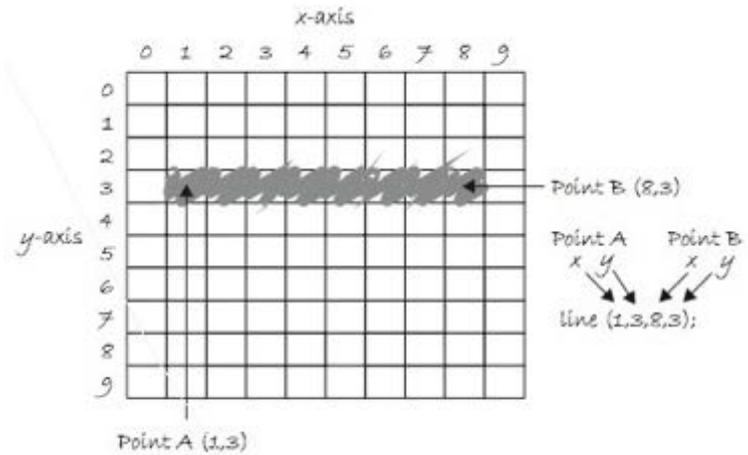
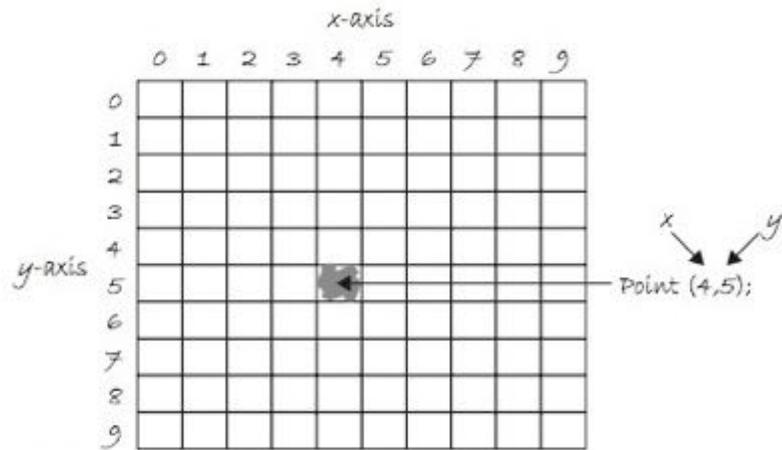
128 programmes commentés (code sur le site)

PARTIE 4. Itérations



Reas&Fry, p. 152 - d'après Mark Wilson

2.1. Formes élémentaires



width height
rect (2,3,5,4);
top left top left
x y

- point(...)
- line(...)
- rect(...)
- ellipse(...)
- arc(...)
- triangle(...)
- quad(...)

<http://processing.org/learning/tutorials/basics/>

Les attributs de forme et de couleur

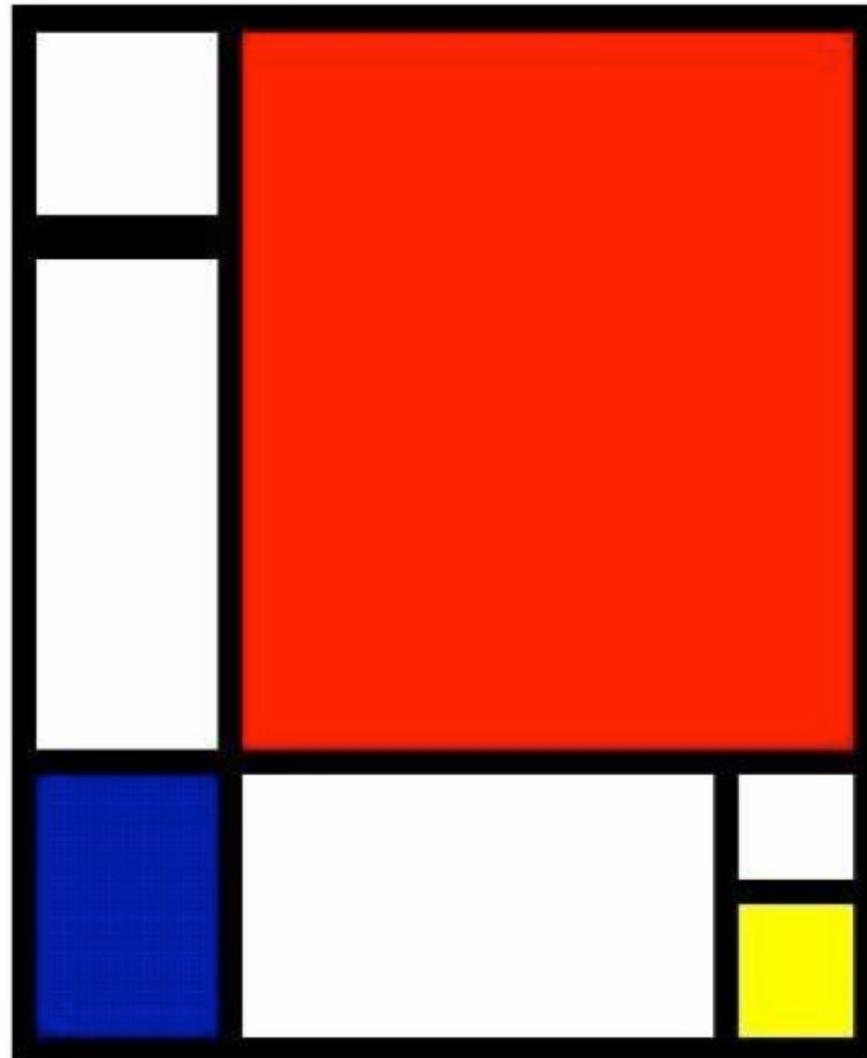
stroke(...) fill(...) noStroke() noFill()
strokeWeight(...) strokeCap(...) strokeJoin(...)

color(...) colorMode(...)
background(...)



```
background(0);  
strokeWeight(64);  
smooth();  
stroke(255, 0, 0, 100); // rouge  
point(47, 36);  
stroke(0, 255, 0, 100); // vert  
point(90, 47);  
stroke(0, 0, 255, 100); // bleu  
point(57, 79);
```

hommage à Mondrian



<http://art.and.facts.site.free.fr/Site/artregions/images/stras/mondrian.jpg>



Code "solution" des exercices :

<http://cedric.cnam.fr/~cubaud/mjv102codes.zip>



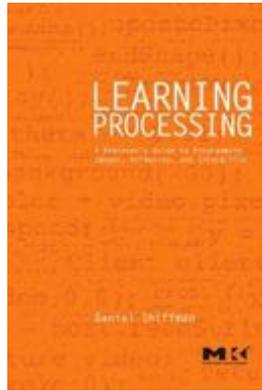
(bis)

```
size(400,500);

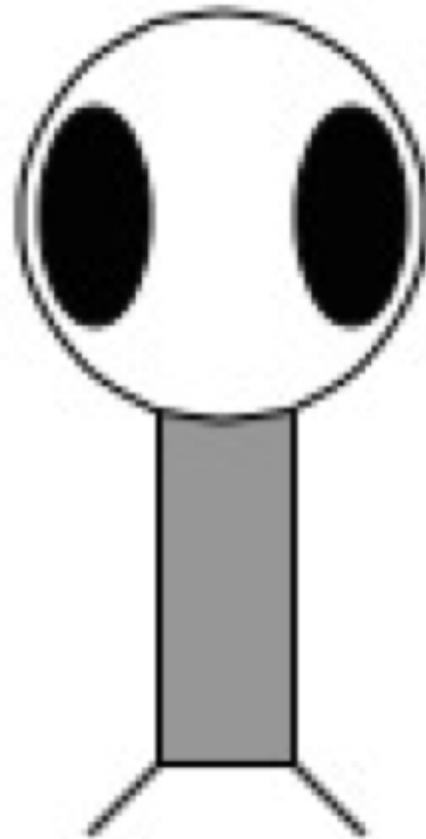
stroke(0);
strokeWeight(10);
strokeCap(SQUARE);
//le fond
background(255);
// le grand carre rouge
fill(255,0,0);
rect(100,0,300,300);
// le rectangle bleu
fill(0,0,255);
rect(0,300,100,200);
// le carre jaune
fill(255,255,0);
rect(300,400,100,100);
// le trait vertical pres du carré jaune
line(300,300,300,400);
// le trait horizontal en haut
line(0,100,100,100);
// le bord
noFill();
rect(0,0,400,500);

save("mondrian1.png");
```

(mondrian1.pde)



Zoog de Schiffman



```
size(640, 360);
background(255);
ellipseMode(CENTER);
rectMode(CENTER);

// Body
stroke(0);
fill(150);
rect(320, 190, 20, 100);

// Head
fill(255);
ellipse(320, 160, 60, 60);

// Eyes
fill(0);
ellipse(301, 160, 16, 32);
ellipse(339, 160, 16, 32);

// Legs
stroke(0);
line(310, 240, 300, 250);
line(330, 240, 340, 250);
```

(zoog.pde)

Les commentaires en Java

Il est très important de commenter ses programmes :
pour les autres ou pour soi-même plus tard

```
// commentaire sur une ligne
```

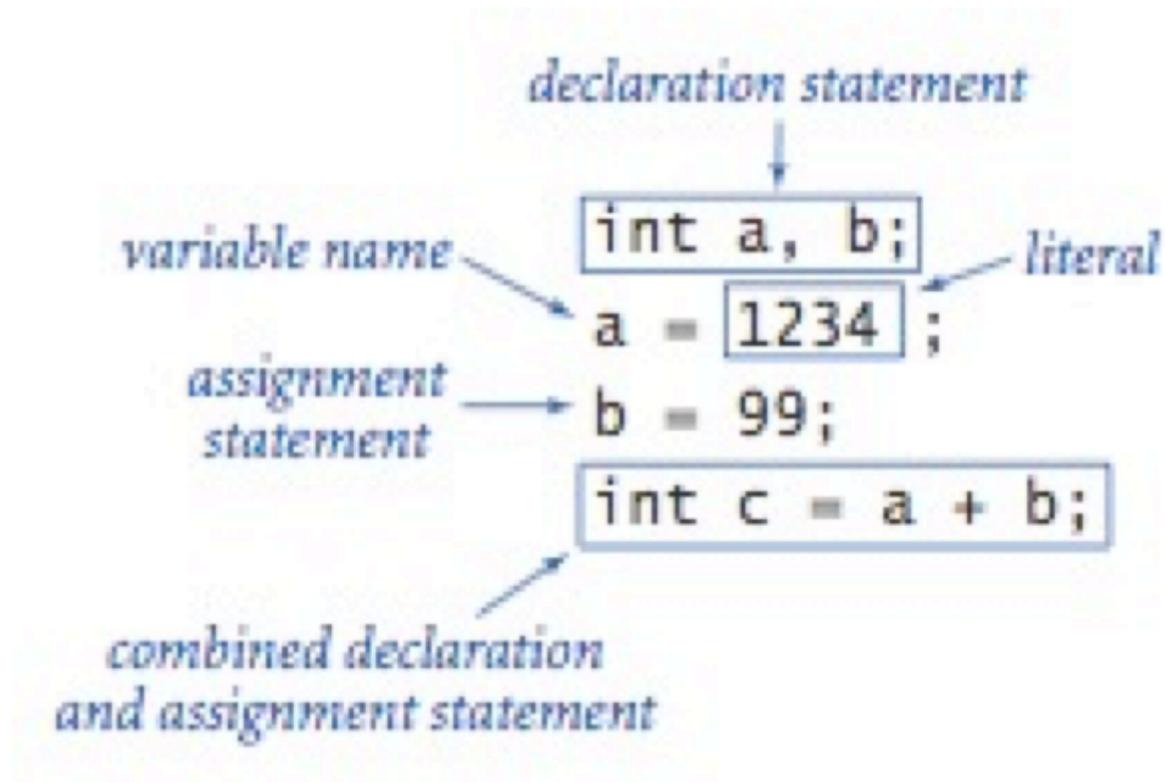
```
/*  
commentaires  
sur plusieurs lignes  
*/
```

```
/**  
commentaire qui va etre reconnu par javadoc  
*/
```

Il existe aussi des outils pour l'annotation (@author etc)

2.2 Les variables en Java

- doivent être déclarées avant d'être utilisées dans des calculs
- ont un type associé (nombre, texte, booléen) non modifiable
- n'ont pas de valeur initiale par défaut
- peuvent être des constantes (comme PI) : mot clé final



Les valeurs littérales en Java

- Un entier est représenté classiquement :

`3 56 987`

- Un réel est représenté avec la notation pointée :

`3.1415`

- Un caractère est représenté entre quotes pour le distinguer de tout autre identificateur :

`'A' '7' '§'`

- Une chaîne de caractères est représentée entre guillemets pour la distinguer de tout autre identificateur ou mot clé :

`"Hello World "`

- Un booléen est représenté par les symboles :

`true, false`

Exemple : Belle Marquise (Molière, Bourgeois gentilhomme)

bellemarquise

```
String a="Belle Marquise ";  
String b="Vos beaux yeux ";  
String c="Mourir d'amour ";  
String d="Me font ";
```

```
println(a+b+c+d);  
println(a+b+d+c);  
println(a+c+b+d);  
println(a+c+d+b);  
println(a+d+b+c);  
println(a+d+c+b);
```

Display 0 does not exist, using the default display instead.

```
Belle Marquise Vos beaux yeux Mourir d'amour Me font  
Belle Marquise Vos beaux yeux Me font Mourir d'amour  
Belle Marquise Mourir d'amour Vos beaux yeux Me font  
Belle Marquise Mourir d'amour Me font Vos beaux yeux  
Belle Marquise Me font Vos beaux yeux Mourir d'amour  
Belle Marquise Me font Mourir d'amour Vos beaux yeux
```

- "additionner" des chaînes = mettre bout à bout = concaténer
- combien d'autres permutations ?

Identifiants autorisés en Java

- pas que pour les variables (traitements, classes etc)
- sensible à la casse ≠ CASSE ≠ CaSsE
- on peut utiliser le \$ et le _ (underscore)
- on peut utiliser les accents éàç (en Unicode) : bof

Illégal : 123xp légal : \$a, a\$, xp_12, _\$

Coutumes avec la casse :

data : une variable mineure, un package

Hello : une classe, un type

lireSuivant : une "grosse" variable, un traitement (méthode)

MAXWIDTH : une constante

Mauvais style :

ceciestunnomtroplongdevariable xp12

Mots réservés de Java

abstract	continue	for	new	switch
assert ^[Note 1]	default	goto ^[Note 2]	package	synchronized
boolean	do	if	private	this
break	double	implements	protected	throw
byte	else	import	public	throws
case	enum ^[Note 3]	instanceof	return	transient
catch	extends	int	short	try
char	final	interface	static	void
class	finally	long	strictfp ^[Note 4]	volatile
const ^[Note 2]	float	native	super	while

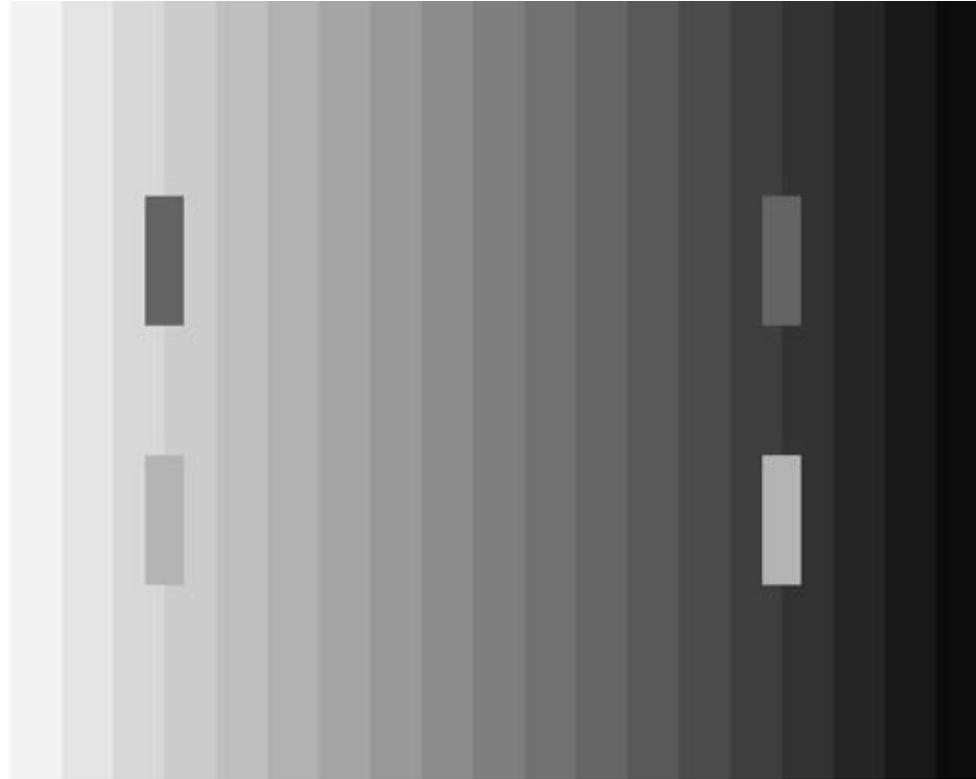
1. [^] Keyword was introduced in J2SE 1.4
2. [^] *a b* Keyword is not used
3. [^] Keyword was introduced in J2SE 5.0
4. [^] Keyword was introduced in J2SE 1.2

(wikipedia)

Rque : attention aussi à ceux de Processing

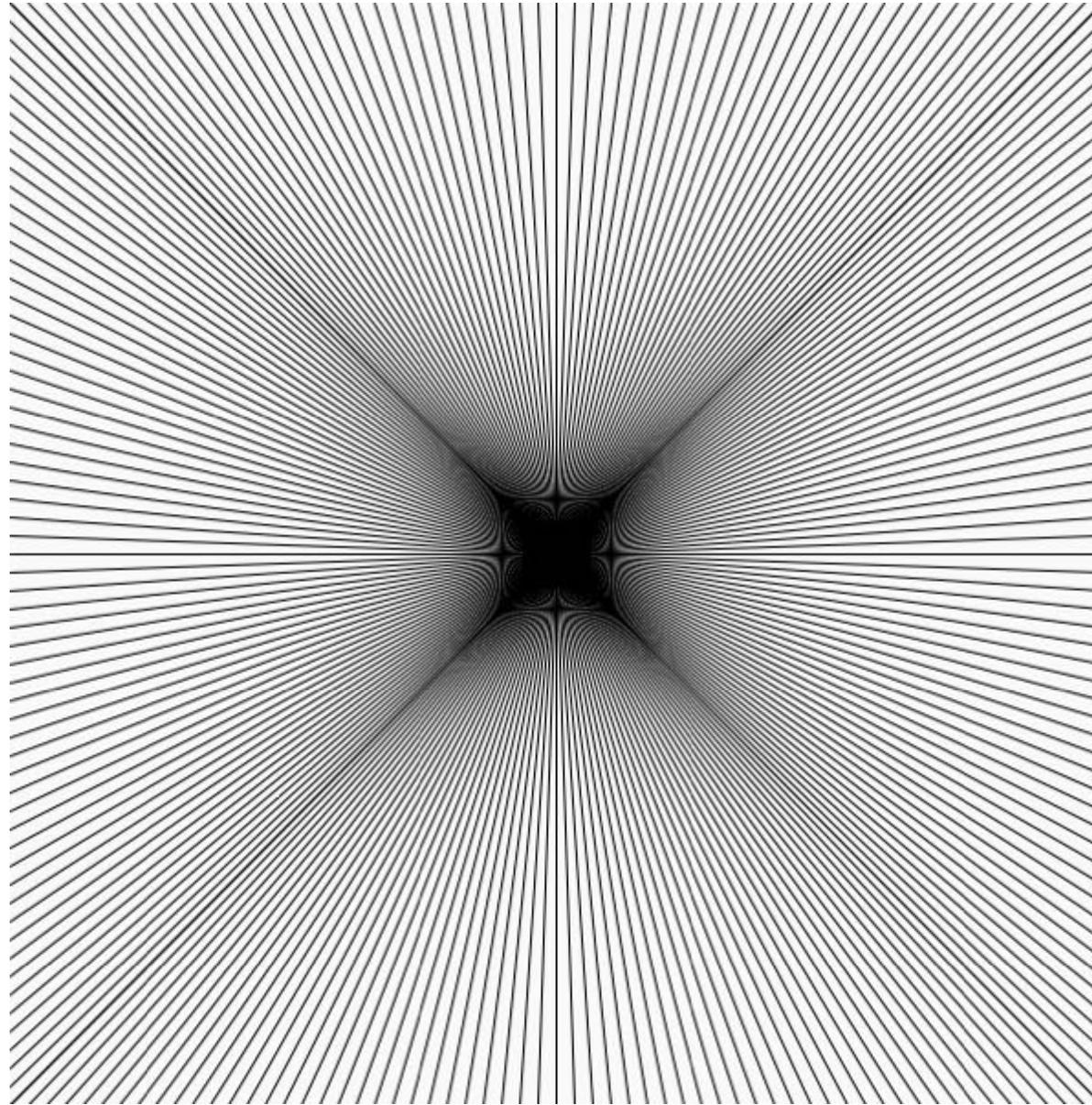
2.3. Les boucles

```
for (int i=0; i<1234567; i++) {  
    println(i);  
}
```



```
int N=20;
size(800,600);
noStroke();
for (int i=0; i<N;i++){
    fill(map(i,0,N,255,0));
    rect(i*width/float(N),0,width/N,height);
}
rectMode(CENTER);
fill(100);
rect(160,200,30,100);
rect(640,200,30,100);
fill(180);
rect(160,400,30,100);
rect(640,400,30,100);
save("contraste.png");
```

(contraste.pde)



```
size(600,600);  
background(250);  
for (int i=0;i<=600;i+=6) {  
  line(i,0,600-i,600);  
  line(0,i,600,600-i);  
}  
save("alias.png");
```

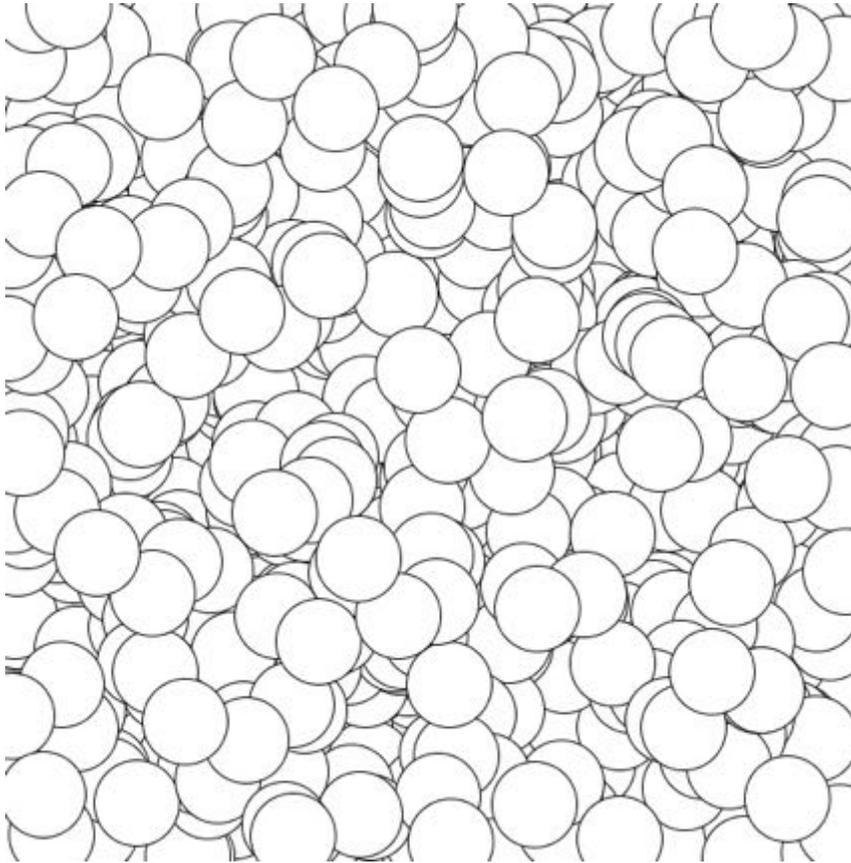
(aliasdroite.pde)

2.4. La perturbation



Bridget Riley - Circles

random(min, max)



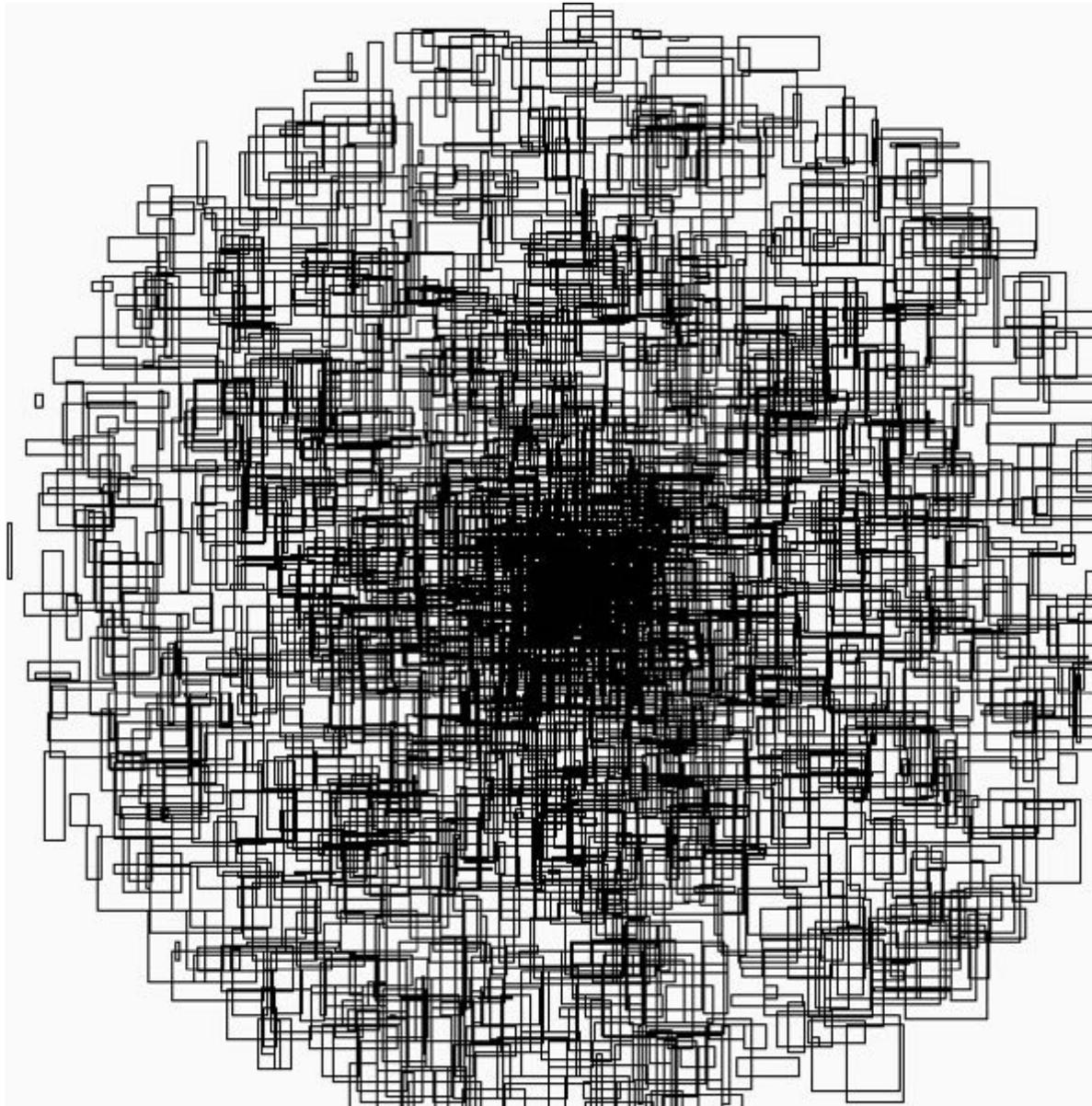
```
size(600,600);  
  
background(250);  
//noStroke();fill(0,0,128,30);  
  
for (int i=0; i<1000; i++) {  
  
    float x=random(0,600);  
    float y=random(0,600);  
  
    ellipse(x,y,60,60);  
}  
  
save("generatif1.png");
```

modifier :

- les attributs (stroke, fill)
- le nombre d'itérations
- la taille des cercles



(generatif1.pde)



```
float r,th,x,y,l,h;

size(600,600);
background(250); noFill(); stroke(0);

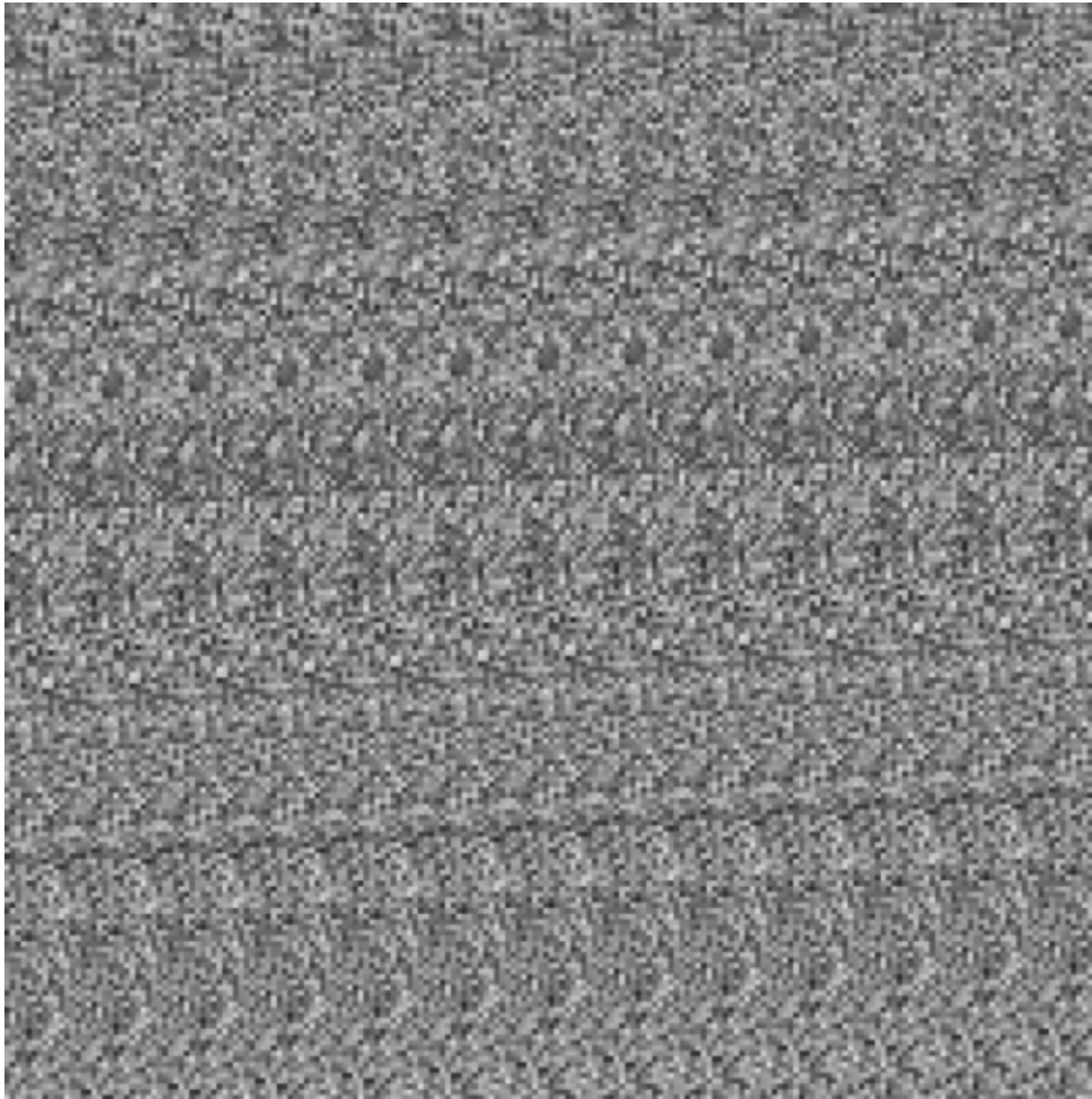
for (int i=0; i<2000; i++) {
  r=random(0,300);
  th=random(0,2*PI);
  x=300+r*cos(th);
  y=300+r*sin(th);
  l=random(1,50);
  h=random(1,50);
  rect(x,y,l,h);
}

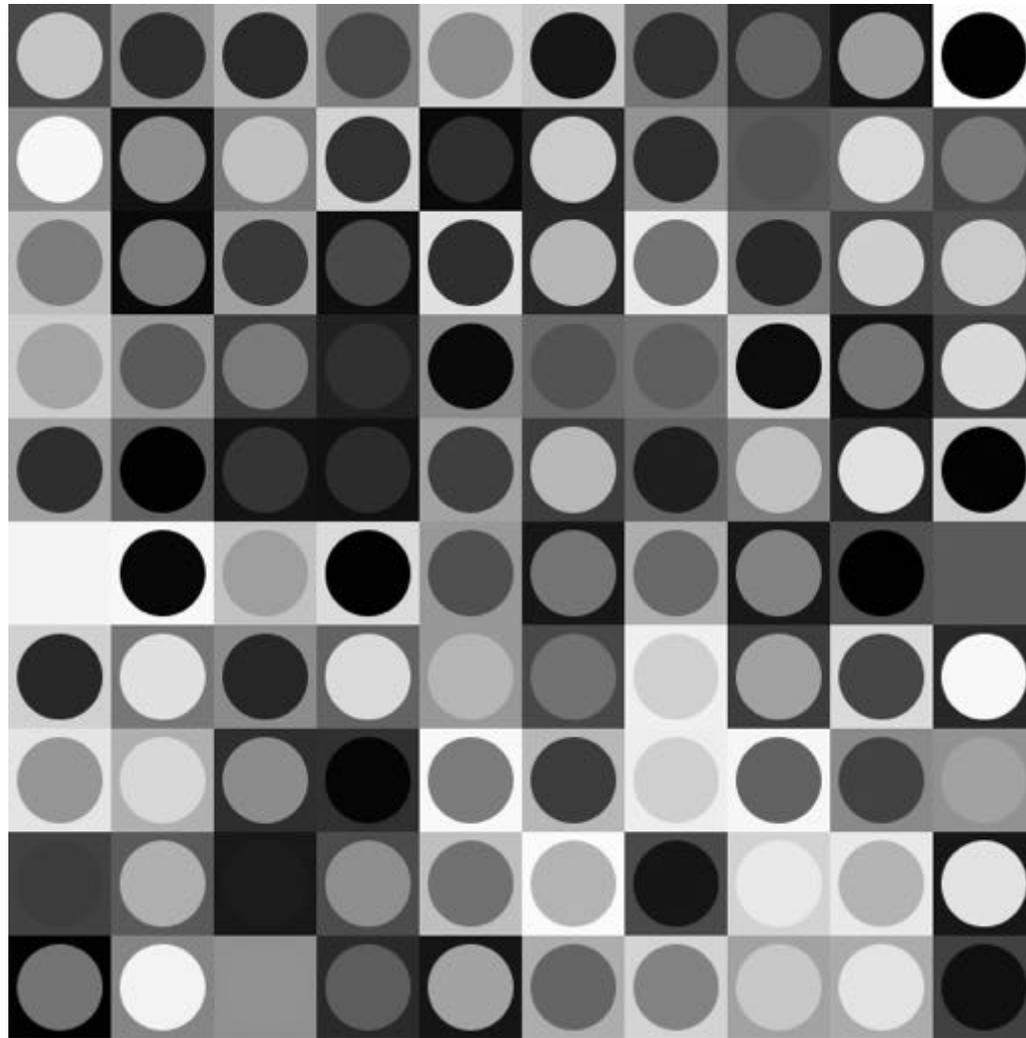
save("mondrian2.png");
```

(mondrian2.pde)

« To paint well is simply this: to put the right color in the right place. »
Paul Klee

```
for (int x = 0; x < width; x++) {  
    for (int y = 0; y < height; y++) {  
        stroke( 255*noise(x,y));  
        point(x,y);  
    }  
}
```





Hommage à Le Parc et Vasarely



2.6. La décision

```
if ( score < 314) {  
    println(« game over »);  
}  
else {  
    println(« shoot again »);  
}
```



```
size(400,400);
int x=0;
int y=0;
for (int i=0;i<1000;i++){
  float t=random(0,1);
  if (t<0.5)
    fill(0);
  else
    fill(255);
  rect(x,y,10,10);
  if (x < width) x+=10;
  else {
    x=0;
    if (y < height) y+=10;
    else y=0;
  }
}
save("pavagernd.png");
```

(pavagernd.pde)

Le grand mystère de la suite de Syracuse

$$\forall n > 1, A_{n+1} = \begin{cases} 3A_n + 1 & \text{si } A_n \text{ impair} \\ A_n / 2 & \text{sinon} \end{cases}$$

Quelque soit la valeur initiale de A, la suite se termine en bouclant infiniment sur les valeurs 4, 2, 1, 4.

A ce jour, personne n'a pu démontrer pourquoi, ni prédire au bout de combien de termes la boucle est atteinte.



```
int c=1;
int A=27;
print(A);
while (A != 1) {
    if (A%2 == 0)
        A = A/2;
    else
        A = 3*A + 1;
    c++;
}
println(":" + c);
```

(troisaplus1.pde)

beginShape() ... endShape()



To make a sharp turn, use the same position to specify the vertex and the following control point. To close the shape, use the same position to specify the first and last vertex.



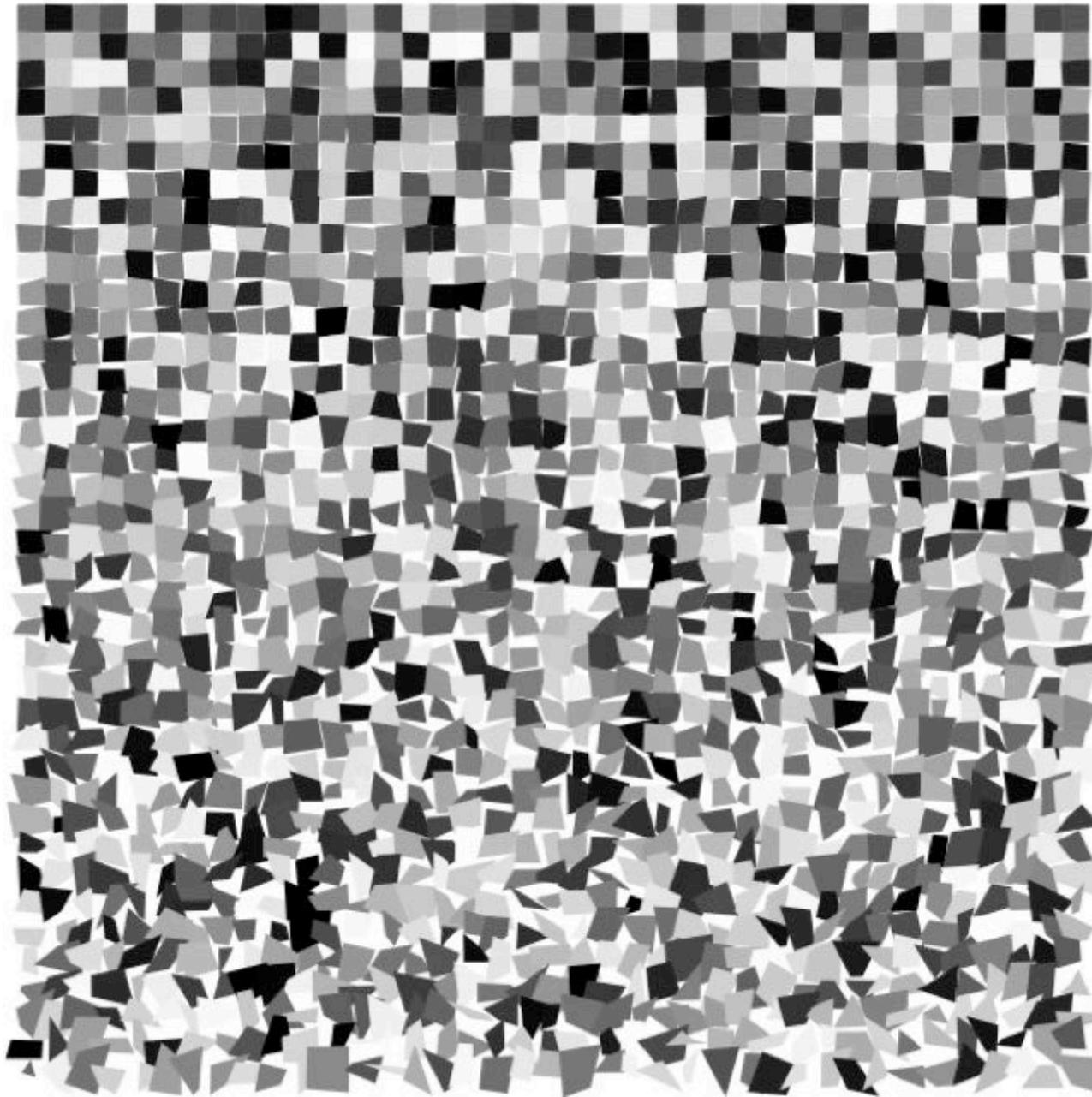
```
smooth();
noStroke();
beginShape();
vertex(90, 39); // V1 (see p.76)
bezierVertex(90, 39, 54, 17, 26, 83); // C1, C2, V2
bezierVertex(26, 83, 90, 107, 90, 39); // C3, C4, V3
endShape();
```

Place the `vertex()` function within `bezierVertex()` functions to break the sequence of curves and draw a straight line.



```
smooth();
noFill();
beginShape();
vertex(15, 40); // V1 (see p.76)
bezierVertex(5, 0, 80, 0, 50, 55); // C1, C2, V2
vertex(30, 45); // V3
vertex(25, 75); // V4
bezierVertex(50, 70, 75, 90, 80, 70); // C3, C4, V5
endShape();
```

A good technique for creating complex shapes with `beginShape()` and `endShape()` is to draw them first in a vector drawing program such as Inkscape or Illustrator. The coordinates can be read as numbers in this environment and then used in Processing. Another strategy for drawing intricate shapes is to create them in a vector-drawing program and then import the coordinates as a file. Processing includes a simple library for reading SVG files. Other libraries that support more formats and greater complexity can be found on the Processing website at www.processing.org/reference/libraries.



Quads - Greenberg, p. ???



```
int DIM=15;  
float VAR=0.2;
```

```
size(600,600);  
background(255);  
smooth();  
noStroke();
```

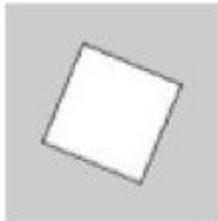
(monquads.pde)

```
int k = 0;  
for (int i=0;i<height; i+=DIM){  
  for (int j=0; j<width; j+=DIM){  
    fill(random(0,255));  
    float x0 = 0 + random(-k*VAR, k*VAR);  
    float y0 = 0 + random(-k*VAR, k*VAR);  
    float x1 = DIM + random(-k*VAR, k*VAR);  
    float y1 = 0 + random(-k*VAR, k*VAR);  
    float x2 = DIM + random(-k*VAR, k*VAR);  
    float y2 = DIM + random(-k*VAR, k*VAR);  
    float x3 = 0 + random(-k*VAR, k*VAR);  
    float y3 = DIM + random(-k*VAR, k*VAR);  
    quad(x0,y0,x1,y1,x2,y2,x3,y3);  
    translate(DIM, 0);  
  }  
  translate(-width,DIM);  
  k ++;  
}  
save("quads.tif");
```

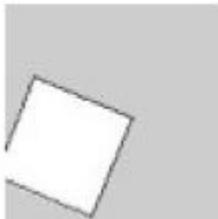
Le repère de tracé (la caméra)



pushMatrix() popMatrix() translate(...) scale(...) rotate(...)

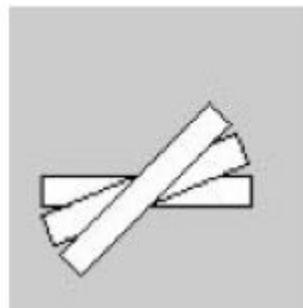


```
translate(width/2, height/2);  
rotate(PI/8);  
rect(-25, -25, 50, 50);
```



```
rotate(PI/8);  
translate(width/2, height/2);  
rect(-25, -25, 50, 50);
```

Casey & Reas
p.139 et 141

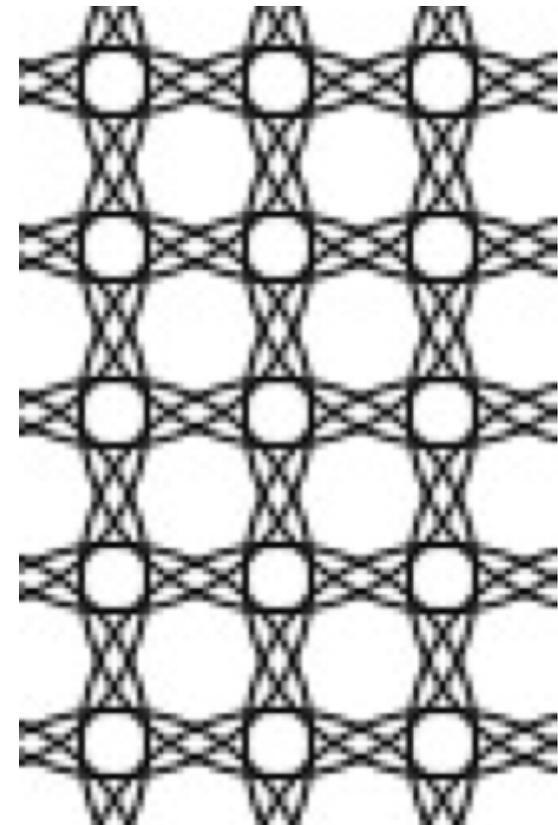


```
translate(45, 60);  
rect(-35, -5, 70, 10);  
rotate(-PI/8);  
rect(-35, -5, 70, 10);  
rotate(-PI/8);  
rect(-35, -5, 70, 10);
```

ex: création de trame par déplacement du repère



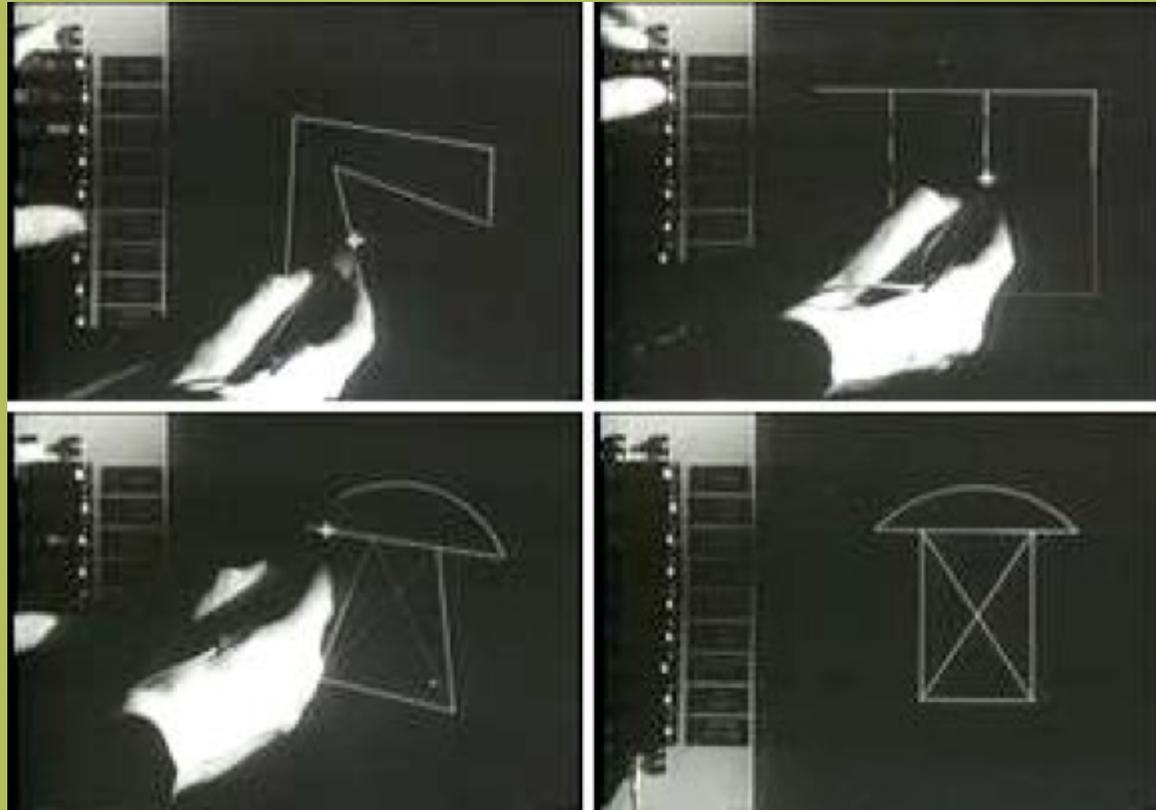
```
for (int i=0; i<24; i++){  
    pushMatrix();  
    for (int j=0; j<12; j++){  
        ellipse(0,0,60,60);  
        translate(25,0);  
    }  
    popMatrix();  
    translate(0,25);  
}
```



les fonctions

les splines

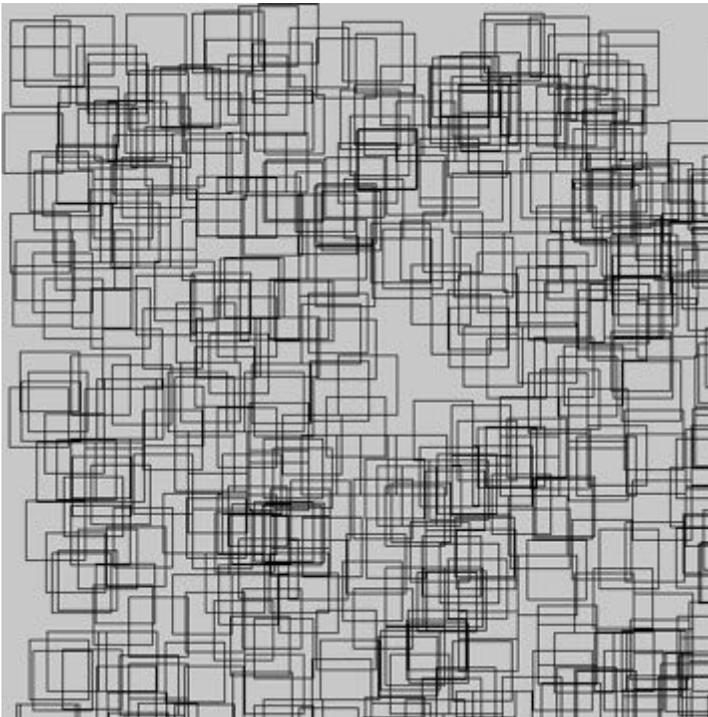
PARTIE 5. L'interaction



Y. Sutherland
sketchpad

Processing s'anime

```
setup(){...} draw(){...}  
frameRate(...) frameCount
```



```
void setup() {  
  size(600,600);  
  noFill();stroke(0);  
  background(200);  
}  
  
void draw() {  
  float x=random(0,width);  
  float y=random(0,height);  
  rect(x,y,50,50);  
}
```

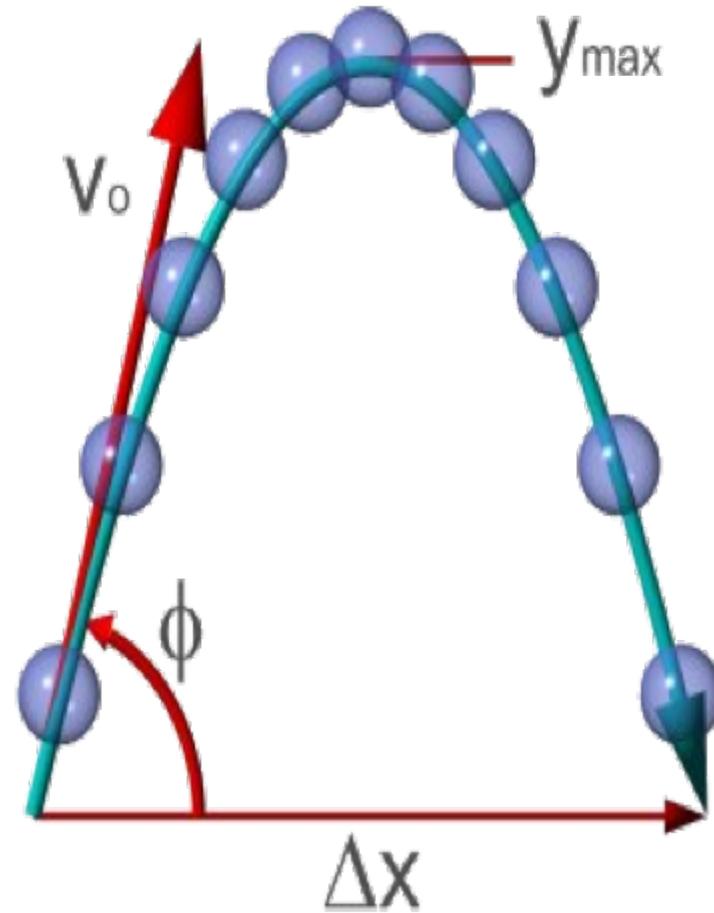
(modereactif1.pde)



vu à l'expo Artistes & robots – crédits ?

Un peu de physique

$$\sum_i \vec{F}_i = m\vec{a}$$



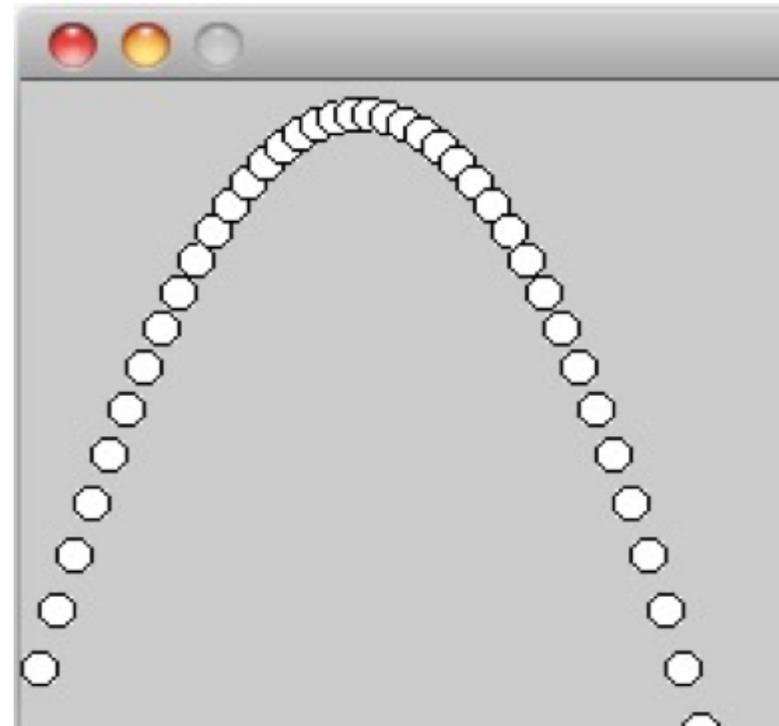
$$\sum \vec{F} = \begin{pmatrix} 0 \\ -mg \\ 0 \end{pmatrix} = m\vec{a} = \begin{pmatrix} m\ddot{x} \\ m\ddot{y} \\ m\ddot{z} \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{cases} \dot{x} = v_0 \cos \Phi \\ \dot{y} = v_0 \sin \Phi - gt \\ \dot{z} = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x = v_0 t \cos \Phi \\ y = v_0 t \sin \Phi - \frac{1}{2} gt^2 \\ z = 0 \end{cases}$$

boulet

```
float x,y,vx,vy,ax,ay;

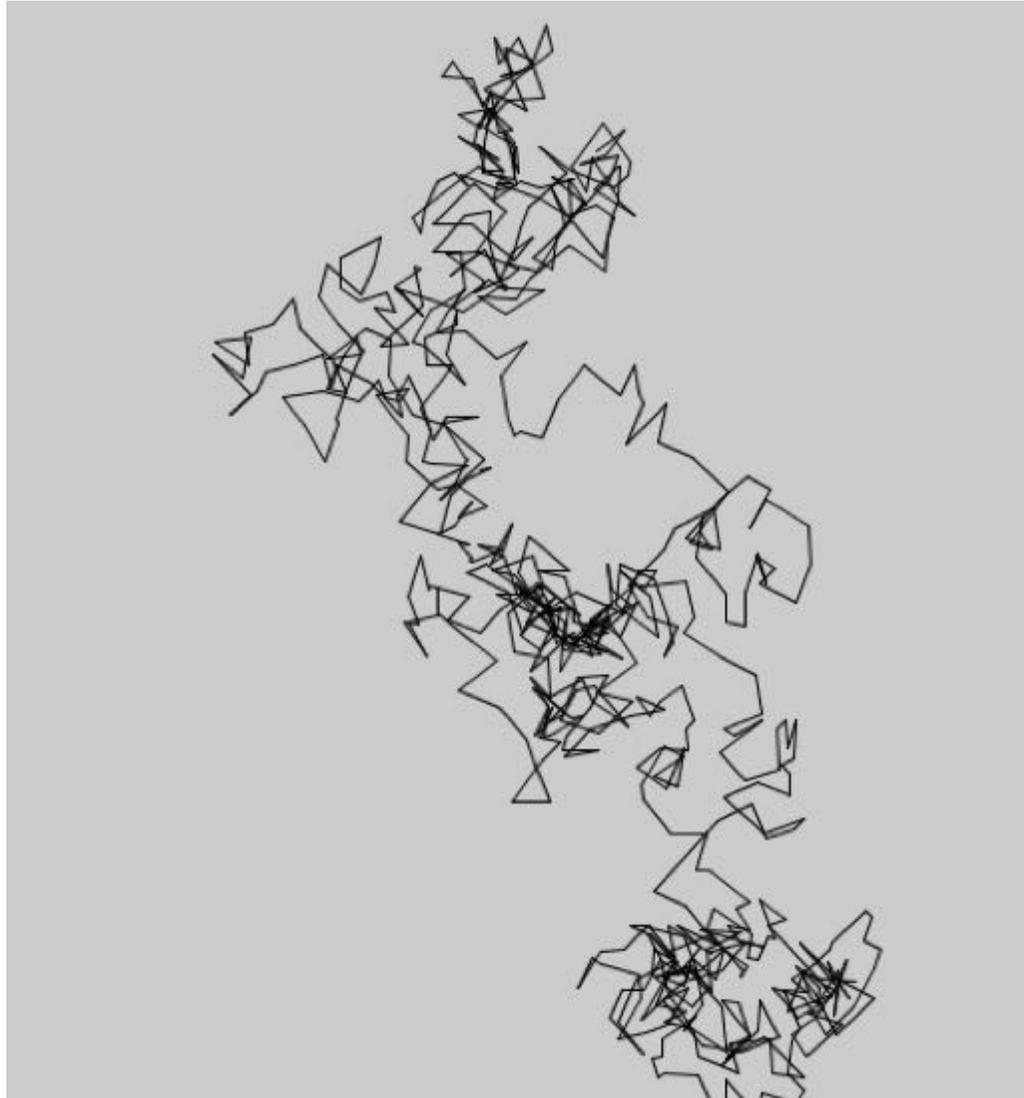
void setup(){
  size(600,200);
  x = 0;
  y = 0;
  vx = 5;
  vy = 20;
}

void draw() {
  ax = 0;
  ay = -1           = 1 m/s2
  vx = vx + ax;
  vy = vy + ay;
  x = x + vx;
  y = y + vy;
  ellipse(x,height-y,10,10);
}
```



ajouter les rebonds

Mouvement brownien



```
float ox=300;
float oy=300;
float x,y;

void setup() {
  size(600,600);
  stroke(0);
  smooth();
}
```

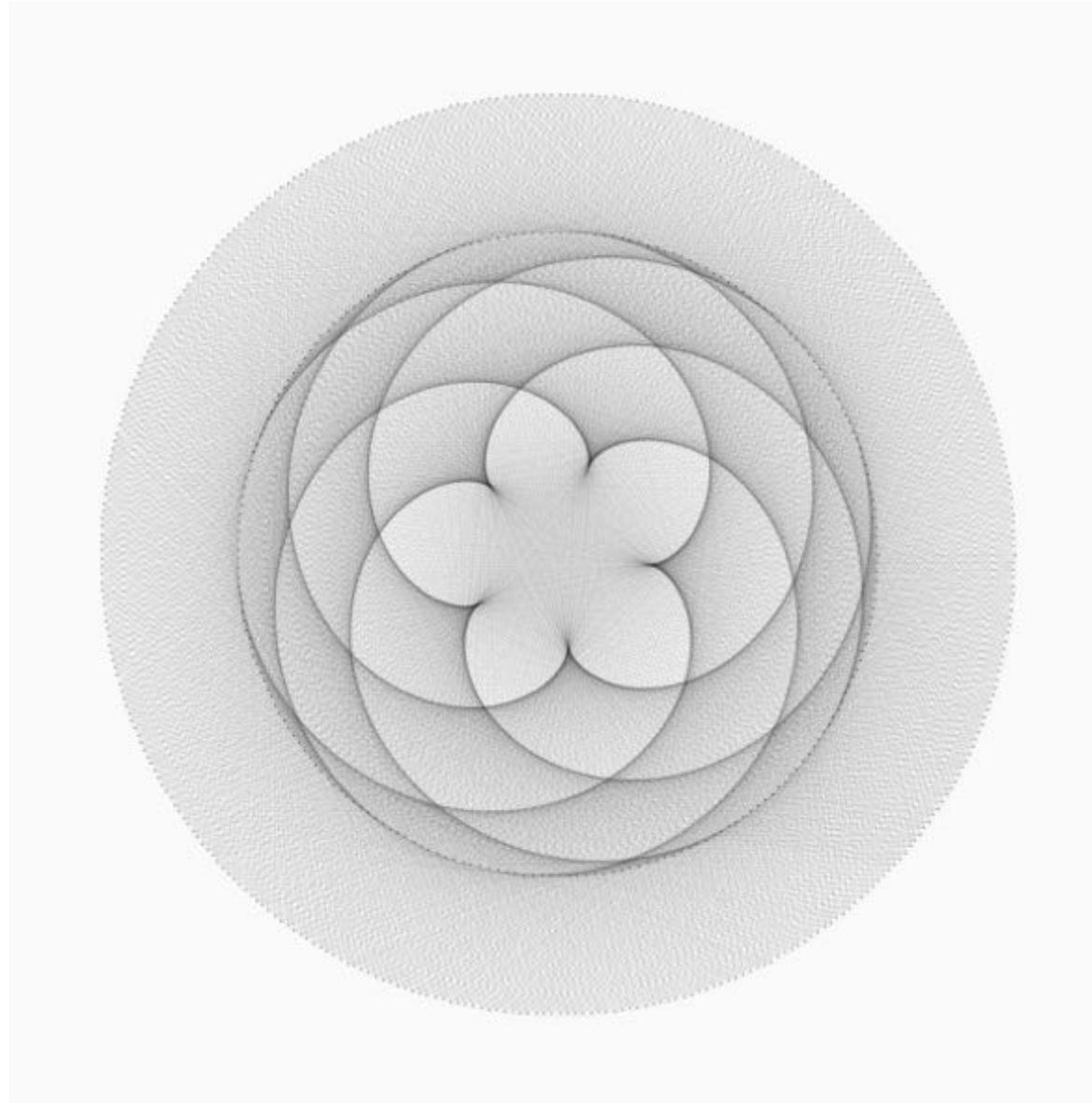
```
void draw() {
  x = ox + random(-20,+20);
  y = oy + random(-20,+20);
  line(ox,oy,x,y);
  ox = x;
  oy = y;
}
```

(brownien1.pde)

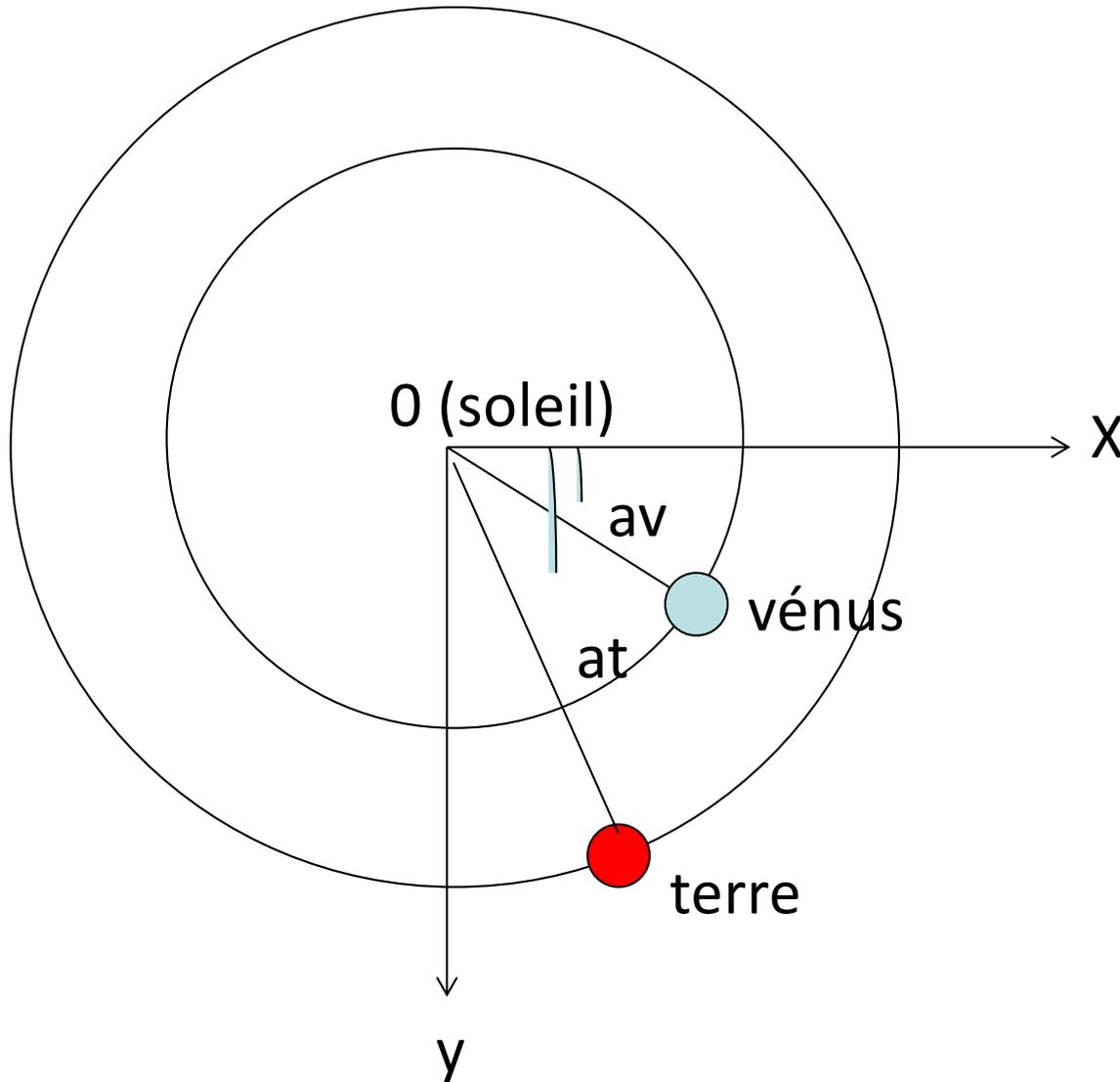
Variante : particule brownienne

```
animation2  
float x=300;  
float y=300;  
  
void setup() {  
  size(600,600);  
  fill(100);noStroke();  
  smooth();  
}  
  
void draw() {  
  background(200);  
  x = x + random(-2,+2);  
  y = y + random(-2,+2);  
  ellipse(x,y,50,50);  
}
```

Orbites planétaires



Un peu de trigonométrie



$$d(\text{soleil, venus}) = 0.7 \text{ UA} \\ \Rightarrow 175 \text{ pixels}$$

$$d(\text{soleil, terre}) = 1 \text{ UA} \\ \Rightarrow 250 \text{ pixels}$$

$$\text{revolution terre} = 365 \text{ j} \\ \text{revolution vénus} = 225 \text{ j}$$

$$x_v = 175 * \cos(av) \\ y_v = 175 * \sin(av)$$

$$av += 2\pi/225$$

```

float at,av,dt,dv;

void setup(){
  size(600,600);
  smooth();
  background(250);
  //stroke(150,0,250,10);
  stroke(0,10);
  ellipseMode(CENTER);
  noFill();
  ellipse(300,300,500,500);
  ellipse(300,300,350,350);
  dt = 2*PI/365/1;
  dv = 2*PI/225/1;
  at = av = 0;
}

void draw(){
  // position terre
  float xt = 250*cos(at);
  float yt = 250*sin(at);
  //ellipse(300+xt,300+yt,10,10);
  // position venus
  float xv = 175*cos(av);
  float yv = 175*sin(av);
  //ellipse(300+xv,300+yv,10,10);
  // arc
  line(300+xt,300+yt,300+xv,300+yv);
  // avance des planetes
  at = (at+dt)%(2*PI);
  av = (av+dv)%(2*PI);
}

void keyPressed(){
  saveFrame("rosace###.png");
}

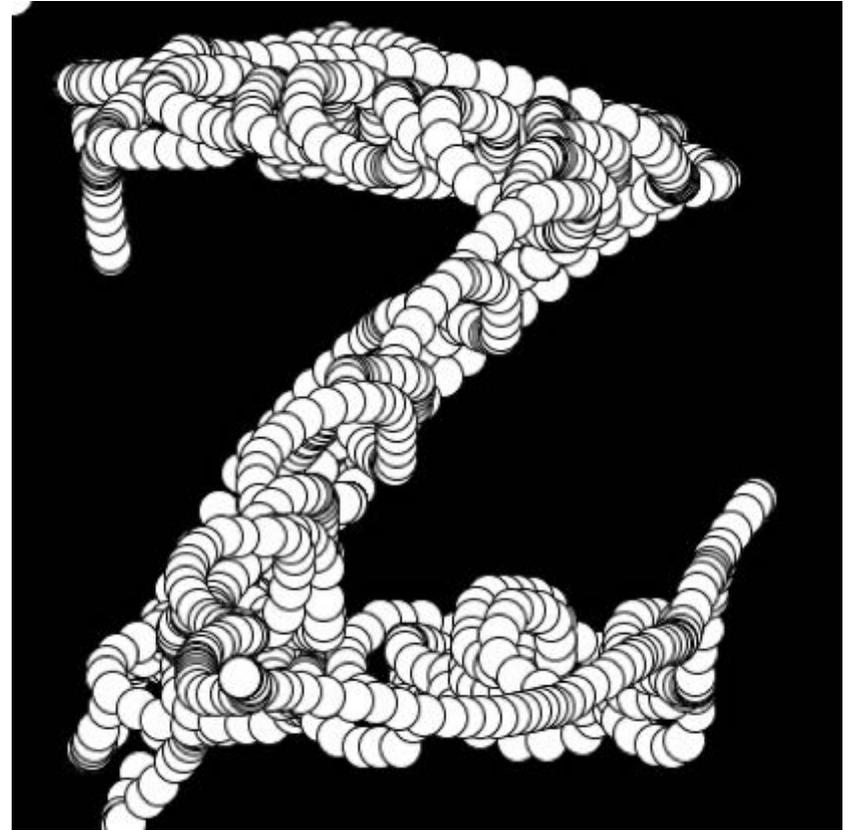
```

(planetes.pde)

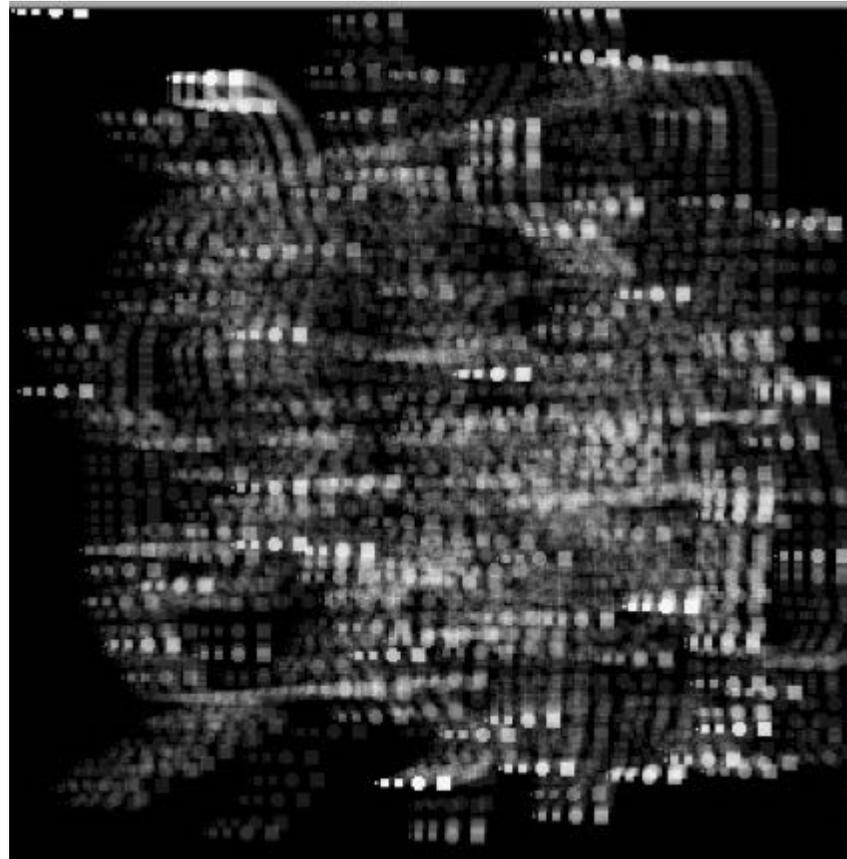
Souris, curseur

```
void setup(){
  size(400,400);
  smooth();
  background(0);
  noCursor();
}

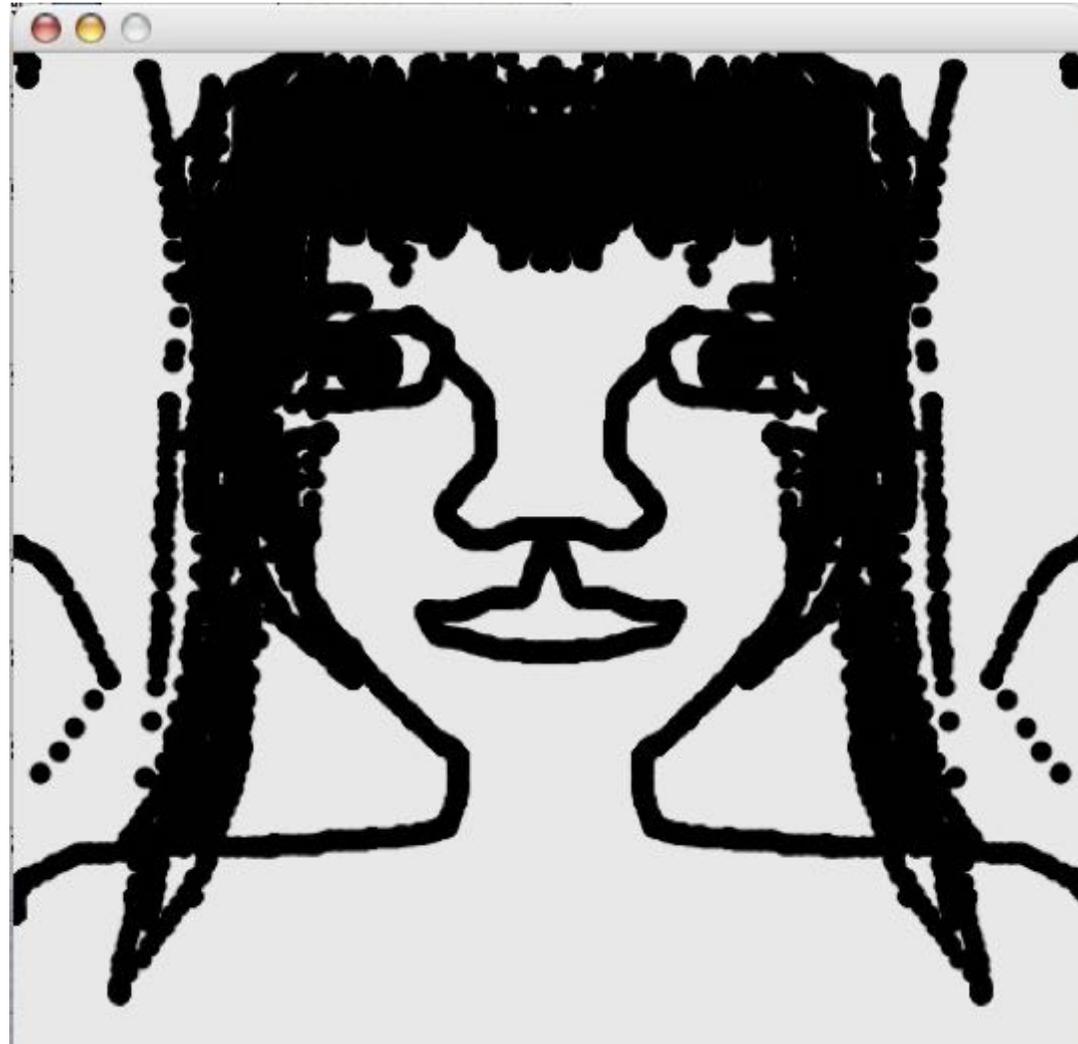
void draw(){
  // background(0);
  int x = mouseX;
  int y = mouseY;
  ellipse(x,y,20,20);
}
```



(demosouris.pde)



Symétries



```
boolean dessin = false;

void setup() {
  size(500, 500);
  background(226);
  smooth();
  strokeWeight(20); stroke(0, 100);
}

void draw() {
  point(mouseX, mouseY);           (symetries.pde)
  point(width-mouseX, mouseY);

  ///// variante pour symetrie centrale
  //point(mouseX, height-mouseY);
  //point(width-mouseX, height-mouseY);
}
```

Gestion d'évènements

Pour que le code réagisse aux actions de l'utilisateur, il faut renseigner les fonctions appropriées :

void mousePressed()

void mouseReleased()

void mouseMoved()

void mouseDragged()

+ utiliser les variables pré-définies mouseX mouseY

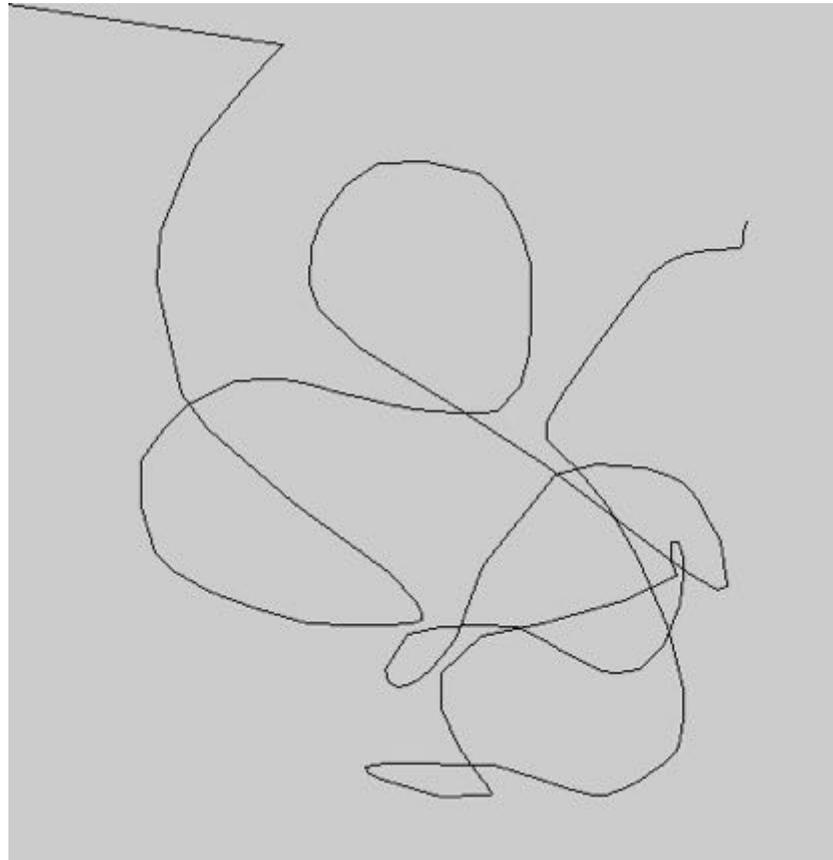
void keyPressed()

void keyReleased()

+ utiliser la variable pré-définie key

linepmouse

```
void setup(){  
  size(600,600);  
}  
void draw(){  
  line(pmouseX,pmouseY,mouseX,mouseY);  
}
```



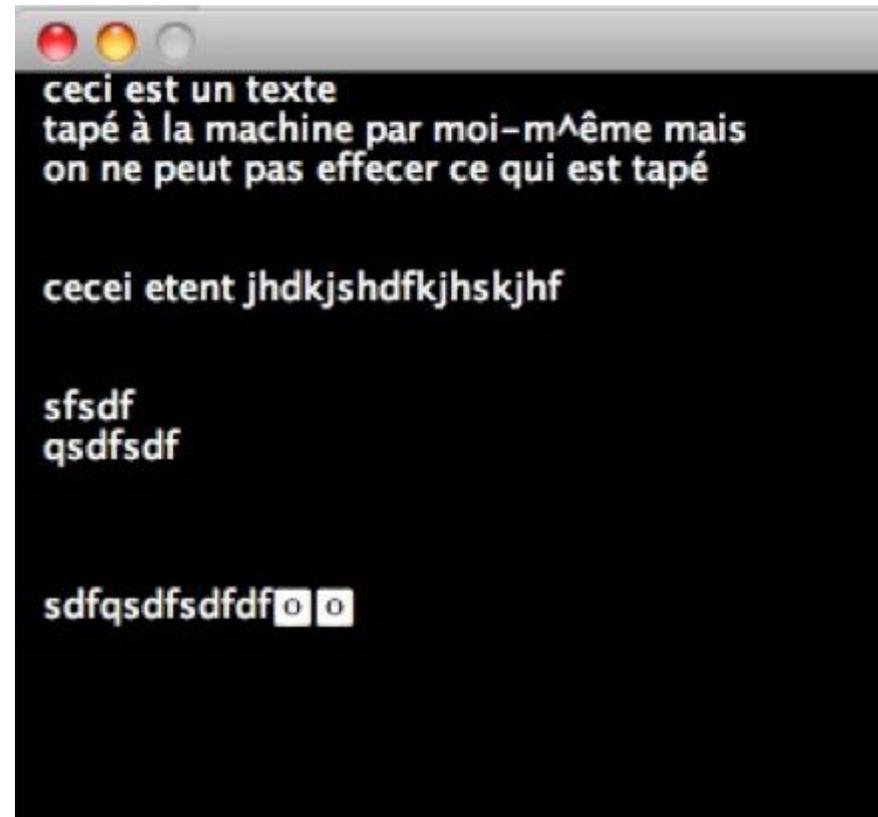
une (mauvaise) machine à écrire

```
machineecrire
String letexte="";

void setup(){
  size(800,600);
  stroke(255);fill(255);
}

void draw(){
  background(0);
  text(letexte,10,10);
}

void keyPressed() {
  letexte += key;
}
```



pas de retour (feedback) utilisateur !

slider sur particule

Les images avec Processing

```
Pimage img = loadImage("gnagna.jpg");  
image(img, 30,40, 640, 480);
```

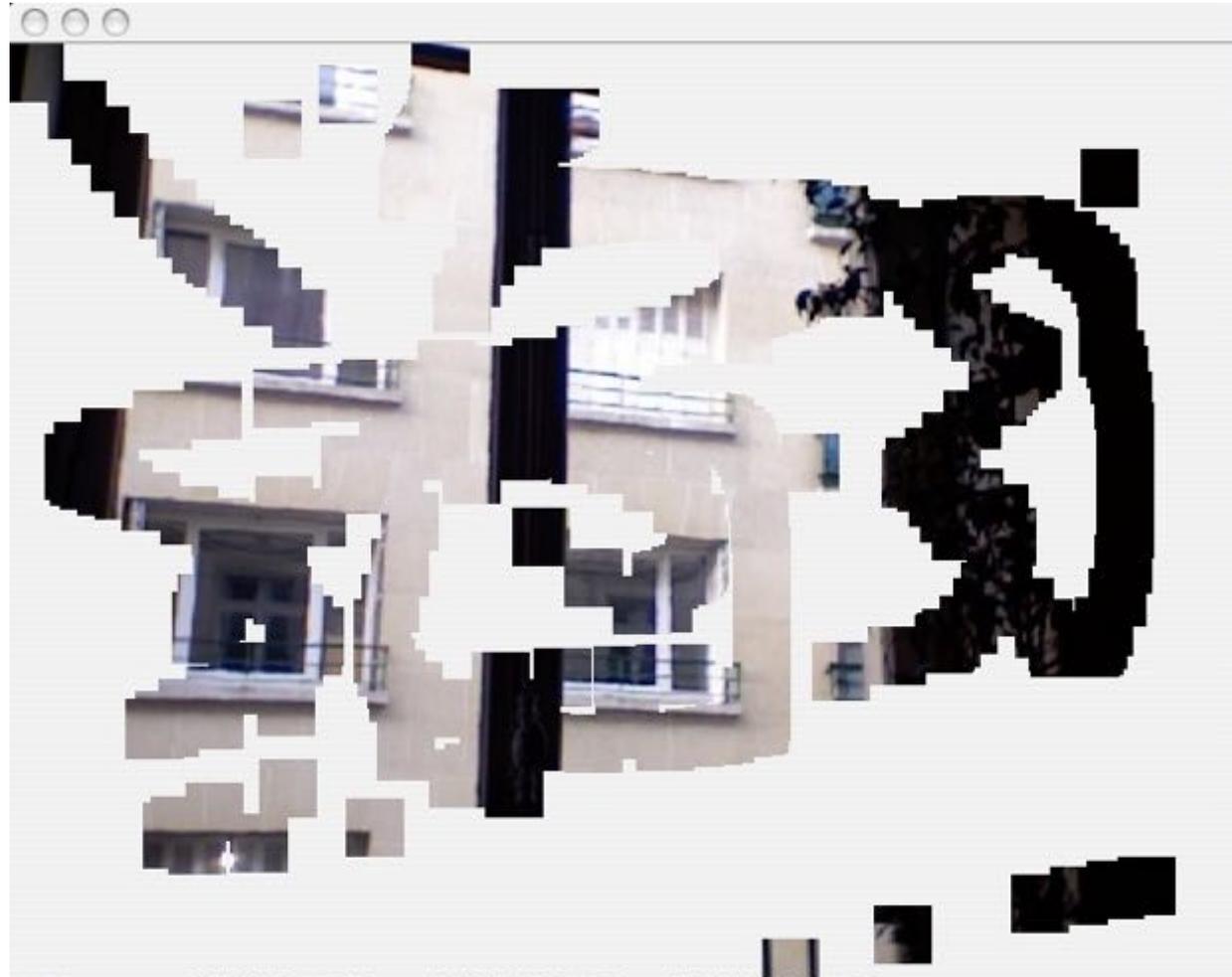
Coloriage de l'image : tint(...) noTint()

Accès aux pixels de l'écran : get(...) set(...) copy(...)
Pour une image : ima.get(...) ima.set(...)

filter(...) blend(...) mask(...)

loadPixels(...) Pixel[] updatePixels()

Hommage à Akakliké



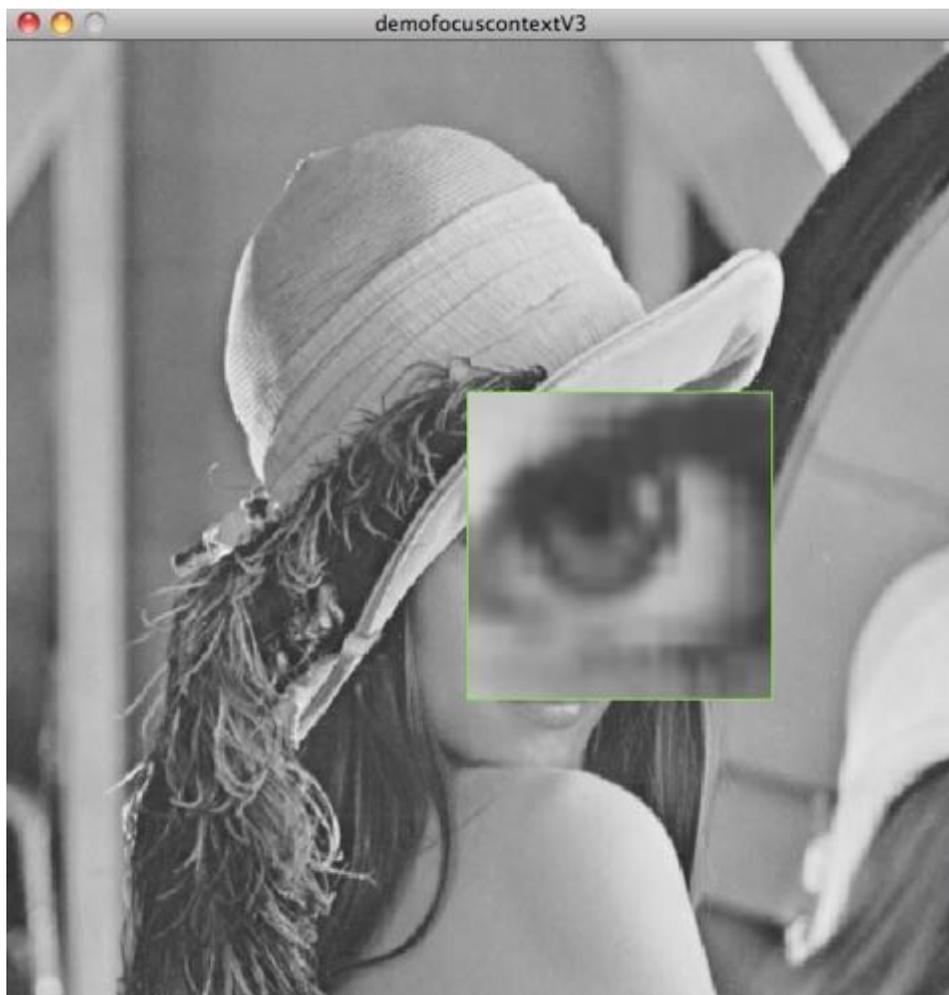
```
PImage ima;
```

```
void setup(){  
  size(600,600);  
  ima=loadImage("Photo.jpg");  
}
```

```
void draw(){  
  copy(ima,mouseX,mouseY,30,30,mouseX,mouseY,30,30);  
}
```

(akaklike2016.pde)

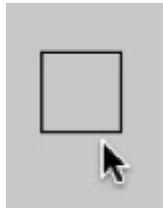
Loupe



```
PImage pmat;  
float ar;  
  
void setup(){  
  pmat = loadImage("lenna.gif");  
  ar = pmat.width/float(pmat.height);  
  size(int(600*ar), 600);  
}  
  
void draw(){  
  int x = mouseX;  
  int y = mouseY;  
  image(pmat, 0,0, width,height);  
  copy(x-16,y-16,32,32, x-96, y-96, 192,192);  
  stroke(0,255,0);noFill();rect(x-96, y-96, 192,192);  
}
```

(demofocuscontextV3.pde)

Dessine-moi un bouton (radio)



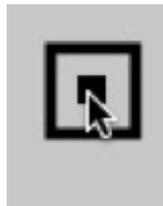
état 1 : non sélectionné, non désigné

entrée de zone : "roll over"



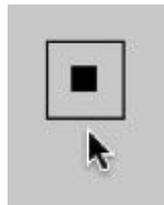
état 2 : non sélectionné, désigné

clic



état 3 : sélectionné, désigné

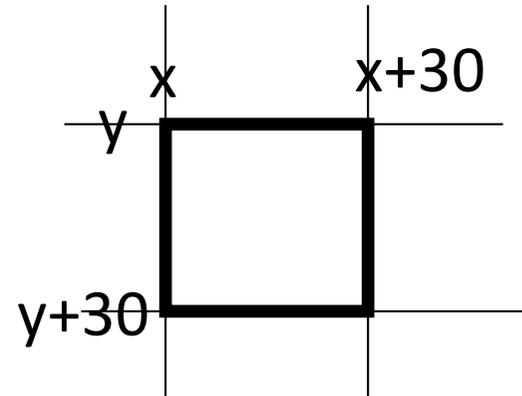
sortie de zone



état 4 : non sélectionné, désigné

Détection du rollover :

bouton = un carré
en coord (x,y) de largeur
30 pixels



si (mouseX > x) et (mouseX < x+30)
 et (mouseY > y) et (mouseY < y+30)
alors le curseur est dans la boîte du bouton
sinon il est dehors

⇒ **une variable booléenne ("boolean")
pour le rollover + une autre pour la selection**

début du code

monboutonV0

```
int x,y;
boolean rollover, selected;

void setup() {
  size(200,200);
  x = 50; y = 50;
  rollover = false; selected = false;
}

void draw() {
  background(200);
  stroke(0);noFill();
  if (rollover) strokeWeight(4); else strokeWeight(1);
  rect(x,y,30,30);
  if (selected) {
    noStroke();fill(0);
    rect(x+10,y+10,10,10);
  }
}
```

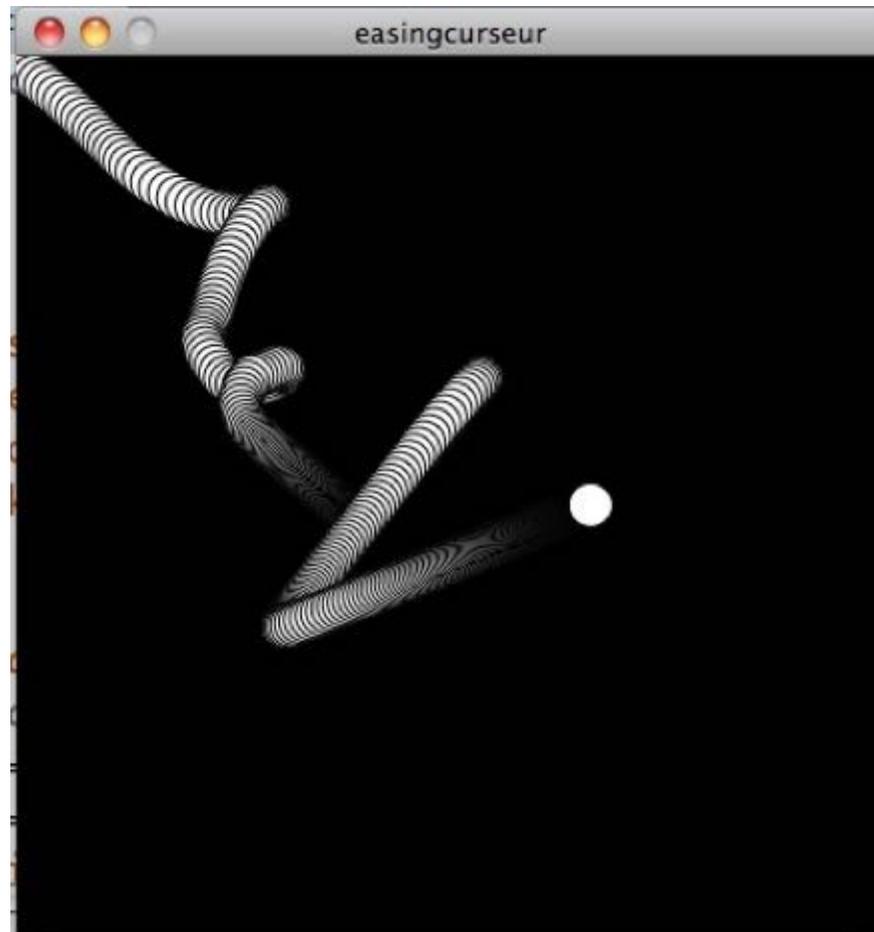
Suite du code :

```
void mouseMoved() {  
    int mx = mouseX;  
    int my = mouseY;  
    if (mx > x && mx < x + 30 && my > y && my < y + 30)  
        rollover = true;  
    else  
        rollover = false;  
}  
  
void mousePressed() {  
    if (rollover)  
        selected = ! selected;  
}
```



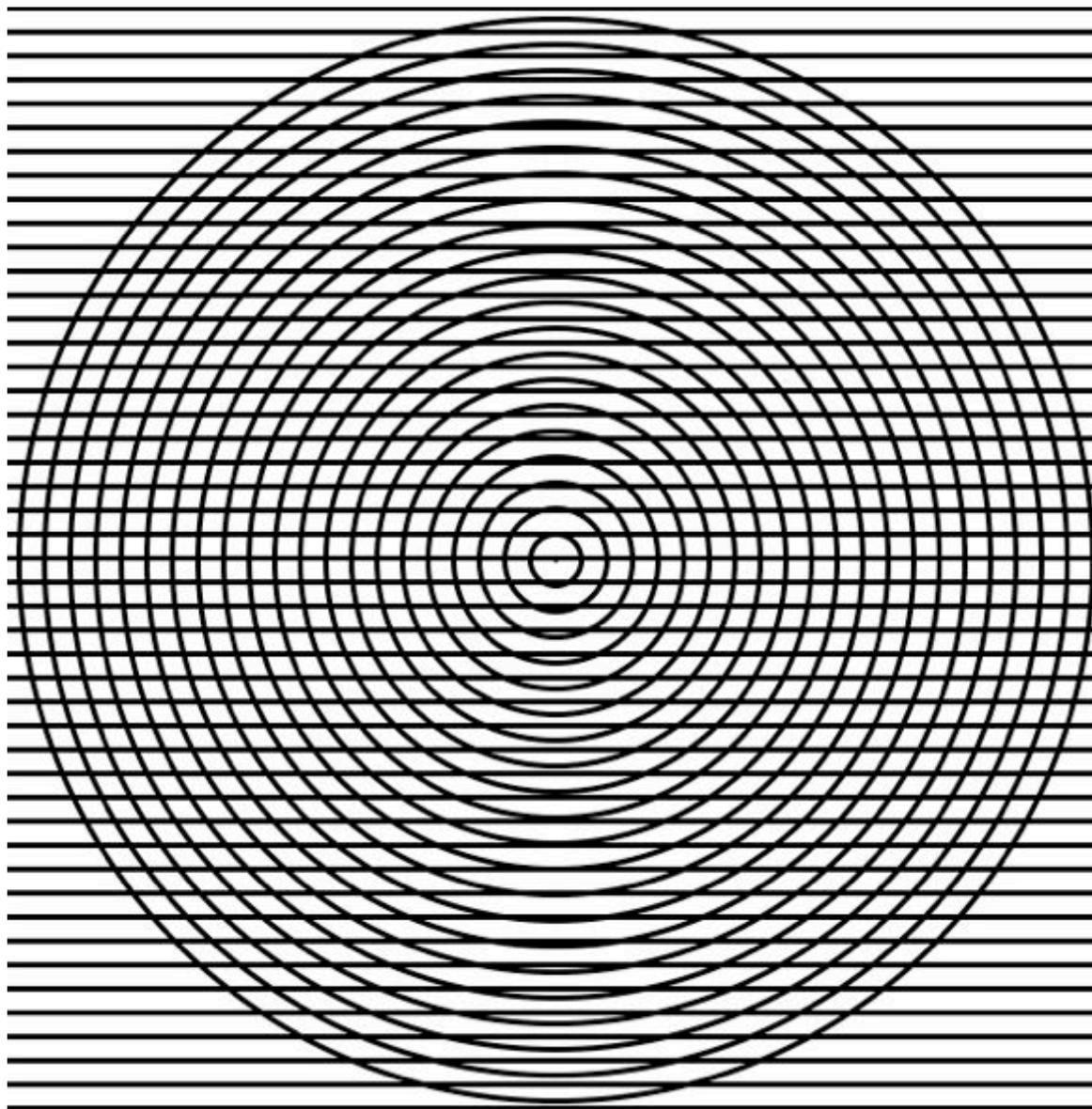
essayer d'autres
formes de boutons
et d'autres feedbacks

Easing



```
// d'apres Geridan & Lafargue "Processing »  
float x=0;  
float y=0;  
float ease=0.1;  
  
void setup(){  
  size(400,400);  
  smooth();  
  background(0);  
}  
  
void draw(){  
  // background(0);  
  x = x*(1-ease) + mouseX*ease;  
  y = y*(1-ease) + mouseY*ease;  
  ellipse(x,y,20,20);  
}
```

Le moiré interactif, avec la souris



```
void draw(){
  background(255);
  //dessin grille
  int y = 0;
  while (y<height){
    line(0,y,width,y);
    y += delta;
  }
  //dessin cibles
  float delta2=map(mouseY,0,height,delta,2*delta);
  pushMatrix();
  translate(mouseX, mouseY);
  int r = 0;
  while (r<height/2){
    ellipse(0,0,2*r,2*r);
    r += delta2+1; //ou delta ou etc.
  }
  popMatrix();
}
```

(moiresouris.pde)


```

float x, y, ox, oy, d;
float stepSize;
PFont font;
String letters = "ah! que j'aime Angouleme, l'enjmin et processing";
int counter = 0;

void setup() {
  size(600,600);
  background(255);
  fill(0);
  smooth();
  cursor(CROSS);
  font = createFont("Arial",10);
  textFont(font,20);
  textAlign(LEFT);
  stepSize = 0;
  x = mouseX;
  y = mouseY;
  ox = x;
  oy = y;
}

void draw() {
  x = mouseX;
  y = mouseY;
  d = dist(x,y, ox,oy);

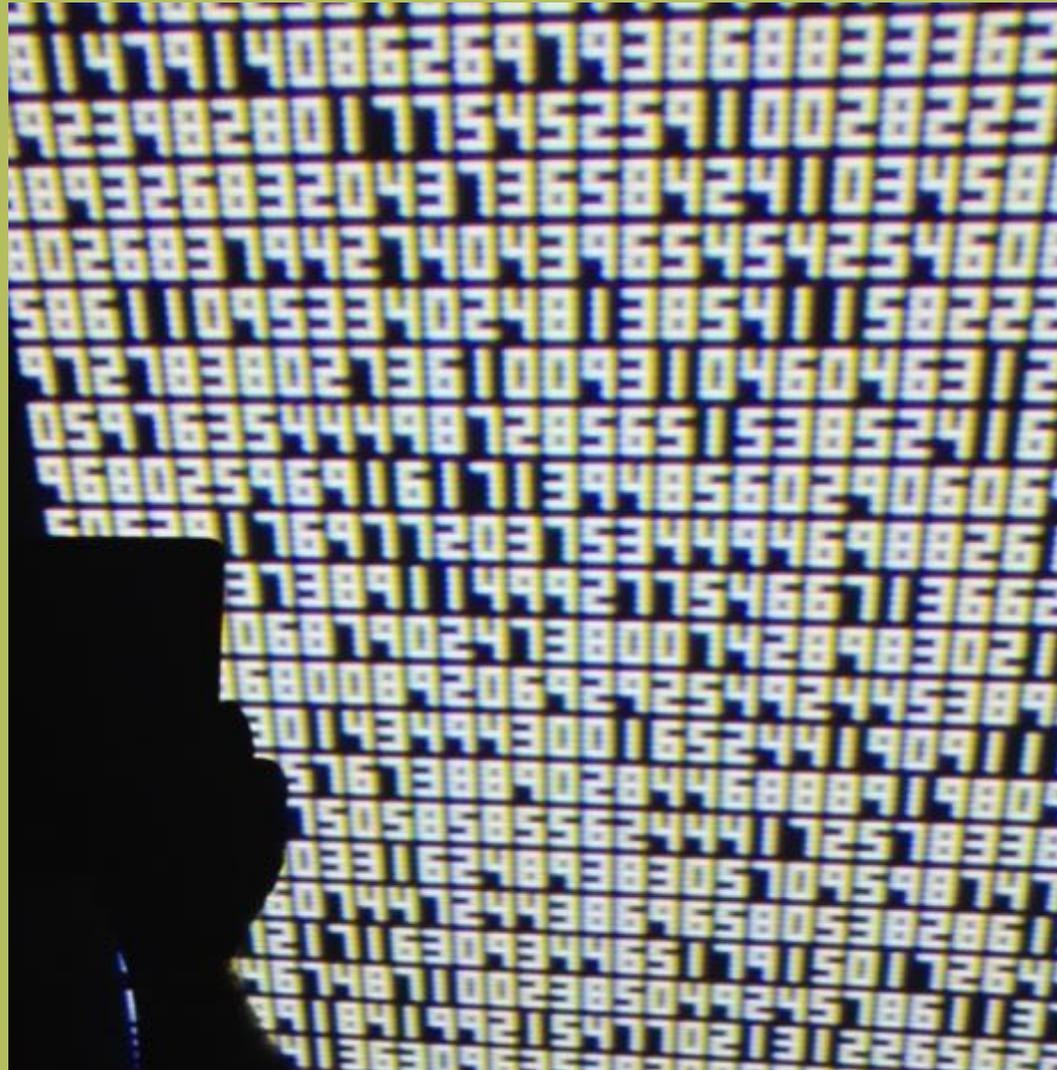
  if (d >= stepSize) {
    float angle = atan2(y-oy, x-ox);
    pushMatrix();
    translate(x, y);
    rotate(angle);
    //textFont(font,fontSizeMin+d);
    char newLetter = letters.charAt(counter);
    text(newLetter, 0, 0);
    counter = (counter+1)%letters.length();
    popMatrix();

    stepSize = textWidth(newLetter);
    ox = x;
    oy = y;
  }
}

```

(dessintypoV0.pde)

PARTIE 6. Data/objets



Rioji Ikeda – Data.tron

4.1 Les tableaux

```
float[] tablo = new float[10];  
for (int i=0;i<tablo.length;i++) {  
    tablo[i] = random(0,1);  
}  
println(tablo);
```

Done Saving.

Display 0 does not exist, using the default display instead.

```
[0] 0.48408693  
[1] 0.5450369  
[2] 0.25601166  
[3] 0.20978624  
[4] 0.7382181  
[5] 0.99130267  
[6] 0.7922803  
[7] 0.44760036  
[8] 0.4060671
```

5

déclaration

accès à une case

afficher tout le contenu

declaration ≠ allocation

```
float[] tablo;  
tablo = new float[10];
```

la taille peut dépendre d'une expression entière

```
tablo = new float[x+n%25];
```

on commence à la case 0 jusqu'à length-1

```
x = tablo[0] - tablo[i] + tablo[tablo.length-1];
```

Exemple graphique

```
size(100,600);

float[] tablo = new float[100];
for (int i=0;i<tablo.length;i++) {
  tablo[i] = random(0,1);
}

fill(0);
int y=0;
for (int i=0;i<tablo.length;i++) {
  rect(0,y,100*tablo[i],3);
  y += 6;
}

save("tablo.png");
```

(tablo.pde)



Des tableaux aux listes : arraylist

```
ArrayList<maclasse> maliste; //declaration  
maliste= new ArrayList<maclasse>(); //creation
```

```
int N = maliste.size();
```

```
maclasse ob = maliste.get(i); // acces
```

```
maclasse ob = new maclasse(); // insertion  
maliste.add(ob);
```

```
maliste.remove(i); // destruction
```

snake : historique des positions



```
ArrayList<PVector> hist = new ArrayList<PVector>();
```

```
void setup() {  
  size(600,600);  
  noFill();  
  smooth();  
}
```

(snake.pde)

```
void draw() {  
  background(200);  
  for (int i=0;i<hist.size();i++) {  
    ellipse(hist.get(i).x, hist.get(i).y, 30, 30);  
  }  
}
```

```
void mouseMoved() {  
  PVector newpos= new PVector(mouseX,mouseY);  
  hist.add(newpos);  
  if (hist.size(>50) hist.remove(0);  
}
```

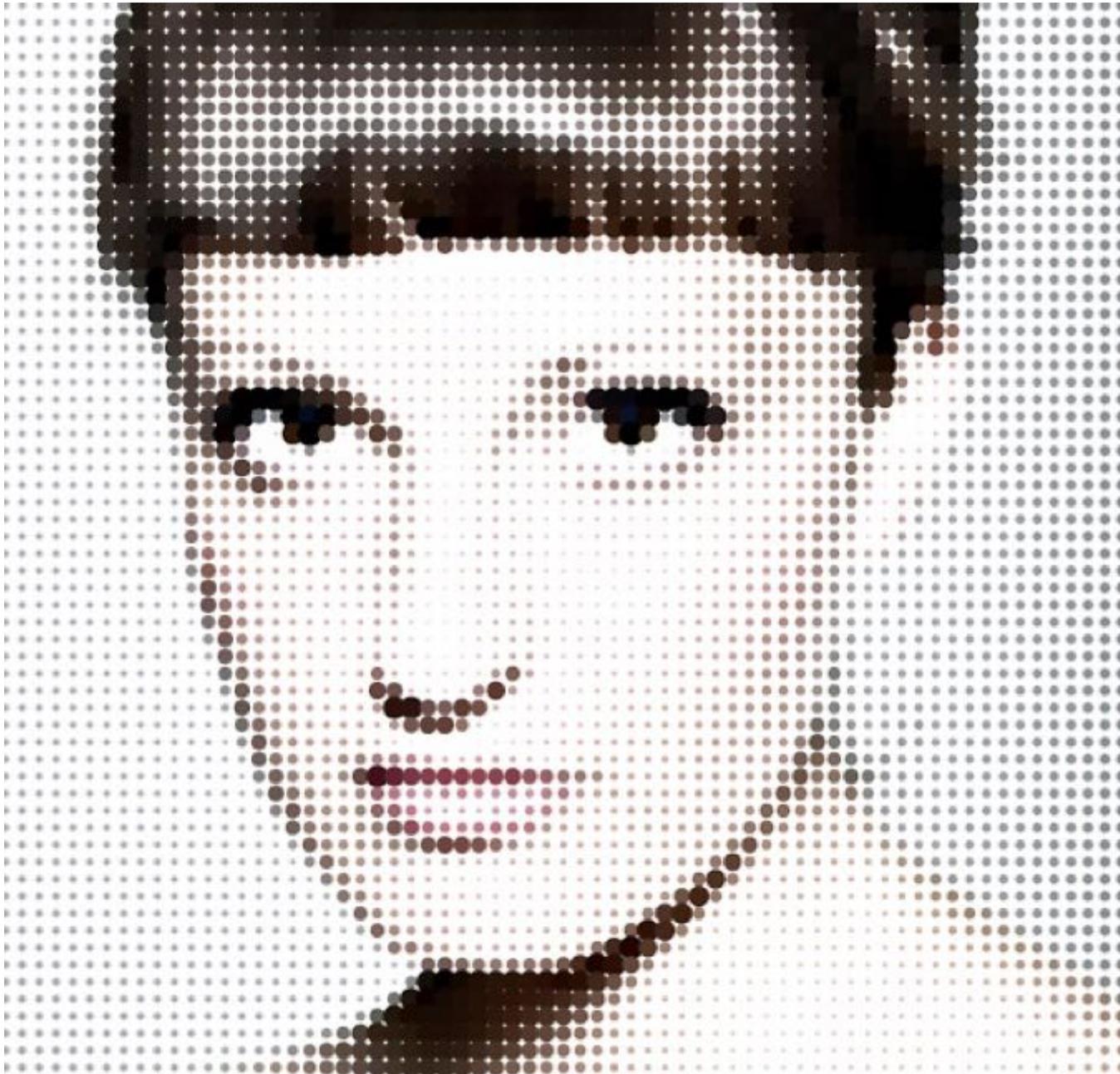
Manipuler les pixels d'une image : un tableau

```
image
```

```
// chargement du fichier  
PImage ima = loadImage("lenna.gif");  
// traitement sur l'image  
ima.loadPixels();  
for (int i=0;i<ima.width*ima.height;i++){  
    ima.pixels[i] = 255 - ima.pixels[i];  
}  
ima.updatePixels();  
// affichage du resultat  
size(ima.width,ima.height);  
image(ima,0,0);  
// sauvegarde  
ima.save("resultat.gif");
```



Pointillisme ("Design génératif" P_4_3_1)



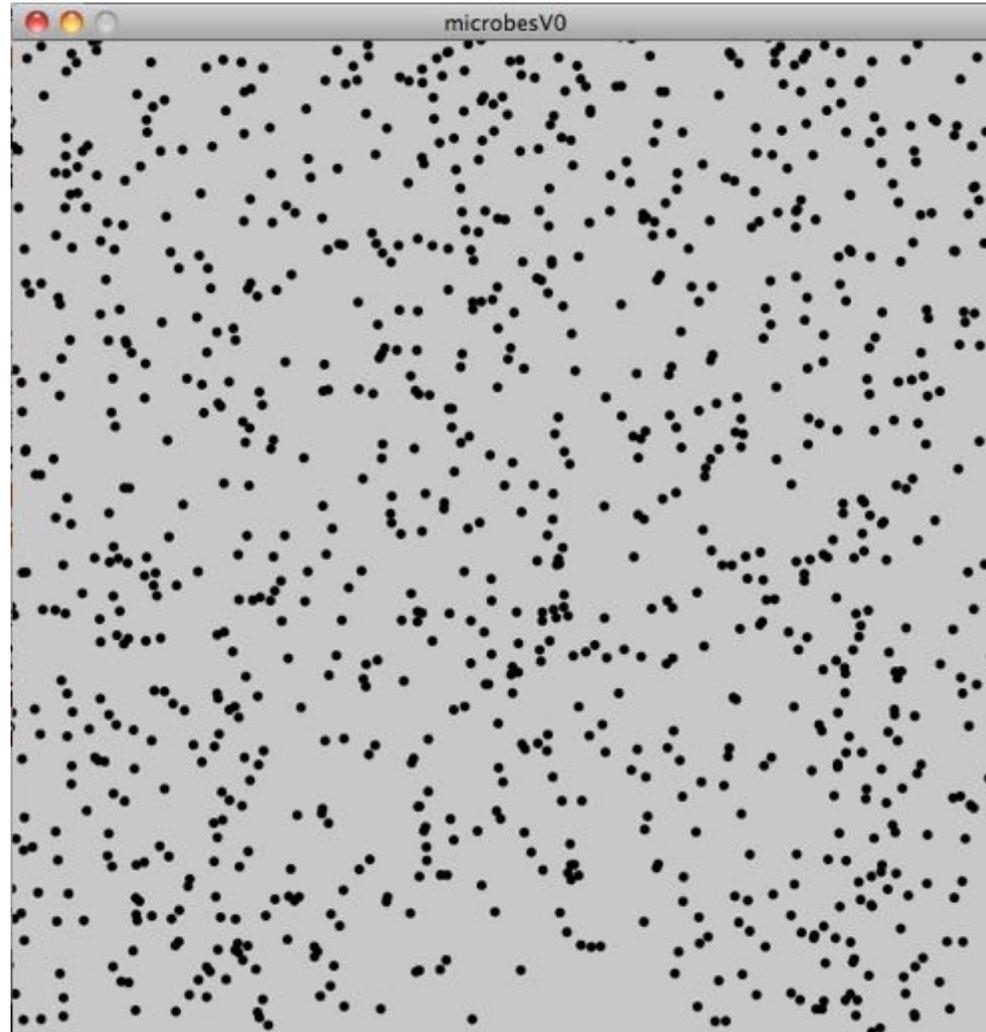
```
PImage img;
int Dx, Dy;

void setup() {
  img = loadImage("truc.jpg");
  println(img.width+" x "+img.height);
  size(img.width, img.height);  //////////// PAS CORRECT
  smooth();
  Dx = int(img.width / 20);
  Dy = int(img.height / 20);
}

void draw() {
  background(255);
  for (int x = 0; x < img.width; x+=Dx) {
    for (int y = 0; y < img.height; y+=Dy) {
      // get current color
      color c = img.pixels[y*img.width+x];
      // greyscale conversion
      int greyscale =round(red(c)*0.222+green(c)*0.707+blue(c)*0.071);
      float w6 = map(greyscale, 0,255, 25,0);
      noStroke();
      fill(c);
      ellipse(x, y, w6, w6);
    }
  }
}
```

(pointillisme.pde)

le mouvement brownien – version tableaux



microbesV0

```
final int NBMICROBES = 1000;
float[] mX = new float[NBMICROBES];
float[] mY = new float[NBMICROBES];

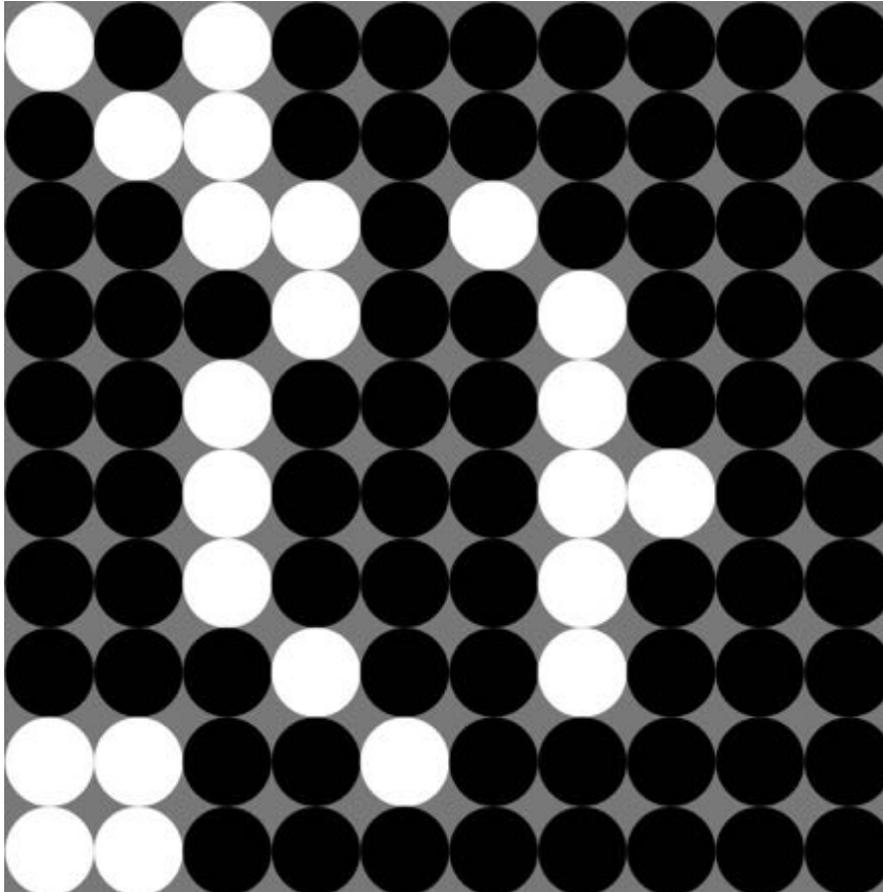
void setup() {
  size(600,600);
  smooth();
  for (int i=0;i<NBMICROBES;i++) {
    mX[i] = random(0,width);
    mY[i] = random(0,height);
  }
}
```

```
void draw() {
  background(200);
  // dessins
  for (int i=0;i<NBMICROBES;i++) {
    fill(0);noStroke();
    ellipse(mX[i],mY[i],6,6);
  }
  // déplacements
  for (int i=0;i<NBMICROBES;i++) {
    mX[i] = (mX[i]+random(-1,+1))%width;
    mY[i] = (mY[i]+random(-1,+1))%height;
  }
}
```

on contraint
les objets à rester
dans la zone de dessin



Les matrices : ex. des automates cellulaires



Règle du jeu de
la vie : cf wikipedia



```

int DIM = 10;
float R;

int[][]C = new int[DIM][DIM];
int[][]D = new int[DIM][DIM];
int i,j;
float x,y;

void setup(){
  size(600,600);
  smooth();
  noStroke();
  R = width/DIM;
  frameRate(1);
  for (i=0;i<DIM;i++){
    for (j=0;j<DIM;j++){
      if (random(1)<0.5) C[i][j]=0; else C[i][j]=1;}
    }
}

void draw(){
  background(120);
  // calcul nvelle etape
  for (i=0;i<DIM;i++){
    for (j=0;j<DIM;j++){
      int m=SommeMoore(i,j);
      if (C[i][j]==0)
        if (m==3) D[i][j]=1; else D[i][j]=0;
      else
        if ((m==2) || (m==3)) D[i][j]=1; else D[i][j]=0;
    }
  }
}

```

```

// affichage resultat
x = R/2; y = R/2;
for (i=0;i<DIM;i++){
  for (j=0;j<DIM;j++){
    if (D[i][j]==0) fill(0); else fill(255);
    ellipse(x,y,R,R);
    x += R;
  }
  y += R;x = R/2;
}

// recopie etat courant
for (i=0;i<DIM;i++) for (j=0;j<DIM;j++) C[i][j]=D[i][j];

println(frameCount);
}

```

```

void keyPressed(){
  noLoop();
  save("jeu"+frameCount+".png");
}

```

```

int SommeMoore(int i, int j) {
  int im1 = (i == 0)?DIM-1:i-1;
  int ip1 = (i == DIM-1)?0:i+1;
  int jm1 = (j == 0)?DIM-1:j-1;
  int jp1 = (j == DIM-1)?0:j+1;
  //int s= C[i][j];
  int s = 0;
  s+= C[im1][jm1];
  s+= C[im1][j];
  s+= C[im1][jp1];
  s+= C[i][jm1];
  s+= C[i][jp1];
  s+= C[ip1][jm1];
  s+= C[ip1][j];
  s+= C[ip1][jp1];
  return s;
}

```

(jeudelavide.pde)

Le bouton, avec classe

Comment faire si on veut 2 (ou 100) boutons ???

- 4 paramètres par boutons : x, y, rollover, selected
- lourdeur de la boucle draw()
- test de detection de zone ??

⇒ avantage décisif de la programmation "objets"

on va créer une classe Bouton qui regroupe les traitements de dessin et la gestion des événements et les paramètres propres à chaque bouton

Squelette du code de la classe :

```
class Button {  
    /// ici declaration des attributs x,y, selected, rollover
```

```
    Button(float Px, float Py, boolean Pselected) {  
        x = Px;  
        y = Py;  
        selected = Pselected;  
    }
```

constructeur pour
les objets Button



```
    void display() {  
        /// ici code d'affichage  
    }  
  
    void rollover(int mx, int my) {  
        /// ici code detection de rollover  
    }  
  
    void clic(int mx, int my) {  
        /// ici code gestion du boolean selected  
    }  
}
```

les autres
méthodes



Code complet de la classe

```
class Button {
  boolean selected = false;
  boolean rollover = false;
  float x,y;

  Button(float Px, float Py, boolean Pselected) {
    x = Px;
    y = Py;
    selected = Pselected;
  }

  void display() {
    stroke(0);noFill();
    if (rollover) strokeWeight(4);
    else strokeWeight(1);
    rect(x,y,30,30);
    if (selected) {
      noStroke();fill(0);
      rect(x+10,y+10,10,10);
    }
  }
}
```

```
void rollover(int mx, int my) {  
    if (mx > x && mx < x + 30 && my > y && my < y + 30)  
        rollover = true;  
    else  
        rollover = false;  
}  
  
void clic(int mx, int my) {  
    if (rollover) selected = ! selected;  
}  
  
}
```

Utilisation dans le programme Processing

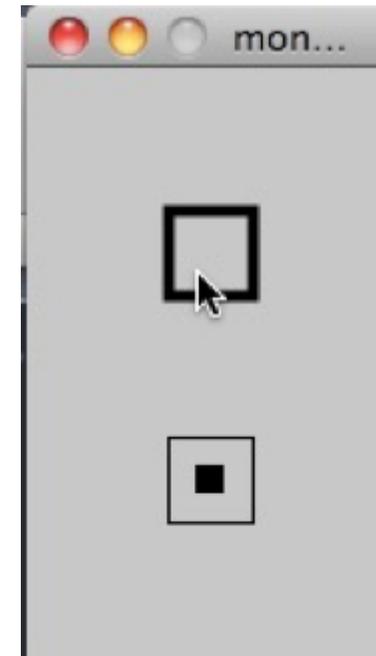
```
monboutonCLASSE | Processing 1.5.1
STANDARD
monboutonCLASSE Bouton
Button b1,b2;

void setup() {
  size(130,210);
  smooth();
  b1 = new Button(50,50,false);
  b2 = new Button(50,130,true);
}

void draw() {
  background(250);
  b1.display();
  b2.display();
}

void mouseMoved() {
  b1.rollover(mouseX,mouseY);
  b2.rollover(mouseX,mouseY);
}

void mousePressed() {
  b1.clic(mouseX,mouseY);
  b2.clic(mouseX,mouseY);
}
```



Rque : mettre le code de la classe dans un fichier séparé est plus commode

Le mouvement brownien, avec classe !

```
microbesV0
final int NBMICROBES = 1000;
float[] mX = new float[NBMICROBES];
float[] mY = new float[NBMICROBES];

void setup() {
  size(600,600);
  smooth();
  for (int i=0;i<NBMICROBES;i++) {
    mX[i] = random(0,width);
    mY[i] = random(0,height);
  }
}

void draw() {
  background(200);
  // dessins
  for (int i=0;i<NBMICROBES;i++) {
    fill(0);noStroke();
    ellipse(mX[i],mY[i],6,6);
  }
  // déplacements
  for (int i=0;i<NBMICROBES;i++) {
    mX[i] = (mX[i]+random(-1,+1))%width;
    mY[i] = (mY[i]+random(-1,+1))%height;
  }
}
```

classe ?

attributs ?

méthodes ?

La classe
particule

```
brownienclasse  particule
class particule {
    float x,y;

    particule(){
        x=random(0,width);
        y=random(0,height);
    }

    void dessin(){
        noStroke();fill(0);
        ellipse(x,y,6,6);
    }

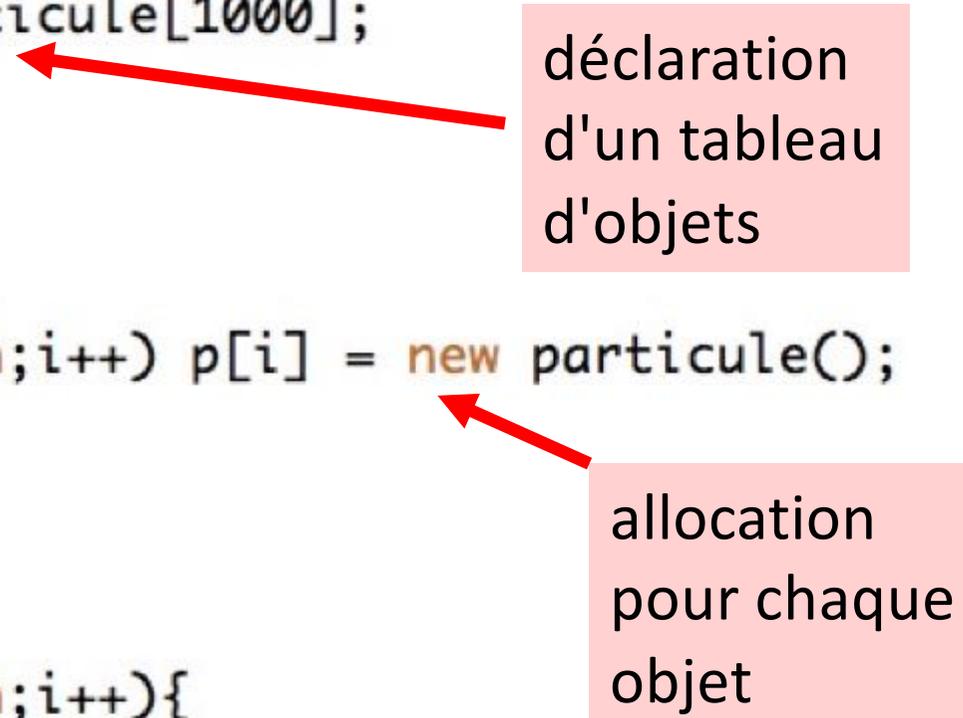
    void evolution(){
        x = (x+random(-1,+1))%width;
        y = (y+random(-1,+1))%height;
    }
}
```

Le programme principal

```
brownienclasse  particule
particule[] p = new particule[1000];

void setup() {
  size(600,600);
  smooth();
  for (int i=0;i<p.length;i++) p[i] = new particule();
}

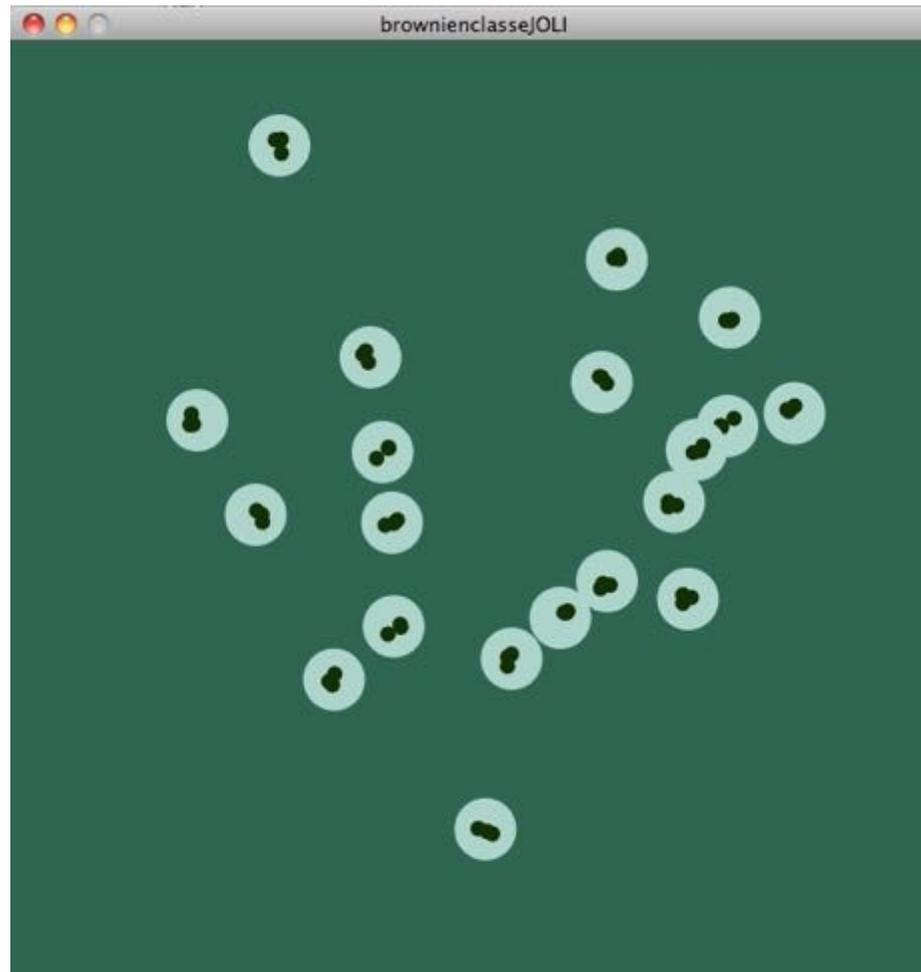
void draw() {
  background(200);
  for (int i=0;i<p.length;i++){
    p[i].dessin();
    p[i].evolution();
  }
}
```



déclaration
d'un tableau
d'objets

allocation
pour chaque
objet

Une version plus jolie



Seul le code de la classe Particule est impacté :-)

Nouvelle méthode dessin() :

```
void dessin(){  
  noStroke();fill(#A2D8CB);  
  ellipse(x,y,40,40);  
  fill(0,50,0);  
  ellipse(random(x-5,x+5),random(y-5,y+5),10,10);  
  ellipse(random(x-5,x+5),random(y-5,y+5),10,10);  
  ellipse(random(x-5,x+5),random(y-5,y+5),10,10);  
}
```

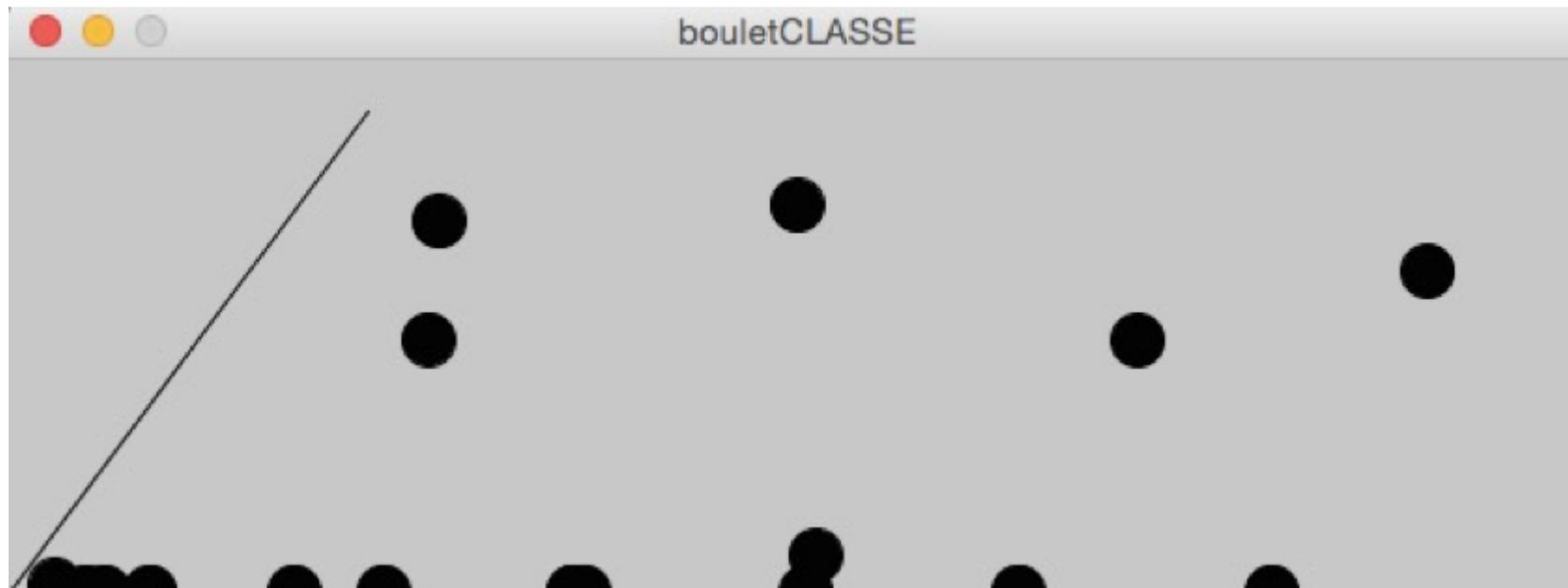
avec quand même un nouveau background(#0A6A52)
dans la fonction draw()

Rque : pour choisir des couleurs, utiliser le sélecteur
de couleurs dans le menu Tools de Processing



C. Sommerer & L. Mignonneau. Portrait on the fly

Le boulet : passage à une version en classe



```

class balle {
    float x,y;
    float vx,vy;
    float ax,ay;
    balle(){
        vx=0.1*mouseX;
        vy=0.1*(height-mouseY);
        x=0;
        y=0;
    }
    void evolution(){
        ax = 0;
        ay = -1.0; // ici G = 1 m/s2
        vx = vx + ax;
        vy = vy + ay;
        x = x + vx;
        y = y + vy;
        if (y<0) { vy *= -0.9;y = 0;} // collision sol
        if (y>height){ vy *= -0.9; y = height;} // collision plafond
        if (x<0) { vx *= -0.9; x = 0; } // collision mur gauche
        if (x>width){ vx *= -0.9; x = width;} // collision mur droit
    }

    void dessin(){
        ellipse(x,height-y,20,20);
    }
}

```

```
balle[] b = new balle[100];
int N=0;

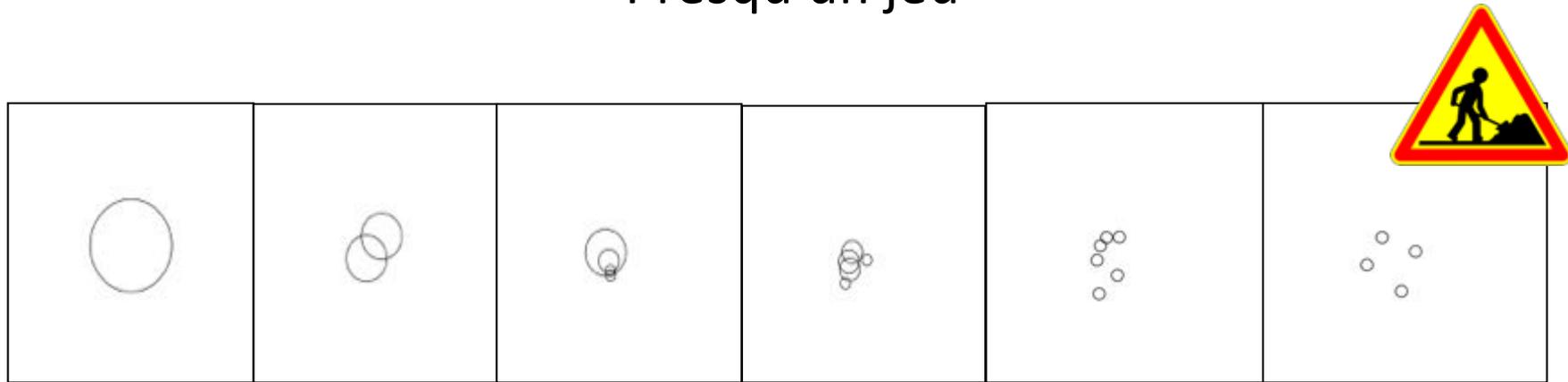
void setup(){
  size(600,200);
  smooth();fill(0);stroke(0);
}

void draw() {
  background(200);
  line(0,height,mouseX,mouseY);
  for (int i=0;i<N;i++)b[i].dessin();
  for (int i=0;i<N;i++)b[i].evolution();
}

void keyPressed(){
  println(N);
  b[N] = new balle();
  N++;
  N = constrain(N,1,100);
}
```

(bouletCLASSE.pde)

Presqu'un jeu



Au début, il y a sur l'écran une seule particule en mouvement, de grande taille (diamètre 100 pixels).

Si l'utilisateur clique dans l'intérieur de la particule, celle-ci se divise en 2 particules, de diamètre moitié (donc 50 pixels à ce stade).

A chaque fois que l'utilisateur clique dans une particule, le phénomène se reproduit.

Quand le diamètre d'une particule descend au dessous d'un seuil fixé à l'avance (20 pixels, par ex.), la particule est détruite.

```
class Brown {
    float x; float y; float dia;
    Brown(float px, float py, float pdia){
        this.x = px; this.y = py; this.dia = pdia;
    }
    void display(){
        ellipse(x,y,dia,dia);
    }
    void move(){
        x += random(-3,+3);
        y += random(-3,+3);
    }
    boolean finished(){
        return (dia <= 20);
    }
    boolean rollOver(){
        boolean test = (mouseX > x-dia/2)&&(mouseX < x+dia/2 );
        test = test && (mouseY > y-dia/2)&&(mouseY < y+dia/2 );
        return test;
    }
}
```

```
ArrayList<Brown> lesbrowns;

void setup() {
  size(600, 600);
  ellipseMode(CENTER);
  noFill();stroke(0);strokeWeight(2);
  lesbrowns = new ArrayList<Brown>();
  lesbrowns.add(new Brown(width/2, height/2, 200));
}

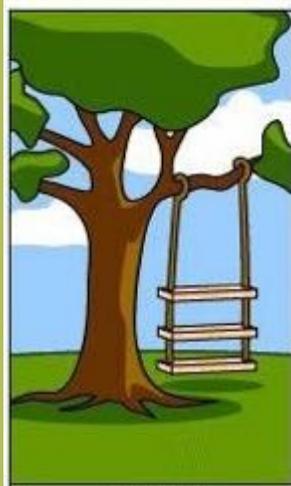
void draw() {
  background(255);
  for (int i = 0; i<lesbrowns.size(); i++) {
    Brown b = lesbrowns.get(i);
    b.move();
    b.display();
    if (b.finished()) {
      lesbrowns.remove(i);
    }
  }
  if (lesbrowns.size() == 0) {
    fill(0);text("game over",width/2,height/2);}
}
```

```
void mouseReleased() {
  for (int i = 0; i<lesbrowns.size(); i++) {
    Brown b = lesbrowns.get(i);
    if (b.rollOver()) {
      // on divise la particule en deux plus petites
      b.dia /= 2;
      lesbrowns.add(new Brown(b.x, b.y, b.dia));
      break; // on traite une seule particule dans le for
    }
  }
}

void keyPressed(){
  saveFrame("minijeu#####.png");
}
```

(minijeu.pde)

Pour conclure



Comment le client l'a souhaité



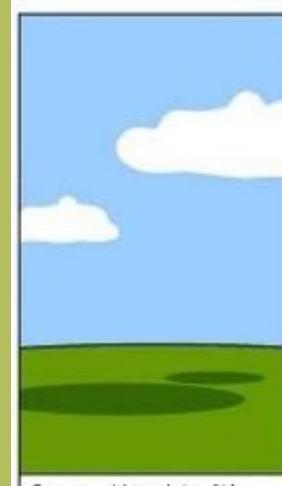
Comment le chef de projet l'a compris



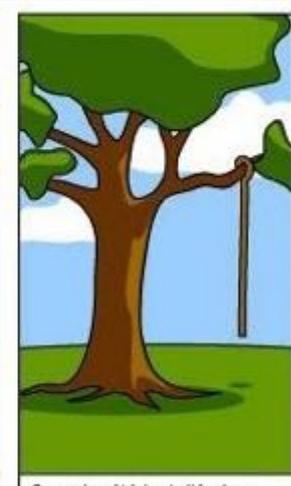
Comment l'analyste l'a schématisé



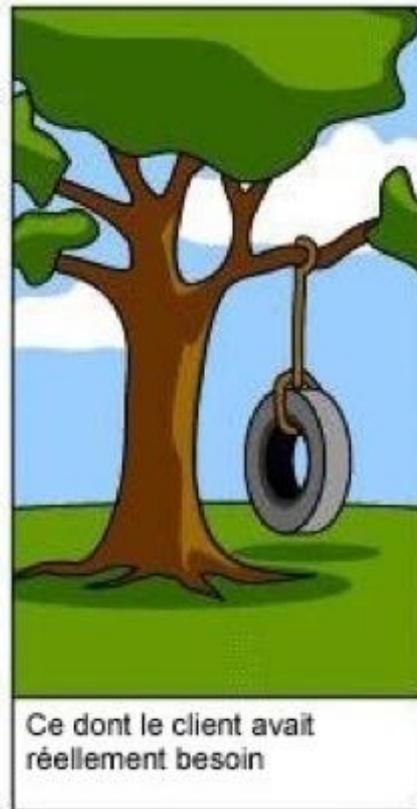
Comment le programmeur l'a écrit



Comment le projet a été documenté



Ce qui a été installé chez le client



« Le simple n'est pas le facile » (Le Corbusier)

(à lire plus tard)



Cycle de développement (logiciel)

Il existe différents types de **cycles de développement** entrant dans la réalisation d'un **logiciel**. Ces cycles prendront en compte toutes les étapes de la **conception d'un logiciel**.

Sommaire [\[masquer\]](#)

- 1 Les grandes familles
 - 1.1 Modèle en cascade
 - 1.2 Cycle en V
 - 1.3 Cycle en spirale
 - 1.4 Cycle semi-itératif
 - 1.5 Cycle itératif
- 2 Comparaison des approches Cascade, V et Itératif
- 3 Quelques méthodologies
- 4 Références
- 5 Voir aussi

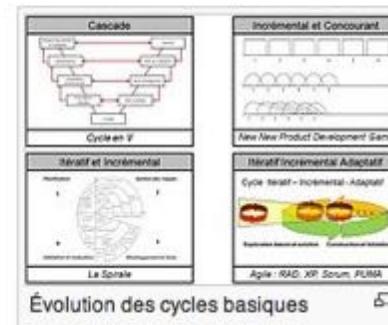
Les grandes familles [\[modifier le code\]](#)

Modèle en cascade [\[modifier le code\]](#)

Le **modèle en cascade**¹ est hérité de l'industrie du **BTP**. Ce modèle repose sur les hypothèses suivantes :

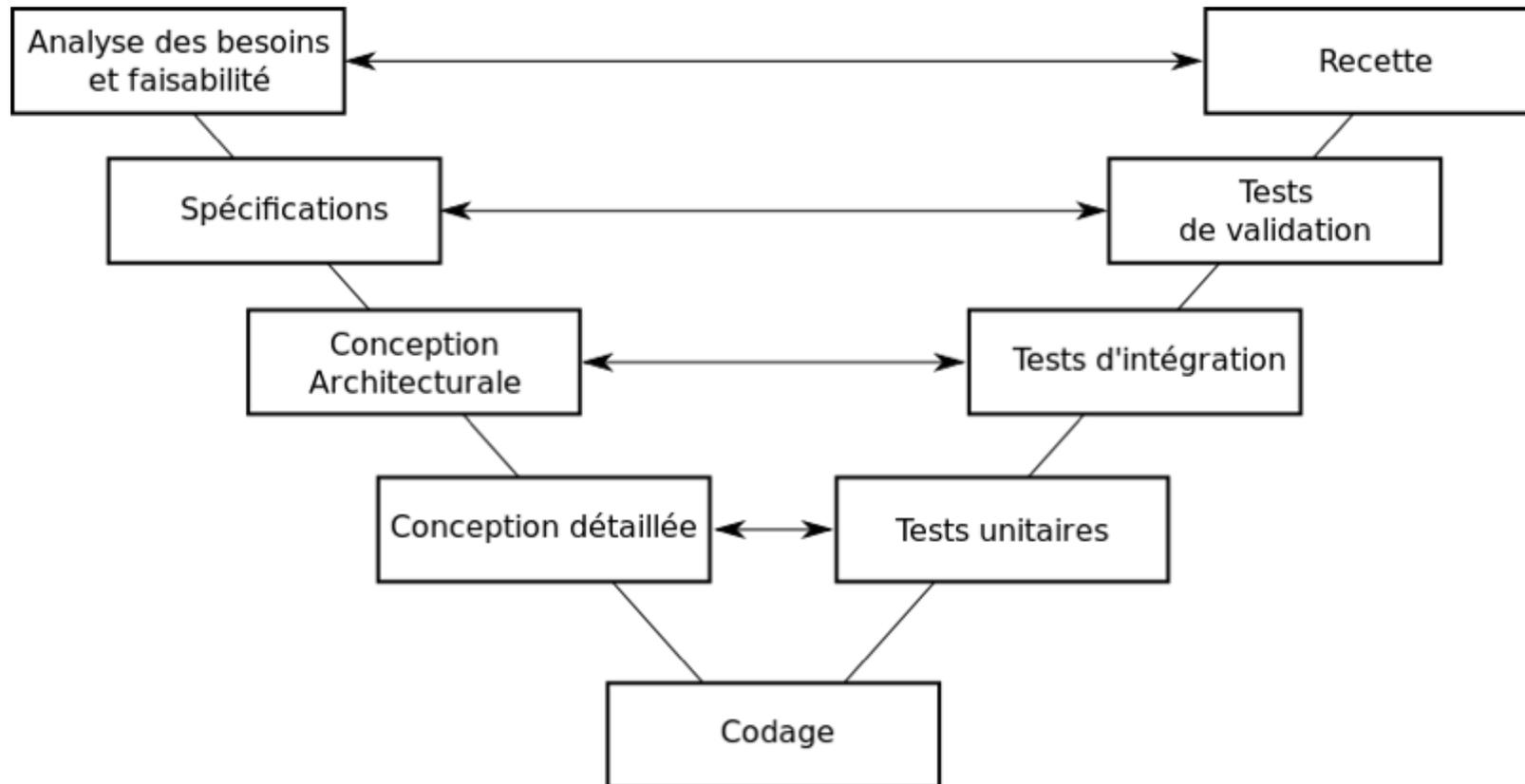
- on ne peut pas construire la toiture avant les fondations ;
- les conséquences d'une modification en amont du cycle ont un impact majeur sur les coûts en aval (on peut imaginer la fabrication d'un moule dans l'industrie du plastique).

Les phases traditionnelles de développement sont effectuées simplement les unes après les autres, avec un retour sur les précédentes, voire au tout début du cycle.



Gros code : des étapes \neq et des acteurs \neq

exemple du cycle en V

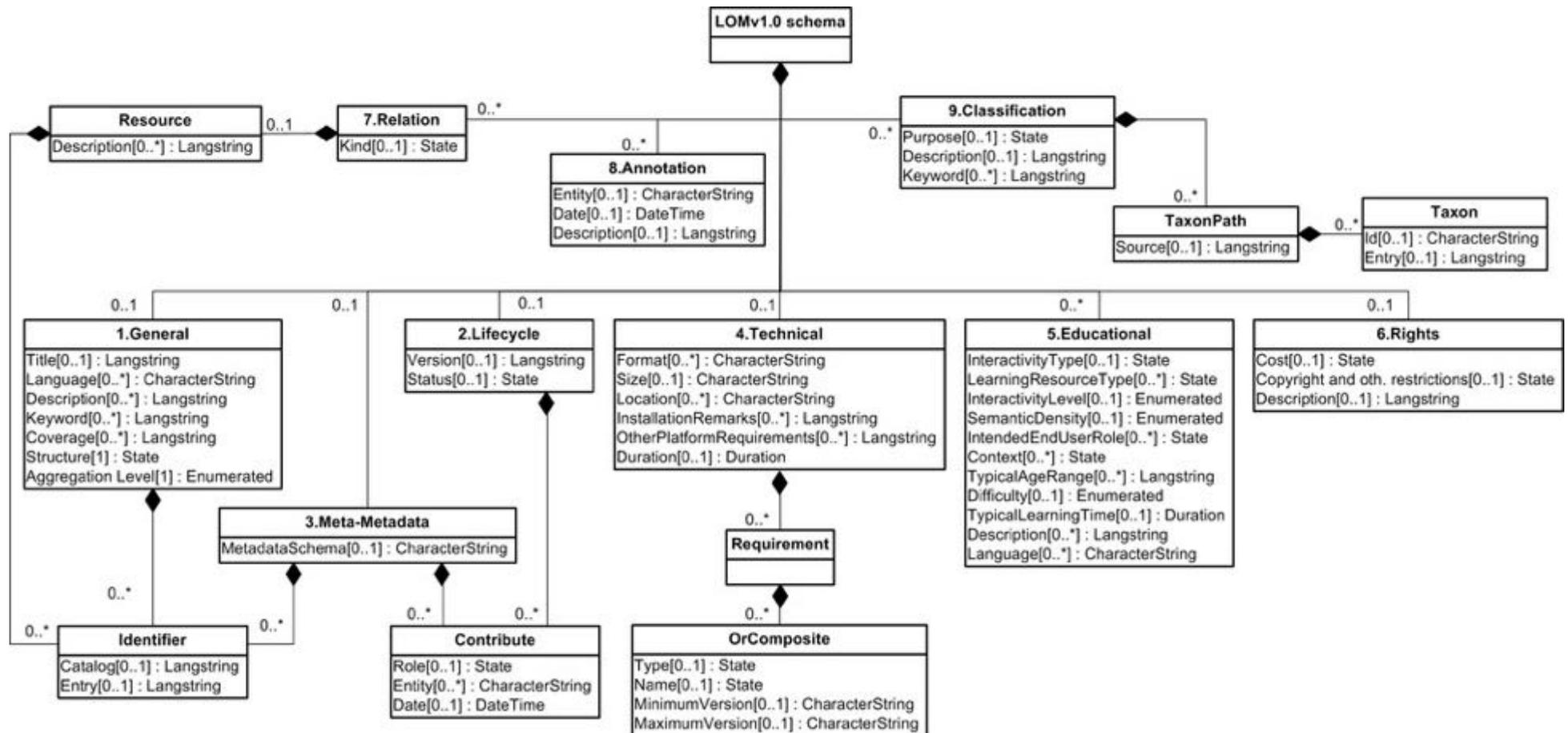


autres approches : méthodes "agiles" RAD

La phase de conception

- concevoir n'est pas coder !!!! et réciproquement
- en gros : définir les entités (classes), leurs relations
étudier aussi la dynamique temporelle (processus, interaction)
et l'implantation (si application répartie)
- il existe de très nombreuses méthodes pour assister
le concepteur
- Exemple de UML : Unified Modeling Language (fin 90s)
- les "Design patterns"

Exemple : diagrammes de classe en UML



≠ types de relation : aggregation, composition, héritage

on peut déduire le squelette du code Java correspondant automatiquement