

TP 9 : Préprocesseurs et macros

Programmation en C (LC4)

Semaine du 24 mars 2008

1 Utilisation du préprocesseur

Exercice 1 Ecrire les macros suivantes :

- Définissant une constante PI
- Calculant le cube d'un nombre
- Calculant la somme de deux nombres
- Calculant le volume d'une sphère ($V = (4\pi R^3)/3$).

Vous utiliserez ces macros dans un main permettant d'afficher la somme des volumes de N sphères, dont le rayon est passé en paramètre du programme.

Vous pourrez utiliser la fonction double `atof(char * chaine)` qui convertit une chaîne de caractère en nombre flottant.

► Correction

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>

#define PI 3.1415927
#define cube(r) r*r*r
#define somme(a,b) a+b
#define volume(r) (4 * PI * cube(r))/3

int main(int argc, char** argv) {
    int i;
    float vol_sphere_i, vol_total=0;
    int N = argc - 1;
    for (i=1; i<=N; i++)
    {
        vol_sphere_i = volume(atof(argv[i]));
        printf ("Le volume de la sphere %d est %f \n", i, vol_sphere_i);
        vol_total = somme(vol_total, vol_sphere_i);
    }
    printf ("Le volume total est %f \n", vol_total);
    return 1;
}
```

2 Compilation conditionnelle

Exercice 2 La compilation conditionnelle permet d'orienter la compilation suivant certains critères (compilation sous différentes plateformes par exemple), ici nous allons voir comment remédier aux dépendances cycliques entre modules grâce à la compilation conditionnelle.

- Créez cinq fichiers `tata.h`, `tata.c`, `toto.h`, `toto.c`, et `main.c`.
- Dans `toto.h` sera défini la fonction `somme` qui calcule la somme de deux entiers, cette fonction sera réalisée dans `toto.c`.
- Dans `tata.h` sera défini la fonction `produit` qui calcule le produit de deux entiers, cette fonction sera réalisée dans `tata.c`.
- Le fichier `tata.h` doit dépendre du fichier `toto.h` et réciproquement.
- le fichier `main.c` appellera ces deux fonctions.
- Ecrivez la Makfile qui permet de compiler l'ensemble de ces fichiers. Que se passe-t-il ?

– Remédiez à cette erreur en utilisant la compilation conditionnelle.

► **Correction**

toto.h

```
#ifndef TOTO_H
#define TOTO_H
#include "tata.h"
```

```
int somme(int x,int y);
```

```
#endif
```

toto.c

```
int somme(int x,int y){
    return x + y;
}
```

tata.h

```
#ifndef TATA_H
#define TATA_H
#include "toto.h"
```

```
int produit(int x,int y);
```

```
#endif
```

tata.c

```
int produit(int x,int y){
    return x*y;}
}
```

main.c

```
#include "toto.h"
#include "tata.h"
```

```
int main(int argc, char ** argv){
    int a=2;
    int b=3;
    int c,d;
    c=somme(a,b);
    d=produit(d,a);
    return 1;
}
```

makefile

```
CC=gcc
EXEC=circulaire
circulaire: tata.o toto.o main.o
    $(CC) -o circulaire tata.o toto.o main.o

tata.o: tata.c toto.h
    $(CC) -o tata.o -c tata.c

toto.o: toto.c tata.h
    $(CC) -o toto.o -c toto.c

main.o: main.c toto.h tata.h
    $(CC) -o main.o -c main.c
```

```
clean :
        rm -rf *.o
```

3 Programmation modulaire

Exercice 3 Le but de cette exercice est de masquer l'implémentation d'un vecteur et de n'utiliser que les fonctions définies dans l'interface.

- Définir dans un fichier `type.h` un type vecteur composé de trois réels, ainsi que les fonctions `creer_vecteur` qui crée un vecteur, et `coord_1, coord_2, coord_3` qui renvoient respectivement la première, deuxième et troisième coordonnée du vecteur qui leur est passé en paramètre. Ces fonctions seront réalisées dans le fichier `type.c`
- Définir dans un fichier `norme.h` l'en-tête d'une fonction `norme` prenant en argument un vecteur et renvoyant sa norme. Cette fonction sera réalisée dans le fichier `norme.c`.
- Définir dans un fichier `produits.h` les en-têtes des fonctions `produit_scalaire` et `produit_vectoriel` prenant en argument deux vecteurs et renvoyant respectivement leur produit scalaire et vectoriel. Ces fonctions seront réalisées dans le fichier `produits.c`.
- Notons les vecteurs $x = (x_1, x_2, x_3)$ et $y = (y_1, y_2, y_3)$
- Norme : $\|x\| = \sqrt{x_1^2 + x_2^2 + x_3^2}$
- Produit scalaire : $x \cdot y = x_1 * y_1 + x_2 * y_2 + x_3 * y_3$
- Produit vectoriel : $x \wedge y = (x_2 * y_3 - x_3 * y_2, x_3 * y_1 - x_1 * y_3, x_1 * y_2 - x_2 * y_1)$
- Ecrire dans un fichier `combinaison.c` un programme qui à partir de deux vecteurs et qui calcule la norme de leur produit vectoriel.
- Ecrire un `Makefile` qui permet de compiler l'ensemble de ces fichiers.

► **Correction**

```
type.h

#ifndef TYPE_H
#define TYPE_H

#include<stdio.h>
#include<stdlib.h>

struct vecteur_s;

typedef struct vecteur_s *vecteur;

vecteur creer_vecteur(float coord_1, float coord_2, float coord_3);
float coord_1(vecteur x);
float coord_2(vecteur x);
float coord_3(vecteur x);

#endif

type.c

#include "type.h"

struct vecteur_s{
    float x_1;
    float x_2;
    float x_3;
};

vecteur creer_vecteur(float coord_1, float coord_2, float coord_3)
{
    vecteur x = malloc(sizeof(struct vecteur_s));
    x->x_1= coord_1;
    x->x_2 = coord_2;
```

```
    x->x_3 = coord_3;
    return x;
}
```

```
float coord_1(vecteur x)
{
    return x->x_1;
}
```

```
float coord_2(vecteur x)
{
    return x->x_2;
}
```

```
float coord_3(vecteur x)
{
    return x->x_3;
}
```

norme.h

```
#ifndef NORME_H
#define NORME_H
```

```
#include <math.h>
#include "type.h"
```

```
float norme(vecteur x);
```

```
#endif
```

norme.c

```
#include "norme.h"
```

```
float norme(vecteur x)
{
    return sqrt(pow(coord_1(x),2) + pow(coord_2(x),2) + pow(coord_3(x),2));
}
```

produits.h

```
#ifndef PRODUITS_H
#define PRODUITS_H
```

```
#include "type.h"
```

```
float produit_scalaire(vecteur x, vecteur y);
vecteur produit_vectoriel(vecteur x, vecteur y);
```

```
#endif
```

produits.c

```
#include "produits.h"
```

```
float produit_scalaire(vecteur x, vecteur y)
{
    return coord_1(x)*coord_1(y) + coord_2(x)*coord_2(y) + coord_3(x)*coord_3(y);
}
```

```
vecteur produit_vectoriel(vecteur x, vecteur y)
```

```

{
    vecteur z;
    float z_1,z_2,z_3;
    z_1 = coord_2(x) * coord_3(y) - coord_3(x) * coord_2(y);
    z_2 = coord_3(x) * coord_1(y) - coord_1(x) * coord_3(y);
    z_3 = coord_1(x) * coord_2(y) - coord_2(x) * coord_1(y);
    z = creer_vecteur(z_1,z_2,z_3);
    return z;
}

```

combinaison.c

```

#include "norme.h"
#include "produits.h"

int main(int argc, char ** argv)
{
    vecteur x = creer_vecteur(2,3,8);
    vecteur y = creer_vecteur(4,9,6);
    float norme_vectorielle = norme(produit_vectoriel(x,y));

    printf("La norme du produit vectoriel de x par y est %f\n", norme_vectorielle);

    return 1;
}

```

Makefile

```

CC=gcc
LDFLAGS=-lm
EXEC=combinaison

all:$(EXEC)

combinaison: type.o norme.o produits.o combinaison.o
$(CC) -o combinaison type.o norme.o produits.o combinaison.o $(LDFLAGS)
type.o: type.c type.h
$(CC) -o type.o -c type.c
norme.o: norme.c norme.h type.h
$(CC) -o norme.o -c norme.c
produits.o: produits.c produits.h type.h
$(CC) -o produits.o -c produits.c
combinaison.o: combinaison.c type.h norme.h produits.h
$(CC) -o combinaison.o -c combinaison.c

clean:
rm -rf *.o

```