

Une résolution efficace d'une reformulation linéaire de programmes quadratiques en nombres entiers

Alain Billionnet¹, Sourour Elloumi², Amélie Lambert²

1. CEDRIC-ENSIIE, 18 allée Jean Rostand, F-91025 Evry cedex, France
2. CEDRIC-CNAM, 292 rue Saint-Martin, F-75141 Paris cedex 03, France

1 Présentation du problème

De nombreux problèmes de recherche opérationnelle peuvent se modéliser sous la forme d'un programme mathématique à valeurs entières dont la fonction objectif est quadratique et est soumise à des contraintes linéaires. Un problème de ce type peut s'écrire sous la forme :

$$(QP) \begin{cases} \text{Min } f(x) = x^T Qx + c^T x \\ \text{s.c. } x \in X \subset \mathbb{N}^n \end{cases}$$

Avec $X = \{Ax = b(1), Dx \leq e(2), 0 \leq x_i \leq u_i(3), x_i \in \mathbb{N}(4), i = 1, \dots, n\}$.
Ce problème appartient à la classe des problèmes NP-difficiles [1].

2 Une reformulation linéaire : BIL (Binary Integer Reformulation)

Une façon de reformuler (QP) en un programme dont la fonction objectif est linéaire est de lui appliquer l'approche BIL [2]. L'idée est d'abord de décomposer chacune des variables entières x_i en puissances de 2. Puis dans chaque produit $x_i x_j$ de remplacer la variable x_i par sa décomposition binaire. Chaque produit $x_i x_j$ devient donc une expression de produits de variables entière par binaire que nous linéarisons. Soit (LP_{BIL}) le problème suivant :

$$(LP_{\text{BIL}}) \begin{cases} \text{Min } f(x, y) = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n \substack{q_{ij} y_{ij} \\ q_{ij} \neq 0} + \sum_{i=1}^n c_i x_i \\ \text{s.c. } (1), (2) \\ x, y, z, t \in P_{xyzt} \end{cases}$$

Avec P_{xyzt}

$$P_{xyzt} \begin{cases} (2) \\ x_i = \sum_{k=0}^{\lfloor \log(u_i) \rfloor} 2^k t_{ik} & i \in I & (5) \\ (5), (13) \\ z_{ijk} \leq u_j t_{ik} & (i, k) \in E, j \in I, q_{ij} < 0 & (6) \\ z_{ijk} \leq x_j & (i, k) \in E, j \in I, q_{ij} < 0 & (7) \\ z_{ijk} \geq x_j - u_j(1 - t_{ik}) & (i, k) \in E, j \in I, q_{ij} > 0 & (8) \\ z_{ijk} \geq 0 & (i, k) \in E, j \in I, q_{ij} > 0 & (9) \\ y_{ij} = \sum_{k=0}^{\lfloor \log(u_i) \rfloor} 2^k z_{ijk} & i, j \in I, q_{ij} \neq 0 & (10) \\ \sum_{k=0}^{\lfloor \log(u_i) \rfloor} 2^k z_{ijk} = \sum_{l=0}^{\lfloor \log(u_j) \rfloor} 2^l z_{jil} & i, j \in I, q_{ij} \neq 0 & (11) \\ y_{ij} = u_i x_j + u_j x_i - u_i u_j & i, j \in I, q_{ij} \neq 0 & (12) \\ t_{ik} \in \{0, 1\} & (i, k) \in E & (13) \end{cases}$$

(LP_{BIL}) est un programme linéaire mixte entier qui est équivalent à (QP) , où chaque variable $y_{ij} = x_i x_j$, et chaque variable $z_{ijk} = x_j t_{ik}$. (LP_{BIL}) est un programme de grande taille, en notant N le nombre de variable t , sa taille est en $O(Nn)$.

Soit $\overline{P_{xyzt}}$ le polyèdre obtenu en relâchant les contraintes d'intégrités de P_{xyzt} , i.e. remplacer les contraintes (13) par $0 \leq t_{ik} \leq 1$. Nous noterons $(\overline{LP_{\text{BIL}}})$ la relaxation continue de (LP_{BIL}) .

Proposition 21 La projection de $\overline{P_{xyzt}}$ sur x et y est le polyèdre suivant P_{xy} :

$$P_{xy} \begin{cases} (3) \\ y_{ij} = y_{ji} & i, j \in I, q_{ij} \neq 0 & (14) \\ y_{ij} \leq u_j x_i & i, j \in I, q_{ij} \neq 0 & (15) \\ y_{ij} \leq u_i x_j & i, j \in I, q_{ij} \neq 0 & (16) \\ y_{ij} \geq x_i u_j + x_j u_i - u_i u_j & i, j \in I, q_{ij} \neq 0 & (17) \\ y_{ij} \geq 0 & i, j \in I, q_{ij} \neq 0 & (18) \end{cases}$$

Idée de preuve : Il est évident que $\forall (x, y, z, t) \in \overline{LP_{\text{BIL}}}$, $(x, y) \in P_{xy}$. Réciproquement, si $(x, y) \in P_{xy}$, soit $\bar{u}_i = \sum_{k=0}^{\lfloor \log(u_i) \rfloor} 2^k$, prenons $t_{ik} = x_i / \bar{u}_i$, et $z_{ijk} = t_{ik} x_j$, on montre facilement que $(x, y, z, t) \in \overline{LP_{\text{BIL}}}$.

$$\text{Soit } (P) : \begin{cases} \text{Min } f(x, y) = \sum_{i=1}^n \sum_{\substack{j=1 \\ q_{ij} \neq 0}}^n q_{ij} y_{ij} + \sum_{i=1}^n c_i x_i \\ \text{s.c. } (1), (2) \\ x, y \in P_{x,y} \end{cases}$$

le programme (P) a donc la même valeur optimale continue que $(\overline{LP_{\text{BIL}}})$. Seulement, la taille de (P) qui est en $O(n^2)$ est significativement plus petite que celle de $(\overline{LP_{\text{BIL}}})$

3 Un nouvel algorithme de branch and bound

Dans cette partie nous proposons un algorithme de Branch and Bound qui permet de trouver la solution entière de (LP_{BIL}) en résolvant à chaque noeud de l'arbre le problème (P) . Nous pouvons en effet remarquer qu'une solution admissible de (LP_{BIL}) est une solution entière de (P) , qui a la propriété suivante $\forall i, j, x_i x_j = y_{ij}$. L'idée est donc de parcourir l'arbre de résolution, et de résoudre à chaque noeud le problème (P) en nombre entiers, si tous les produits $x_i x_j$ sont égaux aux variables y_{ij} , on a une solution admissible de (LP_{BIL}) , et donc une borne supérieure de $f(x, y)$. Par contre si $\exists i, j$ tel que le produit $x_i x_j = v_i v_j$ n'est pas égal à la variable $y_{ij} = v_{ij}$, on branche de la façon suivante :

1. **Branche 1 :** On ajoute les contraintes : $x_i = v_i$, $x_j = v_j$ et $y_{ij} = v_i v_j$.
2. **Branche 2 :** On ajoute les contraintes : $x_i = v_i$ et $x_j \neq v_j$.
3. **Branche 3 :** On ajoute les contraintes : $x_i \neq v_i$ et $x_j = v_j$.

Cet algorithme est efficace sur des problèmes de grande taille. En effet, si (QP) possède moins de 30 variables entières, il est préférable de résoudre (LP_{BIL}) par un solveur standard. Par contre, plus la taille du problème de départ augmente plus il est intéressant, en terme de temps de calcul d'utiliser cet algorithme de branch and bound comme méthode de résolution.

Références

1. M.R. Garey and D.S. Johnson, *Computers and Intractability : A guide to the theory of NP-Completeness*, Freeman, (1979).
2. A. Billionnet, S. Elloumi et A. Lambert. *Linear Reformulations of Integer Quadratic Programs*, In MCO 2008, september [8-10], 43-51, (2008)
3. R. Fortet *Applications de l'Algèbre de Boole en Recherche Opérationnelle*, Revue Française De Recherche Opérationnelle [4] 17-25, (1960)